

PDEs I: Tutorial 1

4.03.2021

A) Klasyczne równania (3)

~> hiperboliczne \rightarrow formowanie transportu

~> eliptyczne \rightarrow Laplace, Poisson.

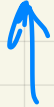
~> paraboliczne \rightarrow ciepła.

B) Prętnienie Sobolewa **!!!**

C) Zastosowanie (B) do (A): równania eliptyczne, paraboliczne

Zaliczenie:

- egzamin ustny



• zaliczone ćwiczenia:

- zaliczenia domowe (2 co tydzień, oddawane przez moodle'a w parach) → 60%
- aktywność ($\frac{1}{2} + \frac{1}{2}$ za aktywność ^{kanere}) → 20%
- referat (15-20 min) + raport w Texu.

Równanie transportu:

$$u(\underline{t}, \underline{x}) : \mathbb{R}^+ \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

(zas przesłania)

$$b \in \mathbb{R}$$

$$\begin{cases} \partial_t u(t, x) + b \partial_x u(t, x) = 0 \\ u(0, x) = \underline{u_0(x)} \text{ dane} \end{cases}$$

Zad. 1

$$\begin{cases} \partial_t u(t, x) + b \partial_x u(t, x) = 0 & (*) \\ u(0, x) = \underline{u_0(x)} \text{ dane} \end{cases}$$

(A) Istnieje rozwiązanie. Jeżeli u spełnia (*) to
 $t \mapsto u(t, x + tb)$ jest stałe.

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} u(t, x + tb) &= u_t(t, x + tb) + u_x(t, x + tb) \cdot b = \\ &= 0 \end{aligned}$$

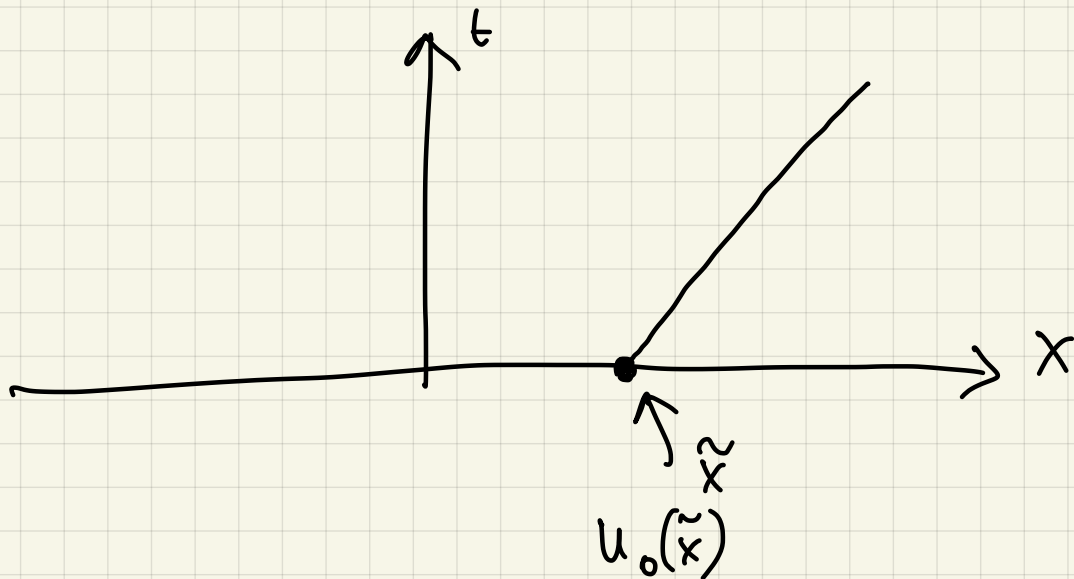
$$\forall_t \quad \underline{u(t, x + tb)} = u(0, x) = \underline{u_0(x)}$$
$$u(t, y) = u_0\left(\frac{y - bt}{b}\right)$$

$$u(t, \underline{x+tb}) = u_0(x)$$

y

$$x = y - tb$$

$$u(t, y) = u_0(y - tb)$$



$u(t, y) = u_0(y - tb)$ spełnia to równanie:

$$\partial_t u + b \cdot \partial_x u = u'_0(y - tb) [-b + b] = 0.$$

(B) Jednoznaczność:

Wzł. że $u^{(1)}, u^{(2)}$ spełniają

$$\partial_t u^{(1)} + b \partial_x u^{(1)} = 0$$

$$\partial_t u^{(2)} + b \partial_x u^{(2)} = 0 \quad \Rightarrow$$

$$u^{(1)}(0, x) = u^{(2)}(0, x) = u_0(x).$$

$$\tilde{u} = u^{(1)} - u^{(2)}.$$

$$\begin{cases} \partial_t \tilde{u} + b \partial_x \tilde{u} = 0. \\ \tilde{u}(0, x) = 0 \end{cases}$$

2 cases (4) $t \mapsto \hat{u}(t, x+tb)$ not stable.

$$\tilde{u}(t, \underbrace{x+tb}_y) = \tilde{u}(0, x) = 0$$

$$\hat{u}(t, y) = 0 \Rightarrow u^{(1)}(t, x) = u^{(2)}(t, x).$$

✓ Istnienie

✓ Jednoznaczność

✓ Stabilność

Jeśli $u_0(x)$ jest Lipschitzowski

$$|u_0(x) - u_0(y)| \leq C |x - y|. \quad \exists_C$$

i rozważymy $u^{(1)}(t, x)$, $u^{(2)}(t, x)$ rozwiązania z b^1 i b^2 to $|u^{(1)}(t, x) - u^{(2)}(t, x)| \leq t |b^1 - b^2|$.

$$u^{(1)}(t, x) = u_0(x - b^1 t)$$

$$u^{(2)}(t, x) = u_0(x - b^2 t)$$

$$|u^{(1)}(t, x) - u^{(2)}(t, x)| \leq |u_0|_{Lip} |(x - b^1 t) - (x - b^2 t)|$$

$$= t |u_0|_{Lip} |b^1 - b^2|.$$

✓.

V Stabilność na war. początkowe.

$$\begin{aligned} u^{(1)} & - \text{war.} \quad z \quad u_0^{(1)} \\ u^{(2)} & - \text{war.} \quad z \quad u_0^{(2)}, \end{aligned}$$

$$\left| \begin{array}{l} \text{Cel:} \\ \leq \|u_0^{(1)} - u_0^{(2)}\| \end{array} \right.$$

$$u^{(1)}(t, x) = u_0^{(1)}(x - tb)$$

$$u^{(2)}(t, x) = u_0^{(2)}(x - tb)$$

$$\begin{aligned} |u^{(1)}(t, x) - u^{(2)}(t, x)| &= |u_0^{(1)}(x - tb) - u_0^{(2)}(x - tb)| \\ &\leq \|u_0^{(1)} - u_0^{(2)}\|_{\infty} \end{aligned}$$

<ul style="list-style-type: none"> ✓ Istnienie ✓ Jednoznaczność ✓ Stabilność na zmi. parametry 	}	Chcemy o odcinek PDE
---	---	----------------------------

(E) "zasada maksimum"

Jeżeli u spełnia równanie transportu to

$$\|u\|_{\infty} \leq \|u_0\|_{\infty}$$

D-d: $\nearrow u_0(x-tb)$

(F) Semigroup property

$$f \in C^1(\mathbb{R})$$

Def. operator $S_t f$ to rozwiązanie równania
z war. początkowym f .

$$S_t S_s f = S_{t+s} f$$

$$(S_{\textcircled{s}} f)(x) = f(x - sb)$$

$$(S_t S_s f)(x) = f(x - sb - tb) = f(x - b(s+t)) \quad \parallel S_{t+s} f. \quad \checkmark$$

Zad. 2

$$u(t, x) : \mathbb{R}^1 \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\partial_t u(t, x) + b \cdot \nabla_x u(t, x) = 0 \quad b \in \mathbb{R}^n.$$

Tenaz $t \mapsto u(t, \underbrace{x}_{\in \mathbb{R}^n} + \underbrace{tb}_{\in \mathbb{R}^n})$ jest state

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} [u(t, x + tb)] &= u_t(t, x + tb) + b \cdot \nabla_x u(t, x + tb) \\ &= 0. \end{aligned}$$

$$u(t, y) = u_0(y - \underbrace{tb}_{\in \mathbb{R}^n}).$$

$b \cong \text{predkoci}$

2. Aufl. 3

$$u(t, x): \mathbb{R}^+ \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\begin{cases} \partial_t u(t, x) + b \cdot \nabla_x u(t, x) = c u(t, x) \\ u(0, x) = u_0(x) \end{cases}$$

$$b \in \mathbb{R}^n, \quad c \in \mathbb{R}.$$

$$t \mapsto u(t, x + tb).$$

$$\begin{cases} \frac{d}{dt} u(t, x + tb) = \underline{c} u(t, x + tb). \\ u(0, x) = u_0(x) \end{cases}$$

$$\Rightarrow u(t, x + tb) = e^{ct} \cdot u_0(x)$$

$$\left. \begin{aligned} u(t, y) &= \\ u_0(y - tb) e^{ct} \end{aligned} \right\}$$

CEL:

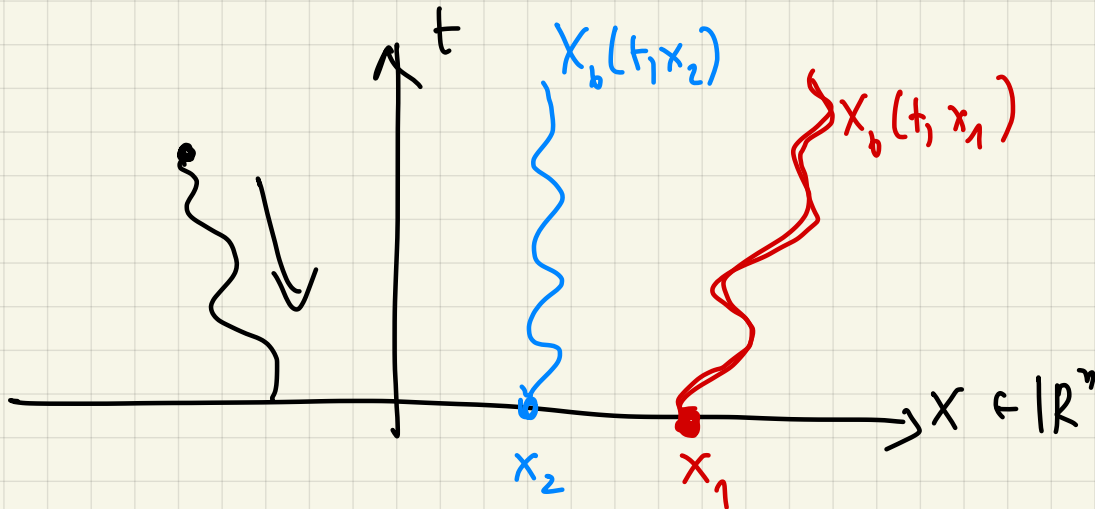
$$\begin{cases} \partial_t u(t, x) + \overset{\uparrow b(t, x)}{b(x)} \cdot \nabla_x u(t, x) = \overset{\uparrow c(t, x)}{c(x)} u(t, x) \\ u(0, x) = u_0(x). \end{cases}$$

ZAD. 4

$$b: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

flow of the vector field $b: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$.

$$\begin{cases} \partial_t X_b(t, x) = b(X_b(t, x)) \\ X_b(0, x) = x \end{cases}$$

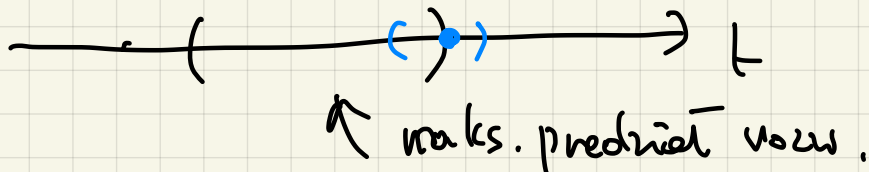


$b: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ jest Lipschitzowskie.

(A) $X_b(t, x)$ jest dobrze zdefiniowane dla $t \in \mathbb{R}$, $x \in \mathbb{R}^n$.

[przyp: $\begin{cases} \dot{x}(t) = \sqrt{x}(t) \\ x(0) = \varepsilon \end{cases} \rightarrow \text{wybuch w skończonym czasie}]$

Tw: jeżeli rozwiązanie nie da się przedłużyć ze skończonego przedziału czasu to wybuch.



$t \mapsto X_b(t, x)$ jest dobrze zdefiniowane $t \in \mathbb{R}, x \in \mathbb{R}^n$.

$$\begin{cases} \frac{d}{dt} X_b(t, x) = b(X_b(t, x)) \\ X_b(0, x) = x. \end{cases}$$

$$\begin{aligned} X_b(t, x) &= X_b(0, x) + \int_0^t b(X_b(s, x)) ds = \\ &= x + \int_0^t b(X_b(s, x)) ds \end{aligned}$$

$$\underbrace{|X_b(t, x)|} \leq x + \int_0^t \underbrace{|b(X_b(s, x))|} ds \leq$$

$$x + \int_0^t \underbrace{|b(X_b(s, x)) - b(0)|}_{\leq \|b\|_{\text{Lip}} |X_b(s, x)|} ds + \int_0^t |b(0)| ds = t \cdot |b(0)|$$

$$\Rightarrow \underline{|X_b(t, x)|} \leq x + t|b(0)| + \|b\|_{\text{Lip}} \int_0^t \underline{|X_b(s, x)|} ds$$

hier. Grönwall

$$f(t) \leq C_1 + C_2 \int_0^t f(s) ds \Rightarrow$$

$$f(t) \leq C_1 e^{C_2 t}$$

$$|X_b(t, x)| \leq (x + t|b(0)|) e^{\|b\|_{\text{Lip}} t} < \infty \Rightarrow \text{globale Lösung}$$

istruenz

nier. Grönwalla

$$f(t) \leq \underbrace{C_1 + \int_0^t C_2 f(s) ds}_{\text{to pětina}} \Rightarrow f(t) \leq C_1 e^{C_2 t}$$

$$\begin{aligned} \dot{f}(s) &= C_2 f(s) \\ f(0) &= C_1 \end{aligned} \Rightarrow f(s) = C_1 e^{C_2 s}$$

[Na Wiki olovady]

(B) $X_b(t, x)$ też ma własność półgrupy.

$$\text{Chcemy } \forall_{t, s} \quad X_b(t, X_b(s, x)) \stackrel{?}{=} X_b(t+s, x)$$

Ustalmy $s \in \mathbb{R}$.

$$t \mapsto X_b(t, X_b(s, x)) = y(t)$$

$$t \mapsto X_b(t+s, x) = z(t).$$

$$y(0) = X_b(s, x)$$

$$z(0) = X_b(s, x)$$

$$t \mapsto X_b(t, X_b(s, x)) = y(t)$$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} y(t) &= \partial_t X_b(t, X_b(s, x)) = b(X_b(t, X_b(s, x))) \\ &= b(y(t)) \end{aligned}$$

$$z(t) = X_b(t+s, x)$$

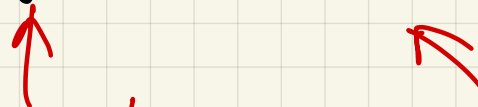
$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} X_b(t+s, x) &= \partial_t X_b(t+s, x) = b(X_b(t+s, x)) \\ &= b(z(t)). \end{aligned}$$

\Rightarrow 2 jednoznacznie dla ODE mamy $y(t) = z(t)$.

(c) $x \mapsto X_b(t, x)$ jest Lipschitzowska

$$|X_b(t, x) - X_b(t, y)| \leq C |x - y|$$

$x + \int_0^t b(X_b(s, x)) ds$ $y + \int_0^t b(X_b(s, y)) ds$



$$\begin{cases} \partial_t X_b(t, x) = b(X_b(t, x)) \\ X_b(0, x) = x \end{cases}$$

$$\begin{aligned}
|X_b(t, x) - X_b(t, y)| &\leq |x - y| + \\
&+ \int_0^t |b(X_b(s, x)) - b(X_b(s, y))| ds \\
&\leq |x - y| + \int_0^t |X_b(s, x) - X_b(s, y)| ds
\end{aligned}$$

$$\Rightarrow |X_b(t, x) - X_b(t, y)| \leq |x - y| e^t \quad \checkmark.$$

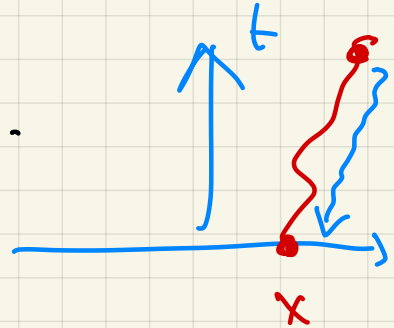
(D) Jak $b \in C^1$, $x \mapsto X_b(t, x)$ jest C^1 vöcničk.
na warunek początkowy.

(E) $x \mapsto \chi_b(t, x)$ jest odwracalne i odwrotność
wzoru się $x \mapsto \chi_b(-t, x)$

B₀: $\chi_b(s, \chi_b(t, x)) = \chi_b(t+s, x).$

$s = -t$

$\Rightarrow \chi_b(-t, \chi_b(t, x)) = \chi_b(0, x) = x.$



(F) $x \mapsto X_b^{-1}(t, x)$ jest Lipschitzowska
(jeżeli $b \in C^1$, to to przekształt. jest C^1)

$$x \mapsto X_b(t, x)$$

$$X_b^{-1}(t, x) = X_b(-t, x).$$

Zw. 5

$$\begin{cases} \partial_t u(t, x) + b(x) \cdot \nabla_x u(t, x) = 0 \\ u(0, x) = u_0(x) \quad \text{darcy} \end{cases}$$

$X_b(t, x)$ flow path b.

Pok. ze $t \mapsto u(t, X_b(t, x))$ const state.

$$\frac{d}{dt} u(t, X_b(t, x)) = u_t(t, X_b(t, x)) + \partial_t X_b(t, x) \cdot \nabla_x u(\dots)$$

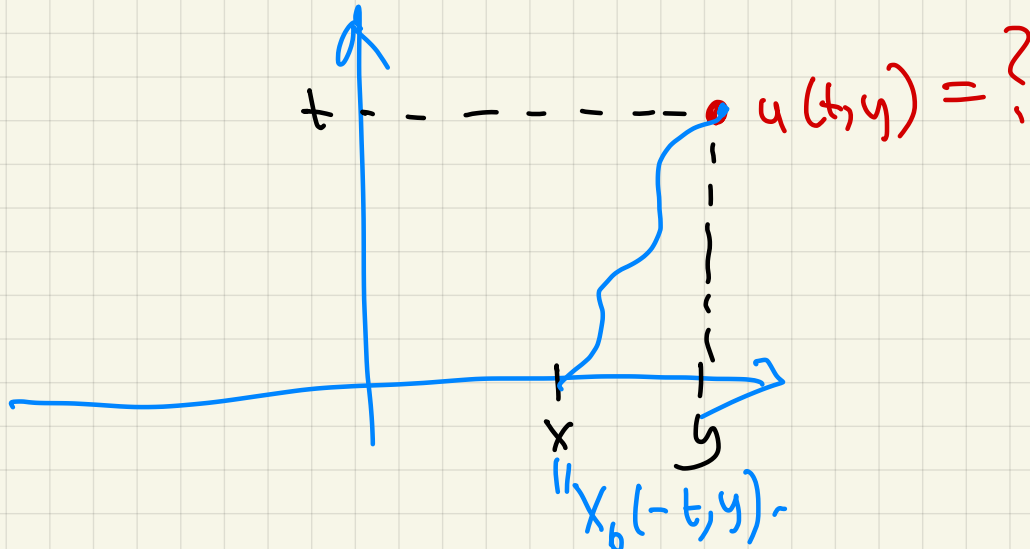
$$= u_t(t, \underline{X_b(t, x)}) + \underline{b(X_b(t, x))} \cdot \nabla_x u(t, \underline{X_b(t, x)})$$

$$= 0$$

$$u(t, X_b(t, x)) = u(0, x) = u_0(x)$$

\parallel
 $y \quad x = X_b(-t, y)$

$$u(t, y) = u_0(X_b(-t, y)).$$



Równania hiperboliczne (pytanie PDE)

takie, że w równaniu występują tylko pochodne pierwszego rzędu.

$$\partial_t u(t, x) + b \cdot \nabla_x u(t, x) = 0$$

$$u_t + u u_x = 0$$

(Evans,
rozdział 3.2)

każde równanie hip.
na takie własności.

Zad. 8

$$\begin{cases} u_t + x u_x = 0 \\ u(0, x) = \cos x \end{cases}$$

$$u(t, x) : \mathbb{R}^+ \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}.$$

Zał. że istnieje $X(t, x)$ kmywa t. że $X(0, x) = x$
także, że $t \mapsto u(t, X(t, x))$ jest stałe.

$$0 = u_t(t, X(t, x)) + \underbrace{X_t(t, x)}_{\text{red line}} \cdot u_x(t, X(t, x))$$

$$0 = u_t(t, X(t, x)) + \underbrace{X(t, x)}_{\text{blue line}} \cdot u_x(t, X(t, x))$$

$$\begin{cases} \chi_t(t, x) = \chi(t, x) \\ \chi(0, x) = x \end{cases}$$

$$\Rightarrow \chi(t, x) = x e^t$$

$$u(t, \chi(t, x)) = u(0, \underbrace{\chi(0, x)}_x) = u_0(x) = \cos x$$

$$u(t, \underbrace{x e^t}_y) = \cos x$$

$x = y \cdot e^{-t}$

$$u(t, y) = \cos(y e^{-t})$$

$$t = 0$$

$$u(0, y) = \cos(y)$$

$$\partial_t u + x \partial_x u = 0$$

$$u(t, x) = \cos(xe^{-t})$$

$$\partial_t u = -\sin(xe^{-t}) (-xe^{-t})$$

$$x \partial_x u = -\sin(xe^{-t}) e^{-t} x$$

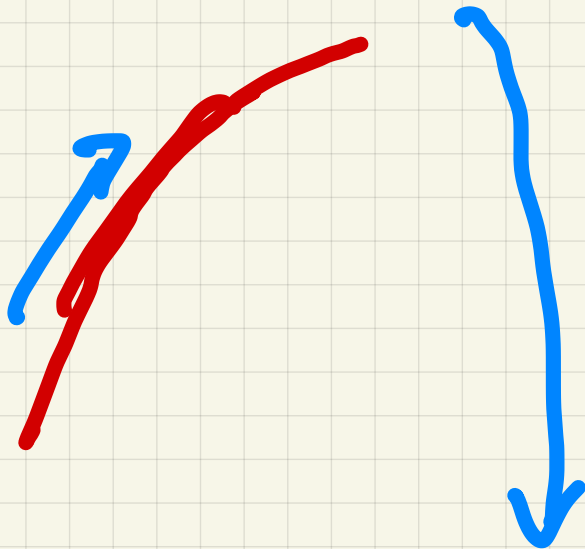
to jest rzeczywiste rozwiązanie

$$u_t + \boxed{b} u_x = 0$$

nie jest Lipschitzowskie.

'80 DiPerna
Lions

'04 Ambrosio



Uczyć się bo
Tętro wypaść...

