System plików w systemie Linux 2.0.32

7 stycznia 1999

Magdalena Urbańska (mu171729@students.mimuw.edu.pl)
Tomasz Osman (to167297@students.mimuw.edu.pl)
Łukasz Kowalik (lk167281@students.mimuw.edu.pl)
Maciej Kurowski (mk167286@rainbow.mimuw.edu.pl)
Jan Palczewski (jp167299@rainbow.mimuw.edu.pl)

Spis rzeczy

1 Podręczna pula buforów w systemie Linux 2.0.32

autor: Maciej Kurowski

1.1 Wstęp

Podstawowym problemem na jaki napotykamy pracując z komputerem jest powolność operacji dyskowych. Pamięć masowa komputera odpowiada za archiwizację i przechowywanie trwałych danych, jest więc zwykle wielokrotnie większa niż pamięć operacyjna. Przy zachowaniu rozsądnych proprorcji cenowych pomiędzy podzespołami komputera możemy oczekiwać, że będzie ona zawsze wielokrotnie wolniejsza... .

Wszystkim co może zrobić system operacyjny by przyśpieszyć kontakt z dyskiem jest możliwie rzadkie dokonywanie operacji dyskowych. Taka jest właśnie idea buforowania. Program użytkownika w krótkim przedziale czasowym korzysta tylko z niewielkiego wycinka danych dyskowych (kilka - kilkanaście plików) możemy zatem przechowywać te dane w szybkiej pamięci operacyjnej i przy odwołaniach do nich tylko "udawać", że odwołanie jest do dysku. Bufory w pamięci operacyjnej odwzorowywane są różnowartościowo w zbiór bloków [1]urządzeń blokowych[2], z którymi pracuje komputer.

Dla wygody użytkownika cały mechanizm powinien być przezroczysty, tzn sposób odwoływania się do dowolnych danych na dysku lub w buforze powinien być jednolity. Ponadto na systemie operacyjnym spoczywaja decyza jakie dane dołączać do pamięci buforowej a jakie nie są już potrzebne.

1.2 Linux

Mechanizm buforowania w Linuxie jest zrealizowany na wysokim poziomie abstrakcji. Tych samych procedur używa się wobec wszystkich urządzeń blokowych. Podstawowym zastosowaniem modułu jest obsługa dysku więc pozwolę sobie dalej używac określenia plik zamiast: obiekt związany z urządzeniem blokowym. Mimo takiej konwencji zwracam uwagę, że prezentowane mechanizmy odnoszą się do wszystkich urządzeń blokowych.

Odwołanie do pliku możemy podzielić na następujące fazy

1. wysoki poziom: wyszukiwanie odpowiedniego i-węzła, sprawdzanie uprawnień, ..., tłumaczenie zlecenia dostępu do pliku na odwolania do poszczególnych bloków dyskowych.
2. buforowanie: sprawdzanie dostępnośći danego bloku dyskowego w puli buforów, ewentualnie zgłoszenie żądania transmisji dyskowej
3. niski poziom: szeregowanie żądań transmisji dyskowych, odwołanie do sterowników poszczególnych urządzeń

Tematem tego rozdziału jest rozwinięcie punktu drugiego tego schematu. Przedstawię wykorzystane struktury danych, i algorytmy stosowane podczas buforowania.

1.3 Nagłówek bufora

1.3.1 Struktura pamięci przydzielonej na nagłówki i bufory

Pamięć przeznaczoną na przechowywanie danych o buforach można podzielić na dwie kategorie:

- nagłówki buforów (`buffer_head`).

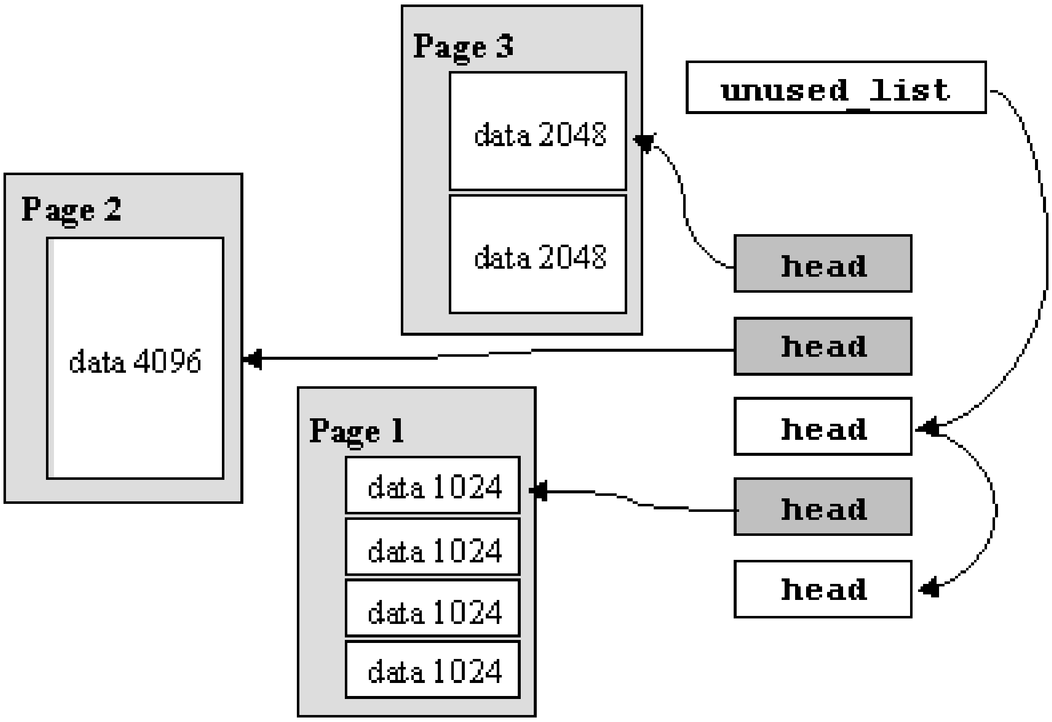
[1]Blok dyskowy: identyfikujemy go parę liczb nr urządzenia blokowego, nr bloku na urządzeniu.

[2]Urządzenia blokowe: identyfikujemy je parą liczb major - typ urządzenia, minor - nrurządzenia danego typu. W praktyce te dwie liczby kodujemy jedną typu k_dev (patrz rozdział i/o).

- strony z buforami (obszarami na buforowane dane). Każda taka strona dzielona jest na bufory - obszary równej wielkości

Nagłówki buforów są obiektami niezależnymi od konkretnych buforowanych danych. Każdy łączony jest wielokrotnie z różnymi buforami ponadto istnieje możliwość, że w danym momencie nagłówek nie jest połączony z żadnym buforem i czeka na ponowne użycie poza omawianymi dalej wyjątkami należy wtedy do listy wolnych nagłówków buforów - `unused_list`.

Struktura przydziału pamięci na nagłówki i bufory



Rzuca się w oczy pewne ograniczenie związane z taką organizacją: rozmiar ramki pamięci musi być wielokrotnością rozmiaru bloku urządzenia. W szczególności nie można używać urządzeń o blokach większych niż strony pamięci. Standardowo strona pamięci ma 4096 bajtów a bloki są rozmiarów 512, 1024, 2048 lub 4096 bajtów (rozmiar 8172 jest nie używany).Dodatkowo mamy tu do czynienia z fragmentacją wewnętrzną pamięci, gdyż warunkiem koniecznym do zwolnienia strony jest odblokowanie wszystkich buforów izakończenie na nich operacji wejścia/wyjścia.

1.3.2 Stan bufora

Podczas działania systemu bufor może znajdować się w różnych stanach co wpływa znacząco na jego funkcjonalność. System zapisuje stan bufora w nagłówku przez ustawienie odpowiednich znaczników:

pole b_dev

`BF_FREE` nagłówek wolny nie związany z buforem

bity pola b_state:

`BH_Uptodate` dane w buforze pokrywają się z danymi na dysku

`BH_Dirty` dane w buforze różnią się od danych na dysku, bufor przeznaczony do zapisu, bufory w takim stanie będę nazywał brudnymi.

`BH_Lock` na buforze trwa operacja wejśćia/wyjścia

`BH_Req` bufor jest unieważniony, transmisja dyskowa się nie powiodła

`BH_Protected` bufor zawiera specjelne dane i nie może być zwolniony (używany np przy obsłudze ram-dysku)

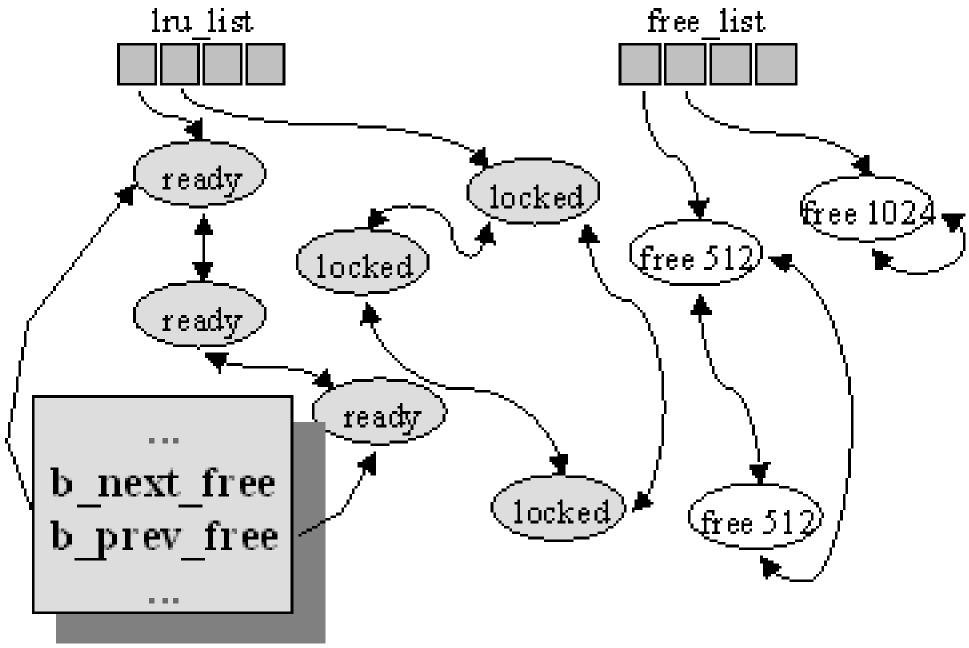
`BH_FreeOnIO` nagłówek bufora ma zostać zwolniony po zakończeniu operacji wejścia/wyjścia

Aby ułatwić niektóre operacje na buforach wymagających szybkiego wyszukania bufora w odpowiednim stanie, nagłówki buforów o podobnej funkcjonalności połączone są w cykliczne listy LRU (least recently used). Bufory na listach posortowane są ze względu na czas ostatnich odwiedzin. Liczba list LRU maleje wraz z kolejnymi wersjami jądra systemu Linux. W opisywanej wersji 2.0.32 mamy:

- `BUF_LOCKED` lista nagłówków buforów na których trwa operacja wejscia/wyjścia (stan `BH_Locked`)
- `BUF_LOCKED1` lista nagłówków buforów specjalnych, zawierającymi np inody, superbloki itp
- `BUF_DIRTY` lista nagłówków buforów brudnych (w stanie `BH_Dirty`)
- `BUF_CLEAN` pozostałe nagłówki skojarzone z buforami

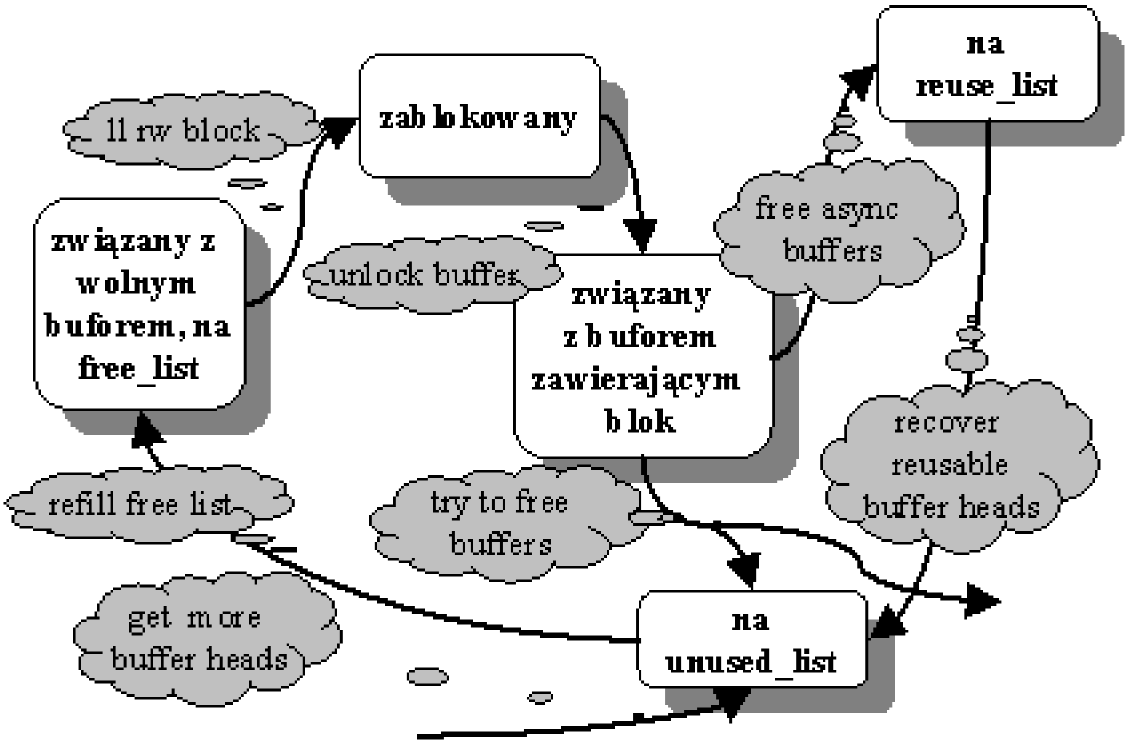
Nagłówki skojażone z wolnymi buforami znajdują się na jednej z 4 list wolnych buforów. Na każdej liście znajdują się bufory równych rozmiarów. Oczywiście nagłówek nie może znajdować się jednocześnie na liście wolnych buforów i liście LRU.

Listy LRU i wolnych buforów



Konsekwentna ogranizacja list LRU jest w praktyce trudna do realizacji. Wyobraźmy sobie sytuację, w której nadchodzi przerwanie końca transmisji dyskowej. Obsługując przerwanie zmieniamy stan bufora z `BH_Locked` na `BH_Uptodate`. Nie możemy jednak przenieść bufora do odpowiedniej mu listy LRU, gdyż jej integralność mołaby zostać zaburzona (być może gdy nadeszło przerwanie była właśnie w trakcie modyfikacji). Autorzy systemu pogodzili się z konieczną niekonsekwencją. Powyższa niezgodność zostanie usunięta przy okazji przez jedną z procedur przeglądających listy LRU. Przedstawiony poniżej diagram przedstawia graf zmian stanu bufora. Poszczególne przejścia w grafie są wyjaśnione dokładnie w kolejnych rozdziałach

Schemat ELH nagłówka bufora



1.4 Algorytmy

1.4.1 Wyszukiwanie bufora get_blk

Podczas każdego odwołania użytkownika do bloku dyskowego wymagane jest sprawdzenie, czy jest on zbuforowany w pamięci. Może się bowiem zdarzyć, że zapisana na dysku wersja bloku nie jest aktualna. Wyszukiwanie bufora odpowiadającego danemu blokowi jest często używaną operacją i musi być możliwie jak najszybsze. Wykorzystywana jest do tego celu tablica haszująca, gdzie kluczem jest numer urządzenia i numer bloku. Kolizje w tablicy rozwiązywane są metodą list cyklicznych. Mamy więc tablicę dwukierunkowych list cyklicznych, na każdej liście znajdują się nagłówki buforów o równej wartości funkcji haszującej.