

Nielinowe \mathbb{R} zagadnienia eliptyczne:Twierdzenia o wartościach własnych:

1) wiedza z algebry

 $A \in \mathbb{R}^n$ - symetryczna, to istnieje baza w \mathbb{R}^n złożona z wektorów własnych A ,

bardziej zaawansowana wiedza:

Tw (Perron-Frobenius): Przy założeniach j.w., jeśli A ma wyrazy dodatnie, to ma rzeczywiste, dodatnie wartości własne i odpowiadające jej wektory własne o wszystkich współrzędnych dodatnich

3) z analizy funkcjonalnej (teoria spektralna operatorów samosprzężonych)

Nieprecyzyjnie: Operator samosprzężony, zwarty określony na przestrzeni Hilberta H posiada pełen zakres funkcji własnych (tzn wektory własne - rozwiązania $Ax = \lambda x$ tworzą układ zupełny w H , czyli liniowo gęsty).

To samo jeśli operator jest odwrotny do zwanego samosprzężonego (gęsto określony).

• wątek równaniowy:

Rozważmy operator eliptyczny w postaci dywergentnej:

$$Lu = - \sum_{i,j=1}^n (a_{ij} u_{x_i})_{x_j} = - \operatorname{div} \left(\underbrace{A \nabla u}_{\in \mathbb{R}^n} \right)$$

$$A \in \mathbb{R}^{n \times n} \\ A = (a_{ij})_{i,j=1}^n$$

$$u: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$$

 Ω - ograniczony, otwarty

$$a_{ij} = a_{ji}, \text{ np } a_{ij} \in C^\infty(\bar{\Omega})$$

+ warunek eliptyczności (jednostajnie nas interesuje): $\exists \lambda > 0$ t.ze

$$\sum a_{ij} \xi_i \xi_j \geq \lambda_0 |\xi|^2, \quad \forall \xi \in \mathbb{R}^n$$

Przykład: $Lu = \Delta u = \operatorname{div}(\nabla u) = \operatorname{div}(\underbrace{\operatorname{Id}}_A \cdot \nabla u)$

Interesuje nas zagadnienie:

$$\begin{cases} + Lu = \lambda u & 1^\circ \\ u = 0 \text{ na } \partial\Omega & 2^\circ \end{cases}$$

nazwa:

1° zagadnienie własne

2° czytamy $u \in H_0^1(\Omega)$

$H_0^1(\Omega) =$ domknięcie ~~$H_0^1(\Omega)$~~ $C_0^\infty(\Omega)$ w $H^1(\Omega)$

$H^1(\Omega) = \{u \in L^2(\Omega) : \frac{\partial u}{\partial x_i} \in L^2(\Omega), \forall i=1, \dots, n\}$

Twierdzenie 1 (o wartościach własnych, symetrycznych operatorów eliptycznych):

(i) wszystkie wartości własne operatora L są rzeczywiste

(ii) wypiszemy każdą wartość własną tyle razy ile wynosi jej krotność, wówczas:

$$0 < \lambda_1 < \lambda_2 \leq \lambda_3 \dots$$

$$i \quad \lambda_k \rightarrow \infty$$

(iii) Istnieje baza ortogonalna $\{w_k\}$ w przestrzeni $L^2(\Omega)$, w której $w_k \in H_0^1(\Omega)$ jest funkcją własną odpowiadającą λ_k .

$$Lw_k = \lambda_k w_k \quad \text{w } \Omega, \quad w_k \in H_0^1(\Omega)$$

Uwagi:

1. warunek $0 < \lambda_1 < \lambda_2$ oznacza, że przestrzeni własna odpowiadająca pierwszej wartości własnej jest jednowymiarowa.

(bo wypisujemy krotność wartości własne z krotnościami)

2. $\lambda_1 < \lambda_2$ oznacza, że λ_1 jest izolowana od pozostałych wartości własnych

$\lambda_k \rightarrow \infty$ oznacza, że przestrzeni $\{u \in H_0^1(\Omega) : Lu = \lambda_k u\}$ jest skończonego wymiaru $\forall k$.

Def: λ_1 nazywamy główną wartością własną dla operatora L .

Twierdzenie: Niech w będzie wektorem odpowiadającym głównej wartości własnej operatora L . wówczas w z dokładnością do pomnożenia przez stałą jest funkcją ściśle dodatnią.

Uwaga: To znaczy, że w spełnia ścisłą zasadę minimum:

$$\min_{\Omega} w = \min_{\partial\Omega} w = 0$$

↑
tak czytamy warunek $w \in H_0^1(\Omega)$

(czytamy: $w \equiv 0$ na $\partial\Omega$)

Przestrzeń Sobolewa

$$W^{m,p}(\Omega) = \left\{ u \in L^p(\Omega) : D^\alpha u \in L^p(\Omega), \forall \alpha, |\alpha| \leq m \right\}$$

słabe pochodne

$$\varphi \in C_0^\infty(\Omega)$$

$$(D^\alpha u, \varphi) := (-1)^{|\alpha|} \int_{\Omega} u D^\alpha \varphi dx = \int_{\Omega} D^\alpha u \varphi dx$$

dla $u \in C_0^\infty(\Omega)$

wzrostek $D^\alpha u \in L^p$ oznacza: $\exists v \in L^p(\Omega)$ t.ze

$$(D^\alpha u, \varphi) = (-1)^{|\alpha|} \int_{\Omega} u D^\alpha \varphi dx = \int_{\Omega} v \varphi dx$$

Uwaga: Funkcji $u = (u_1, \dots, u_m) : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^m$ t.ze $u_i \in L^1_{loc}(\Omega)$

można przypisać słabą dywergencję

$$(\operatorname{div}(u_1, \dots, u_m), \varphi) = \sum_{i=1}^m (-1)^i \int_{\Omega} u_i \partial_i \varphi dx$$

$$\operatorname{div}(u_1, \dots, u_m) = \sum_i \frac{\partial u_i}{\partial x_i}$$

w słabym sensie

Uwaga:

1) dla Ω - ograniczonego o brzegu Lipschitzowskim

$$W_0^{1,p}(\Omega) \subsetneq W^{1,p}(\Omega)$$

argument: nierówność Poincarégo:

$$\text{dla } u \in C_0^\infty(\Omega) \quad \|u\|_p \leq C \|\nabla u\|_p \quad (*)$$

zatem dla $u \in W_0^{1,p}(\Omega)$

$\chi_\Omega \in W^{1,p}(\Omega)$, ale nie spełnia (*).

Def: Niech $u \in W_{loc}^{1,p}(\Omega)$. Operator

$$\Delta_p u = \operatorname{div} \left(|\nabla u|^{p-2} \nabla u \right)$$

↑
słaba dyw. $\sim |\nabla u|^{p-2} \in L^{\frac{p}{p-1}}_{loc} \in L^1_{loc}$

nazywamy operatorem p -Laplace'a ($p=2: \Delta_p u = \Delta u$)

Drabek „ p -Laplacian masotte in nonlinear analysis”

Interesuje nas zagadnienie

$$(1) \begin{cases} -\Delta_p u = \lambda |v|^{p-2} v \\ v \in W_0^{1,p}(\Omega) \end{cases} \quad \text{nie liniowe zagadnienie własne}$$

Uwaga: $p=2: -\Delta v = \lambda v$. Co z teorii liniowej przenosi się na (1)?

Definicja:

Powiemy, że $v \in W_0^{1,p}(\Omega)$, $v \neq 0$ jest słabym rozwiązaniem (1), jeśli: $\forall \varphi \in C_0^\infty(\Omega)$

$$\int_{\Omega} |\nabla v|^{p-2} \nabla v \cdot \nabla \varphi = \lambda \int_{\Omega} |v|^{p-2} v \cdot \varphi$$

to jest słaba definicja dywergencji na φ .

Problem 1: Istnienie rozwiązań z możliwie najmniejszą wartością λ .

Uwaga: Jeśli v rozwiązuje (1), to $\lambda \geq 0$. Bierzemy

$$v_\varepsilon \in C_0^\infty(\Omega) : v_\varepsilon \rightarrow v \text{ w } W^{1,p}(\Omega)$$

(1^o, v) : (czytamy (2) na v_ε) :

$$\int_{\Omega} \underbrace{|\nabla v|^{p-2} \nabla v}_{\in L^{\frac{p}{p-1}}} \cdot \nabla v_\varepsilon = \lambda \int_{\Omega} |v|^{p-2} v \cdot v_\varepsilon dx$$

$\varepsilon \rightarrow 0$

Interesuje nas funkcjonal: $\frac{p \geq 1$

$$I(v) = \frac{\int_{\Omega} |\nabla v|^p}{\int_{\Omega} |v|^p} \text{ - iloraz Rayley'a}$$

i pytamy o

$$\lambda_1 = \inf \{ I(v) : v \in W_0^{1,p}(\Omega), v \neq 0 \}$$

Twierdzenie 2: Infimum dla ilorazu Rayley'a jest osiągnięte, tzn istnieje taka funkcja $v \in W_0^{1,p}(\Omega) : I(v) = \lambda_1$.

Dowód: Niech $\lambda_j \searrow \lambda_1$, λ_j t.z.e $\lambda_j = I(v_j)$, $v_j \in W_0^{1,p}(\Omega)$, $v_j \neq 0$.

Zauważmy: $I(tv) = I(v) \forall t \in \mathbb{R}$. Można założyć, że

$$\int v_j^p = 1.$$

w p.p. zastępujemy v_j przez $\frac{v_j}{(\int v_j^p)^{1/p}}$

$$\text{stąd } I(v_j) = \int |\nabla v_j|^p \searrow \lambda_1$$

stąd: $\{v_j\} \subseteq W_0^{1,p}(\Omega)$ - ograniczony

Twierdzenie: (Rellich-Kondraszew)

Dla Ω - ograniczonego z brzegiem Lipschitzowskim: $W^{1,p}(\Omega) \subseteq L^p(\Omega)$ jest zwarty. Tzn z każdego ciągu ograniczonego u w $W^{1,p}(\Omega)$ można wybrać podciąg silnie zbieżny w $L^p(\Omega)$.

Fragment z wyk. z tw. Rellicha - Kondraszowa

$\{v_j\} \subseteq L^p(\Omega)$ - jest zwarty

Poprawka: $\bar{\Omega} \subseteq B(R)$ dla odpowiednio dużego R ,

$$\tilde{v}_j := \begin{cases} v_j & \text{w } \Omega \\ 0 & \text{w } B(R) \setminus \Omega \end{cases}$$

$\{\tilde{v}_j\} \subseteq W^{1,p}(B(R))$ - ograniczony $\partial B(R)$ - Lipschitzowski

$\Rightarrow \{\tilde{v}_j\}$ - zwarty w $W^{1,p}(B(R))$

$\Rightarrow \{v_j\}$ - zwarty w $L^p(\Omega)$

Bierzemy podciąg $v_{j_k} \rightarrow v$ w $L^p(\Omega)$

$\nabla v_{j_k} \in L^p(\Omega, \mathbb{R}^n)$ - ograniczony

siaba zbieżność

$\exists u \in L^p(\Omega)$: podciąg $\nabla v_{j_{k_l}} : \nabla v_{j_{k_l}} \rightarrow h$ w $L^p(\Omega, \mathbb{R}^n)$

$\Rightarrow h = \nabla v$

$\forall \varphi \in C_0^\infty(\Omega, \mathbb{R}^n)$: $\int v_{j_{k_l}} \varphi \rightarrow \int v \varphi$

$$-\int v_{j_{k_l}} \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} = \int \frac{\partial v_{j_{k_l}}}{\partial x_i} \varphi \rightarrow \int h_i \varphi \Rightarrow \frac{\partial v}{\partial x_i} = h_i$$

$$\downarrow -\int v \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}$$

Stąd

$$\lambda_1 = \lim_{l \rightarrow \infty} \frac{\int |\nabla v_{j_{k_l}}|^p}{1 (= \int |v_{j_{k_l}}|^p)} \geq \liminf_{l \rightarrow \infty} \int |\nabla v_{j_{k_l}}|^p$$

$$\nabla v_{j_{k_l}} \rightarrow \nabla v \text{ w } L^p$$

$$\geq \int_{\Omega} |\nabla v|^p$$

ciągłość z normy

własność normy w L^p :

Jeśli $h_j \rightarrow h$ w $L^p(\Omega, \mathbb{R}^n)$, to

$$\liminf_{j \rightarrow \infty} \int |h_j|^p \geq \int |h|^p$$

$$\lambda_j \rightarrow \lambda_1 \geq I(v) \geq \lambda_1$$

$$\Rightarrow I(v) = \lambda_1$$

Fakt: Funkcja v realizuje infimum $I(v)$ jest słabym rozwiązaniem zagadnienia:

$$\begin{cases} -\Delta_p v = \lambda_1 v \\ v \in W_0^{1,p}(\Omega) \end{cases}$$

$\lambda_1 =$ najmniejsza λ : $\|w\|_p^p \leq \lambda \|\nabla w\|_p^p =$ najmniejsza stała w nierówności Poincaré'go.

Dowód: Niech $\varphi \in C_0^\infty(\Omega)$: dla dowolnego $\varepsilon \in \mathbb{R}$ funkcja

$$f(\varepsilon) := I(v + \varepsilon\varphi) \geq I(v)$$

osiąga minimum dla $\varepsilon = 0$

z tw. Fermata: $f'(0) = 0$

Liczmy formalnie:

$$\frac{d}{d\varepsilon} I(v + \varepsilon\varphi) = \frac{d}{d\varepsilon} \left(\frac{\int |\nabla v + \varepsilon \nabla \varphi|^p}{\int |v + \varepsilon \varphi|^p} \right)$$

⬆️ wykaż, że

$$f'(0) = \frac{p \int_{\Omega} |\nabla v|^{p-2} \nabla v \cdot \nabla \varphi - p I(v) \int_{\Omega} |v|^{p-2} v \cdot \varphi}{\int_{\Omega} |v|^p}$$

$$\Rightarrow \int_{\Omega} |\nabla v|^{p-2} \nabla v \cdot \nabla \varphi = \lambda_1 \int_{\Omega} |v|^{p-2} v \cdot \varphi$$

$$(-\Delta_p v, \varphi) = (\lambda_1 |v|^{p-2} v, \varphi) \quad \forall \varphi$$

$$(-\Delta_p v - \lambda_1 |v|^{p-2} v, \varphi) = 0 \quad \forall \varphi$$

$$\Rightarrow -\Delta_p v = \lambda_1 |v|^{p-2} v \quad \text{w stałym sensie.}$$

Fakt: λ_1 jest najmniejszą wartością własną dla zagadnienia własnego

$$(1) \begin{cases} -\Delta_p w = \lambda |w|^{p-2} w \\ w \in W_0^{1,p}(\Omega), w \neq 0 \end{cases}$$

Dowód: Załóżmy przeciwnie. Istnieje w , które realizuje (1) z wartością

$0 < \lambda < \lambda_1$. z definicji stałego rozwiązania:

$$\int_{\Omega} |\nabla w|^{p-2} \nabla w \cdot \nabla \varphi_n = \lambda \int_{\Omega} |w|^{p-2} w \cdot \varphi_n$$

$\forall \varphi \in C_0^\infty(\Omega)$. wstawiamy $\varphi_n \rightarrow w$ w $W_0^{1,p}(\Omega)$

$$\int_{\Omega} |\nabla w|^p = \lambda \int_{\Omega} |w|^p \Rightarrow I(w) = \lambda < \lambda_1 \quad \text{- sprzeczność} \quad \blacksquare$$

Na razie bez dowodu:

Twierdzenie 3: (Nierówność Harnacka)

Niech v będzie nieujemnym, stałym rozwiązaniem (1). Wówczas

dla każdej kuli $B(x_0, R)$ t.że

$B(x_0, 3R) \subseteq \Omega$ mamy:

$$\max_{x \in B(x_0, R)} v(x) \leq c \min_{x \in B(x_0, R)} v(x) \quad (H)$$

Fakt: Rozwiązania (1) są ciągłe wewnątrz obszaru

2) Jeśli $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ jest obszarem spójnym i $v \in C(\Omega)$, $v \geq 0$ spełnia (H), to albo $v > 0$ albo $v \equiv 0$ w Ω .
 w szczególności $v|_{\partial\Omega} \neq 0 \Rightarrow v \equiv 0$
 { rodzaj silnej zasady maksimum }

wniosek: Rozwiązanie (1) dla $\lambda = \lambda_1$ jest stałego znaku (ściśle dodatnie lub ściśle ujemne).

Fakt: Jeśli $\partial\Omega$ jest gładki, Ω - ograniczony, to rozwiązania (1) są ciągłe aż do brzegu Ω dla $\lambda = \lambda_1$.

Dawód wniosku: v - spełnia (1) z $\lambda_1 \Rightarrow v$ - minimalizuje $I(\cdot)$,
 to $\lambda_1 = I(v)$, $I(v) = I(|v|) \Rightarrow |v| \geq 0$ i minimalizuje I
 $\Rightarrow |v|$ też spełnia zagadnienie własne z $\lambda_1 \Rightarrow |v|$ spełnia nierówność Harnacka, $|v| \in W_0^{1,p}$; $|v| \neq 0 \Rightarrow |v| > 0$
 v nie osiąga 0.

3) Pokazać, że

$$v \in W_0^{1,p}(\Omega) \Rightarrow |v| \in W_0^{1,p}(\Omega)$$

Główne twierdzenie:

Twierdzenie: Niech Ω będzie ograniczonym, otwartym, spójnym podzbiorem w \mathbb{R}^n . Wtedy istnieje dodatnie słabe rozwiązanie (1) i jest ono wyznaczone jednoznacznie z dokładnością do mnożenia przez stałą. Rozwiązanie to odpowiada najmniejszej wartości własnej λ_1 .

Fakt: (wiadomo) 1) λ_1 - izolowany od λ_2 , tzn $\lambda_1 < \lambda_2$, ale w dla innych - nie wiadomo.

2) w teorii liniowej przestrzeni własna jest liniowo gęsta. w nieliniowej?

Dawód (brzocho szkic):

Krok 1: Jeśli $\lambda > \lambda_1$, to nie istnieje dodatnie rozwiązanie dla wartości własnej λ . w szczególności każda dodatnia funkcja własna minimalizuje iloraz Rayleigh'a, a funkcja własna odpowiadająca $\lambda > \lambda_1$ muszą zmienić znak.

Krok 2: Redukcja do przypadku: $\partial\Omega$ - gładki

Fakt 2: Niech Ω będzie obszarem ograniczonym, wtedy istnieje ciąg obszarów o gładkich brzegach: $\Omega_1 \subset \Omega_2 \subset \dots \subset \Omega$ t.ze

$$\Omega = \bigcup_j \Omega_j \quad (\text{POLECANE NA KRÓTKI REFERACIK})$$

Fakt: Niech $\Omega_1 \subseteq \Omega_2 \subseteq \dots \subseteq \Omega$ t.ze $\Omega = \bigcup_j \Omega_j$

wówczas

$$\lim_{j \rightarrow \infty} \lambda_1(\Omega_j) = \lambda_1(\Omega)$$

↑
minimum ilorazu Rayley'a dla Ω_j

Dowod: $\lambda_1(\Omega_1) \geq \lambda_1(\Omega_2)$

~~$$\lambda_1(\Omega_1) = \inf_{\varphi \in W_0^{1,p}(\Omega_1)} \frac{\int |\nabla \varphi|^p}{\int |\varphi|^p} = \inf_{\varphi \in C_0^\infty(\Omega_1)} I(\varphi) \geq$$~~

$$\geq \inf_{\varphi \in C_0^\infty(\Omega_2)} I(\varphi) = \lambda_1(\Omega_2)$$

Czyli $\{\lambda_1(\Omega_j)\}$ - maleje (nie rośnie)
i $\geq \lambda_1(\Omega)$

Stąd istnieje $\lambda = \lim_j \lambda_1(\Omega_j) \geq \lambda_1(\Omega)$

~~$\forall \varepsilon > 0 \exists \varphi \in C_0^\infty(\Omega)$~~ t.ze

$$I(\varphi) < \lambda_1(\Omega) + \varepsilon$$

$\Omega = \bigcup \Omega_j \Rightarrow \exists j: \text{supp } \varphi \subset \Omega_j$

w takim razie

$$\lambda_1(\Omega) \leq \lambda_1(\Omega_j) \leq I(\varphi) < \lambda_1 + \varepsilon$$

Stąd:

$$\lambda_1(\Omega_j) \rightarrow \lambda_1(\Omega) \quad \blacksquare$$

Powrót do dowodu

Krok 3: Dodatnie funkcja własna jest wyznaczone jednoznacznie

z dokładnością do mnożenia przez stałą.

(dowód dla $\partial\Omega$ -gładki) - faktycznie

Niech u_1, u_2 - dwie dodatnie funkcje własne \Rightarrow one obie odpowiadają λ_1 . Można założyć (zamieniamy u_i na

$$\frac{u_i}{(\int |u_i|^p)^{1/p}}), \text{ t.ze } \int u_i^p = 1$$

Podstawiamy $v := (u_1^p + u_2^p)^{1/p}$

↑ Pokazać
 $v \in W_0^{1,p}(\Omega)$

$$\Rightarrow \int v^p = 2$$

$$\lambda_1 = \frac{\int |\nabla u_i|^p}{1} \leq \frac{\int |\nabla v|^p}{2} \quad (1 = \int |u_i|^p) \quad (2 = \int |v|^p)$$

Liczmy formalnie ∇v .

$$\begin{aligned} \nabla v &= \frac{1}{p} (u_1^p + u_2^p)^{\frac{1}{p}-1} \cdot (p u_1^{p-1} \nabla u_1 + p u_2^{p-1} \nabla u_2) = \\ &= v \cdot \left(\frac{u_1^p \nabla \log u_1 + u_2^p \nabla \log u_2}{u_1^p + u_2^p} \right) = \end{aligned}$$

$$\boxed{\nabla \log u_i = \frac{1}{u_i} \nabla u_i} = v \cdot \left(\underbrace{\frac{u_1^p}{u_1^p + u_2^p}}_{\theta_1} \nabla \log u_1 + \underbrace{\frac{u_2^p}{u_1^p + u_2^p}}_{\theta_2} \nabla \log u_2 \right)$$

Nierówność Jensena:

$$|\nabla v|^p = v^p |\theta_1 \nabla \log u_1 + \theta_2 \nabla \log u_2|^p \stackrel{\text{Jensen}}{\leq} |v|^p (\theta_1 |\nabla \log u_1|^p + \theta_2 |\nabla \log u_2|^p) = |v|^p \left(\frac{|\nabla u_1|^p}{u_1^p + u_2^p} + \frac{|\nabla u_2|^p}{u_1^p + u_2^p} \right) =$$

$$= (u_1^p + u_2^p) \cdot \frac{1}{u_1^p + u_2^p} (|\nabla u_1|^p + |\nabla u_2|^p) = (|\nabla u_1|^p + |\nabla u_2|^p)$$

$$\lambda_1 \leq \frac{\int |\nabla v|^p}{\int v^p} \leq \frac{\int |\nabla u_1|^p + \int |\nabla u_2|^p}{2} = \frac{2\lambda_1}{2} = \lambda_1$$

\Rightarrow równość na zbiorze pełnej miary.

$$\Rightarrow \frac{\int |\nabla v|^p}{\int v^p} = \lambda_1$$

\hat{B} Fakt: Dla $a, b \in \mathbb{R}^n$, $a, b \neq 0$, $\theta_1, \theta_2 \in (0, 1)$

$$\theta_1 + \theta_2 = 1, \quad |\theta_1 a + \theta_2 b|^p = \theta_1 |a|^p + \theta_2 |b|^p$$

$$\Leftrightarrow a = b$$

\Rightarrow na zbiorze pełnej miary:

$$\nabla \log u_1 = \nabla \log u_2 \Rightarrow \nabla (\log u_1 - \log u_2) = 0 \quad \text{p.w.}$$

$$\Rightarrow \nabla \left(\log \frac{u_1}{u_2} \right) = 0 \quad \text{p.w.} \Rightarrow \nabla w = 0 \quad \text{p.w.}$$

$$w \in L^1_{loc}$$

Lemat Dubois - Raymond:

$$\nabla w = 0 \Rightarrow w = \text{const} \quad \text{p.w.}$$

$$\log \frac{u_1}{u_2} = \text{const} \Rightarrow \frac{u_1}{u_2} = C \Rightarrow u_1 \in u_2 \quad \blacksquare$$

Lemat A (Dubois - Raymond)

Niech $w \in L^1(\Omega)$, $w' = 0$ w słabym sensie, wówczas $w = \text{const}$ p.w.

Lemat B: $w \in L^1_{loc}(\Omega)$, $\nabla w = (0, \dots, 0)$
 \uparrow
 w słabym sensie

$$\Rightarrow w = \text{const.}$$

Dowod Lematu A: $\omega \in C^\infty(0,1)$ - jasne.

Ogólny przypadek - "wygładzamy" ω . + symetryczne

Niech $\varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R})$, $\varphi \equiv 1$ w otoczeniu 0. Bierzemy $\varepsilon_0 > 0$ - małe,

bierzemy $\gamma \in C_0^\infty((\varepsilon_0, 1-\varepsilon_0))$

$$\gamma_\varepsilon := \gamma * \varphi_\varepsilon, \quad \varphi_\varepsilon(x) = \varepsilon^{-1} \varphi\left(\frac{x}{\varepsilon}\right)$$

$$0 = \int_0^1 \omega \cdot \gamma_\varepsilon' d\tau = \int_{\mathbb{R}} \hat{\omega} (\gamma' * \varphi_\varepsilon) d\tau =$$

$-(\omega, \gamma_\varepsilon)$ w przedziale: 0 poza $(0,1)$

$$= \int_{\mathbb{R}} (\hat{\omega} * \varphi_\varepsilon) \cdot \gamma' = \int_{\varepsilon_0}^{1-\varepsilon_0} (\hat{\omega} * \varphi_\varepsilon) \cdot \gamma' d\tau$$

$\in C^\infty([\varepsilon_0, 1-\varepsilon_0])$

ε - bardzo małe

$$= - \int_{\varepsilon_0}^{1-\varepsilon_0} (\hat{\omega} * \varphi_\varepsilon)' \cdot \gamma d\tau$$

$\stackrel{ii}{h}$

$$\Rightarrow \int h \cdot \gamma = 0 \quad \forall \gamma \in C_0^\infty([\varepsilon_0, 1-\varepsilon_0])$$

$$\Rightarrow h = 0 \text{ p.w.} \Rightarrow h = 0 \text{ wszędzie}$$

$$(\hat{\omega} * \varphi_\varepsilon)' = 0 \Rightarrow \hat{\omega} * \varphi_\varepsilon \in C_\varepsilon$$

~~$\hat{\omega} * \varphi_\varepsilon$~~

wyberamy $\varepsilon_k \rightarrow 0$ t.z.e. $C_{\varepsilon_k} \rightarrow C$

$$\begin{array}{ccc} \hat{\omega} * \varphi_{\varepsilon_k} = C_{\varepsilon_k} & & \\ \downarrow & & \downarrow \\ \hat{\omega} & & c \end{array} \quad \text{na } [\varepsilon_0, 1-\varepsilon_0]$$

$$\Rightarrow \omega = c \text{ na } [\varepsilon_0, 1-\varepsilon_0] \subseteq (0,1)$$

$$\Rightarrow \omega = \text{const w } (0,1)$$

Źródła:

1. P. Lindquist "On the equation $\Delta_p u + \lambda |u|^{p-2} u = 0$ " 1990 (1992 - poprawiona)

2.

Tw o wartościach własnych symetrycznych operatorów symetrycznych

(w postaci dywergentnej)

$$Lu = - \sum_{i,j=1}^n (a^{ij} u_{x_i})_{x_j}$$

$a^{ij} \in C^\infty(\bar{\Omega})$, $u: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$, $\partial\Omega$ - Lipschitzowski, $a^{ij} = a^{ji}$ - symetria

$$\begin{cases} Lu = \lambda u \\ u \in H_0^1(\Omega) \end{cases}$$

[$H_0^1(\Omega)$ - uzupełnienie $C_0^\infty(\Omega)$ w $W^{1,2}(\Omega) = H^1(\Omega)$]

Tw (o wartościach własnych symetrycznych operatorów eliptycznych):

(i) wszystkie wartości własne λ są rzeczywiste

(ii) Jeśli wypiszemy każdą wartość własną tyle razy ile wynosi

jej krotność, to:

$$\Sigma = \{ \lambda_k \}_{k=1}^\infty$$

↑
spektrum operatora

$$\Sigma: (L - \lambda Id)^{-1} \text{ nie istnieje}$$

gdzie $0 < \lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \dots$ oraz $\lim \lambda_k = \infty$

[nie może być $\lambda_k = \lambda_{k+1} = \dots$ dla jednej wartości własnej]
wektorów własnych jest skończonie wiele

(iii) Istnieje baza ortogonalna $\{ \omega_k \}_{k=1}^\infty$ przestrzeni $L^2(\Omega)$, t.j.e

$\omega_k \in H_0^1(\Omega)$ jest funkcją własną odpowiadającą λ_k :

$$\begin{cases} L\omega_k = \lambda_k \omega_k \\ \omega_k = 0 \text{ na } \partial\Omega \Leftrightarrow \omega_k \in H_0^1(\Omega) \end{cases}$$

Dowód:

Krok 1: $S := L^{-1}: L^2(\Omega) \rightarrow L^2(\Omega)$

Uwaga: $\{ a^{ij} \}$ macierz ściśle eliptyczna

$$\forall \sum a^{ij}(x) \xi_i \xi_j \geq \bar{\lambda} |\xi|^2, \quad \bar{\lambda} > 0$$

i pokazujemy, że S - jest operatorem zwartym. Robimy to tak $f \in L^2(\Omega)$

Rozważamy: (1) $\begin{cases} Lu = f \text{ w } \Omega \\ u \in H_0^1(\Omega) \end{cases}$

L - zadaje symetryczną formę dwuliniową

$$A(u, v) := "(Lu, v)" = \sum_{i,j} \int_{\Omega} a^{ij}(x) \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial v}{\partial x_j}$$

$u, v \in H_0^1(\Omega) = H$ - przestrzeni Hilberta

$f \in L^2(\Omega) \Rightarrow f$ - wyznacza funkcjonal na H

$$H \ni u \rightarrow \int f u dx$$

Tw (Laks, Milgram): Założmy, że H -przestrzeni Hilberta, $A: H \times H \rightarrow \mathbb{R}$

jest odwzorowaniem dwuliniowym, t.e. dla pewnych $\alpha, \beta > 0$:

$$|A(u, v)| \leq \alpha \|u\| \cdot \|v\| \quad \leftarrow \text{ciągłość}, \quad \forall u, v \in H$$

$$\beta \|u\|^2 \leq A(u, u) \quad \leftarrow \text{koercywność}$$

wówczas dla danego funkcjonaliu $f: H \rightarrow \mathbb{R}$

$$\exists! u \in H: A(u, v) = \langle f, v \rangle \quad \forall v \in H$$

Mamy przekształcenie: $f \xrightarrow{\Psi} u_f$ rozwiązanie (1) z funkcją f

wiemy: $\Psi: L^2(\Omega) \rightarrow H_0^1(\Omega)$ jest ciągłe

$$(\text{liniowość} + \|u\|_{H_0^1(\Omega)} \leq C \|f\|_{L^2(\Omega)})$$

dodatkowo:

$$i: H_0^1(\Omega) \hookrightarrow L^2(\Omega)$$

operator zwarty, zawsze!

(Ω -ograniczony)

$$u \mapsto \tilde{u} \in H_0^1(B(\mathbb{R}))$$

$$B(\mathbb{R}) \supseteq \Omega$$

$$L^2(\Omega) \xrightarrow[\uparrow \text{ciągły}]{\Psi} H_0^1 \xrightarrow[\uparrow \text{zwarty}]{i} L^2(\Omega)$$

$$i \circ \Psi: L^2(\Omega) \rightarrow L^2(\Omega)$$

zwarty

$$\text{Było: } Lu = f \quad u = L^{-1}f = Sf$$

Krok 2: S jest operatorem symetrycznym $\hat{\uparrow}$

Krok 3: S jest dodatnio określony: dla $f \in L^2(\Omega)$:

$$(Sf, f) \stackrel{?}{\geq} 0$$

$$(Sf, f) = (u, Lu) = (Lu, u) \geq 0$$

u t.e.
 $Lu = f$

\uparrow bo

L dodatnio określony, nawet
 $(Lu, u) \geq \beta \|u\|^2 \geq 0$

Krok 4: Stosujemy teorię symetrycznych operatorów zwartych

Tw. (o wektorach własnych, zwartych operatorów symetrycznych)

Niech H będzie ośrodkową przestrzenią Hilberta. Załóżmy, że operator $S: H \rightarrow H$ jest zwarty, symetryczny. Wówczas istnieje przeliczalna baza ortonormalna przestrzeni H złożona z wektorów własnych operatora S . Ponadto jeśli S jest nieujemny, to wartości własne $s_k \geq 0$.

Prz. Podać przykład obszaru $\Omega \subseteq \mathbb{R}^2$, dla którego zanurzenie $H_0^1(\Omega) \hookrightarrow L^2(\Omega)$ nie jest zwarte (ograniczonego).

(Odpowiedź: kwadrat w starej wersji książki Mazura)

$$\begin{cases} Lu = \lambda u \\ u \in H_0^1(\Omega) \end{cases}$$

Przypomnienie: Najmniejszą liczbę $\lambda_1 > 0$ nazwiemy główną wartością własną operatora L (okaże się za chwilę, że $\lambda_1 > 0$ istnieje).

Tw. (charakteryzacja własności głównej wartości własnej)

(i) $\lambda_1 = \min \{ A(u, u) : u \in H_0^1(\Omega) : \|u\|_{L^2(\Omega)} = 1 \}$

$$(L(u, u)) = \int \sum a^{ij} \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial u}{\partial x_j}$$

(ii) Minimum w powyższym wzorze jest osiągnięte dla pewnej funkcji w_1 dodatniej wewnątrz Ω t.z.e

$$\begin{cases} Lw_1 = \lambda_1 w_1 & \text{w } \Omega \\ w_1 = 0 & \text{na } \partial\Omega \end{cases} \quad (w_1 \in H_0^1(\Omega))$$

(iii) Jeśli $u \in H_0^1(\Omega)$ jest dowolnym słabym rozwiązaniem

$$\begin{cases} Lu = \lambda_1 u \\ u \in H_0^1(\Omega) \end{cases} \quad u \neq 0, \text{ to } u \text{ jest postaci } \alpha w_1 \text{ dla pewnego } \alpha \neq 0.$$

Uwaga: zatem $\lambda_1 < \lambda_2$

Uwaga: $\lambda_1 = \min \frac{A(u, u)}{\|u\|_{L^2(\Omega)}^2} = R(u)$
↑
iloraz Rayleigh'a

Dowod: Kroki

Krok 1: Niech $\{u_k\}$ - zbiór wektorów własnych dla $\{\lambda_k\}$ t.z.e

$$\|u_k\|_{L^2}^2 = 1 ; \{u_k\} - \text{baza ortonormalna w } L^2(\Omega)$$

$$A(u_k, u_k) = (Lu_k, u_k) = (\lambda_k u_k, u_k) = \lambda_k$$

$$A(u_k, u_l) = (Lu_k, u_l) = (\lambda_k u_k, u_l) = \lambda_k (u_k, u_l) = 0 \quad \text{dla } k \neq l$$

Krok 2: Długość $u \in H_0^1(\Omega)$, $\|u\|_{L^2(\Omega)} = 1$ zapisujemy w bazie ortonormalnej:

$$u = \sum d_k \omega_k, \quad \sum d_k^2 = 1 = \|u\|_{L^2(\Omega)}^2$$

Pokażemy, że zachodzi własność silniejsza:

1) układ $\left\{ \frac{\omega_k}{\sqrt{\lambda_k}} \right\}$ jest ortonormalny w $H_0^1(\Omega)$ z iloczynem skalarnym

$$((u, v)) = (Lu, v) = \int \sum a_{ij} \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial v}{\partial x_j}$$

$$\left(L \frac{\omega_k}{\sqrt{\lambda_k}}, \frac{\omega_k}{\sqrt{\lambda_k}} \right) = \frac{1}{\lambda_k} \underbrace{(L\omega_k, \omega_k)}_{\lambda_k} = 1$$

$$\left(\frac{\omega_k}{\sqrt{\lambda_k}}, \frac{\omega_k}{\sqrt{\lambda_k}} \right)$$

prostopadłość $\left(L \frac{\omega_k}{\sqrt{\lambda_k}}, \frac{\omega_l}{\sqrt{\lambda_l}} \right) = \frac{1}{\sqrt{\lambda_k} \sqrt{\lambda_l}} \underbrace{(L\omega_k, \omega_l)}_{\substack{1 \\ 0 \text{ dla } k \neq l}}$

$$\left(\frac{\omega_k}{\sqrt{\lambda_k}}, \frac{\omega_l}{\sqrt{\lambda_l}} \right) = 0 \quad \text{dla } k \neq l$$

2) $\left\{ \frac{\omega_k}{\sqrt{\lambda_k}} \right\}$ jest układem zupełnym (= liniowo gęstym) w $H_0^1(\Omega)$.

wystarczy oprawdzić rachunek:

$$(L\omega_k, u) = 0 \quad \forall k \Rightarrow u \equiv 0,$$

bo jeśli istnieje $u \in (\text{span}\{\omega_k\})^\perp \Rightarrow u \neq 0$

$$\exists u \neq 0 : ((u, \omega_k)) = 0 \quad \forall k.$$

Gdyby takie u istniało, to

$$0 = (L\omega_k, u) = (\lambda_k \omega_k, u) \Rightarrow (\omega_k, u) = 0 \quad \forall k$$

↑
tu jest standardowy iloczyn skalarny w $L^2(\Omega)$
 $\{\omega_k\}$ - baza w $L^2(\Omega)$

stąd ($u \neq 0$ w $L^2(\Omega)$) sprzeczność

$$\Rightarrow u=0 \text{ w } H_0^1(\Omega)$$

Z zupełności $\left\{ \frac{w_k}{\sqrt{\lambda_k}} \right\}$ w $H_0^1(\Omega)$:

$$u = \sum \mu_k \frac{w_k}{\sqrt{\lambda_k}} \text{ - ten szereg jest zb. w } H_0^1(\Omega)$$

$$\text{ale } u = \sum d_k w_k \text{ w } L^2(\Omega), \quad d_k = \frac{\mu_k}{\sqrt{\lambda_k}}$$

Krok 3: Niech $u \in H_0^1(\Omega)$, $\|u\|_{L^2(\Omega)} = 1$

$$(Lu, u) = \left(\sum d_k \lambda_k w_k, \sum d_l w_l \right) = \sum d_k d_l \lambda_k \underbrace{(w_k, w_l)}_{\delta_{k,l}} = \sum d_k^2 \lambda_k \geq \sum d_k^2 \lambda_1 = \lambda_1$$

$$\Rightarrow (Lu, u) \geq \lambda_1 \quad \forall u \in H_0^1(\Omega), \quad \|u\|_{L^2(\Omega)} = 1$$

Krok 4: Pokażemy dla $u \in H_0^1(\Omega)$, $\|u\|_{L^2(\Omega)} = 1$, u jest słabym rozwiązaniem:

$$(A) \begin{cases} Lu = \lambda_1 u \\ u \in H_0^1(\Omega) \end{cases}$$

$\Leftrightarrow u$ jest rozwiązaniem:

$$(B) (Lu, u) = \lambda_1$$

(A) \Rightarrow (B) - oczywiste

$$(A), \cdot u$$

$$(Lu, u) = \underbrace{(\lambda_1 u, u)}_{\int \lambda_1 u^2}$$

$$(B) \Rightarrow (A) : \quad u = \sum d_k w_k \quad \sum d_k^2 = 1$$

\uparrow
w $L^2(\Omega)$.

$$\sum d_k^2 \cdot \lambda_1 = \lambda_1 \stackrel{(B)}{=} (Lu, u) = \left(\sum d_k \lambda_k w_k, \sum d_l w_l \right) = \sum d_k d_l \lambda_k \underbrace{\delta_{k,l}}_{(u_k, u_l)} =$$

$$= \sum d_k^2 \lambda_k \Rightarrow \lambda_1 \leq \lambda_k$$

$$\underbrace{\sum d_k^2 (\lambda_k - \lambda_1)}_{\geq 0} = 0 \Rightarrow d_k = 0 \text{ jeśli } \lambda_k > \lambda_1$$

Niech (w_1, \dots, w_m) - wektory własne odpowiadające λ_1 .

$$u = \sum_{k=1}^m \underbrace{(u, w_k)}_{d_k} \cdot w_k$$

$$Lw_i = \lambda_1 w_i \quad i = 1, \dots, m$$

Stąd

$$Lu = \sum_{k=1}^m d_k Lw_k = \sum_{k=1}^m d_k \lambda_1 w_k = \lambda_1 u, \quad \text{czyli spełnia (A)}$$

Krok 5: Pokazujemy: $u > 0$ lub $u < 0$ w Ω

Zakładamy $\|u\|_{L^2(\Omega)} = 1$

Rozjemy $u = u^+ - u^-$ $u^+ = \max\{u, 0\} \in H_0^1(\Omega)$
 $u^- = \max\{-u, 0\} \in H_0^1(\Omega)$

3) Dokładnie uzasadnić

$u^+, u^- \in H_0^1(\Omega)$ (dla $u \in H_0^1(\Omega)$) oraz

$$\nabla u^+ = \begin{cases} \nabla u & \text{p.w. dla } \{u \geq 0\} \\ 0 & \text{p.w. w zbiorze } \{u \leq 0\} \end{cases}$$

$$\nabla u^- = \begin{cases} 0 & \text{p.w. } \{u \geq 0\} \\ \nabla u & \text{p.w. } \{u \leq 0\} \end{cases}$$

$$(Lu^+, u^-) = \int_{\Omega} a^{ij} \frac{\partial u^+}{\partial x_j} \frac{\partial u^-}{\partial x_j} = 0$$

↑ ↑
rozłączne nośniki

$$\lambda_1 = (Lu, u) = (L(u^+ - u^-), u^+ - u^-)$$

↑
krok 4

$$= (Lu^+, u^+) - 2(Lu^+, u^-) + (Lu^-, u^-)$$

$$\geq \underbrace{\lambda_1 \|u^+\|_{L^2}^2}_{\alpha} + \underbrace{\lambda_1 \|u^-\|_{L^2}^2}_{\beta} = \lambda_1 (\alpha + \beta) = \lambda_1$$

- wśledzie równości

$$A(u^+, u^+) = (Lu^+, u^+) = \lambda_1 \|u^+\|_{L^2}^2$$

$$A(u^-, u^-) = (Lu^-, u^-) = \lambda_1 \|u^-\|_{L^2}^2$$

u^-, u^+ - minimalizują $R(u)$ (lub jedno z nich jest 0)

$$\begin{cases} Lu^+ = \lambda_1 u^+ \\ u^+ = 0 \text{ na } \partial\Omega \end{cases} \quad ; \quad \begin{cases} Lu^- = \lambda_1 u^- \\ u^- = 0 \text{ na } \partial\Omega \end{cases}$$

Rozważamy u^+ i pokazujemy $u^+ \in C^\infty(\bar{\Omega})$

Argument: $\begin{cases} Lu = \lambda w \\ w \in L^2(\Omega) \end{cases} \Rightarrow w \in C^\infty(\bar{\Omega})$

$Lw = (\lambda w) \Rightarrow w \in H^1(\Omega)$ ↑ Pokazać;
 \uparrow $L^2(\Omega)$ Laks-Milgram $Lw \in H^k \Rightarrow w \in H^{k+1}(\Omega)$

$Lw = \lambda w \Rightarrow w \in H^2$ $\frac{\partial}{\partial x_i} Lw = L \frac{\partial}{\partial x_i} w + \text{zaburzenie}$
 \uparrow H^1

$\Rightarrow u \in \bigcap_k H^k(\Omega)$

Dla obszaru o regularnym brzegu (np. Lipschitzowskim)

$\bigcap_k H^k(\Omega) = C^\infty(\bar{\Omega})$

(+ Morrey'a)
Tw. Sobolewa: $p > n \Rightarrow W^{1,p} \subseteq \text{Hol}^\alpha$, $\alpha = \frac{1}{p} - \frac{1}{n}$

$m_p > n$
 $\hookrightarrow H^\alpha$ $\alpha = \frac{1}{m_p} - \frac{1}{n}$ $W^{m,p} \subseteq \text{Hol}^\alpha$

$u^+ \in C^\infty(\bar{\Omega})$

$Lu^+ = \lambda_1 u^+ \geq 0 \Rightarrow Lu^+ \geq 0$

$\Rightarrow u^+$ - nadrozwiązanie dla $L \Rightarrow$ (mocna zasada maksimum dla nadrozwiązań liniowych zagadnień eliptycznych) \Rightarrow

albo $u^+ > 0$ w Ω albo $u^+ \equiv 0$
 $u^- \equiv 0, u = u^+ > 0$ \uparrow
 $u^- = u, u = u^- < 0$

Krok 7: jednoznaczność λ_1

Niech u, \tilde{u} - dwa słabe, nietrywialne rozwiązania

$\int \tilde{u} \cdot \int u \neq 0$

Istnieje $\alpha \in \mathbb{R}$: $\int_\Omega (u - \alpha \tilde{u}) = 0$
 jest słabym rozwiązaniem zagadnienia własnego $\neq \lambda_1$

$$\Rightarrow u - \lambda \tilde{u} = 0$$

24. X. 2011

twierdzenie Gidas-Ni-Nirenberg

zajmujemy się zagadnieniami

$$\begin{cases} -\Delta u = f(u) & \text{w } B(R) \\ u = 0 & \text{na } \partial B(R) \\ u > 0 & \text{w } B(R) \end{cases}$$

$$u \in C^2(\overline{B(R)})$$

tw (Gidas, Ni, Nirenberg)

Jeśli $u \in C^2(\overline{B(R)})$ jest ściśle dodatnie i rozwiązuje (1) oraz

$f \in C^1(\mathbb{R})$, to funkcja u jest radialnie symetryczna oraz

$$(u(x) = v(|x|)) \quad \frac{\partial u}{\partial \nu_x}(x) < 0 \quad \text{dla } 0 < |x| < R$$

$$\nu_x = \frac{x}{|x|}$$

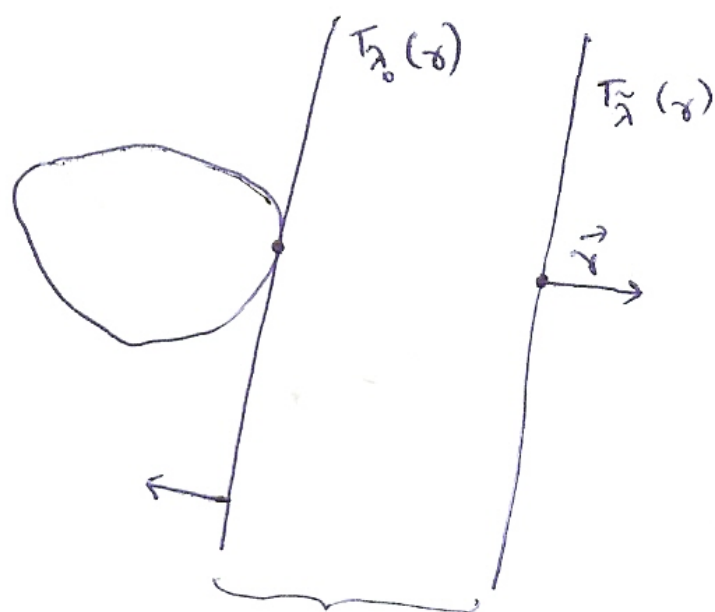
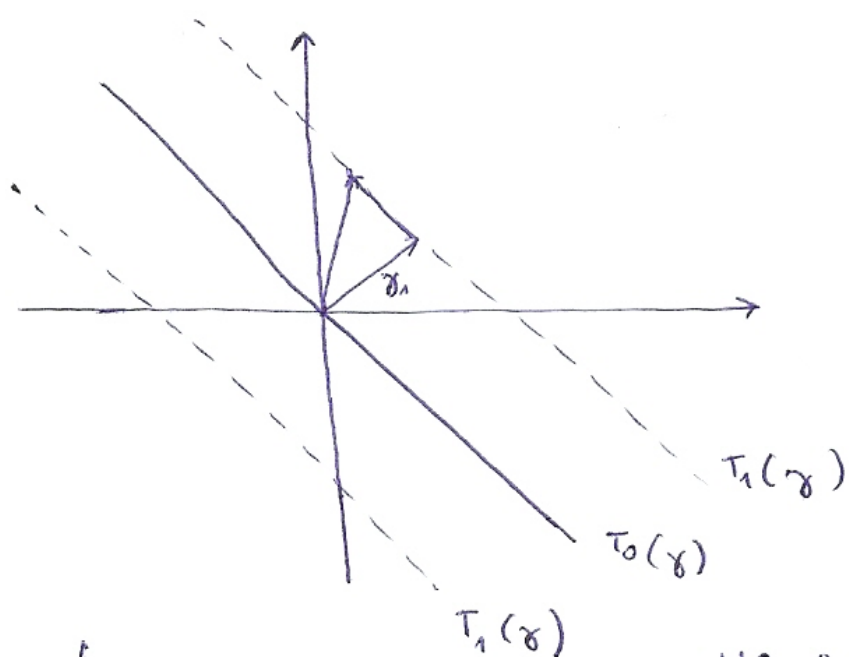
ograniczony

Określenie: $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ - otwarty, spójny, $\partial\Omega \in C^\infty$, biorąc $\gamma \in S^{n-1}$ definiujemy

$T_\lambda(\gamma) =$ hiperpłaszczyzna zadana równością $\gamma \cdot x = \lambda$

$$x = \lambda \gamma + \bar{x} \in T_0(\gamma)$$

$\lambda \in \mathbb{R}$ 903



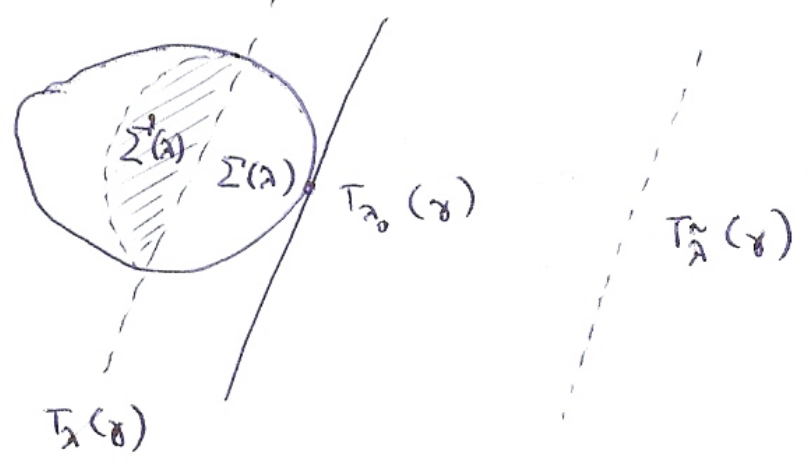
całe Ω jest po przeciwnej stronie niż kierunek $\vec{\gamma}$

$T_{\lambda_0}(\gamma)$ - pierwsze zatknięcie $T_\lambda(\gamma)$, λ - się zmniejsza z $\bar{\Omega}$:

dla $\lambda > \lambda_0$ Ω leży po lewej stronie $T_\lambda(\gamma)$

$$= \sup \{ T_\lambda(\gamma) \cap \bar{\Omega} \neq \emptyset, \lambda < \tilde{\lambda} \}$$

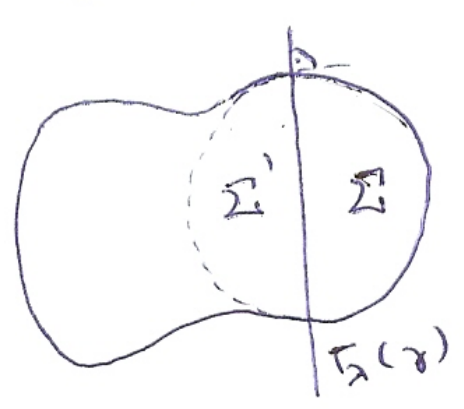
Dalej zmniejszamy λ i przesuwamy T_λ



$\Sigma'(\lambda)$ = odbicie symetryczne $\Sigma(\lambda)$ względem $T_\lambda(x)$
 $\Omega \cap T_\lambda(x)^+ = \Omega \cap \{x: x_1 > \lambda\}$

Dalej przesuwając $T_\lambda(x)$ (zmniejszamy λ) znajdzie przynajmniej jedna z sytuacji:

- a) odbicie $\Sigma'(\lambda)$ będzie wewnętrznie styczne do $\partial\Omega$ w pewnym punkcie $p \notin T_\lambda(x)$
- b) płaszczyzna $T_\lambda(x)$ będzie prostopadła do pewnego wektora stycznego do $\partial\Omega$ w pewnym punkcie $Q \in \partial\Omega$



↑ pokazać, że nie ma innych przypadków

METODA RUCHOMYCH PŁASZCZYZN

Ozn: $T_{\lambda_1}(x)$ - ta płaszczyzna, która jako pierwsza osiągnie

a) lub b)

$$\Sigma_{\lambda_1}(\lambda_1) \stackrel{\text{ozn}}{=} \Sigma_{\lambda_1} \quad , \quad \Sigma'(\lambda_1) = \Sigma'_{\lambda_1}$$

Tracę ogólniejsze zagadnienie

$$(2) \quad \Delta u + b_1(x)u_{x_1} + f(u) = 0 \quad \text{w } \Omega \quad -\Delta u = b_1(x)u_{x_1} + f(u)$$

$b_1 \in C(\bar{\Omega})$, Ω - otwarty, spójny, ograniczony, $\partial\Omega \in C^\infty$, $f \in C^1(\mathbb{R})$.

Dla $x \in \partial\Omega$, $\nu(x) := (\nu_1(x), \dots, \nu_n(x))$ = jednostkowy wektor zewnętrzny normalny.



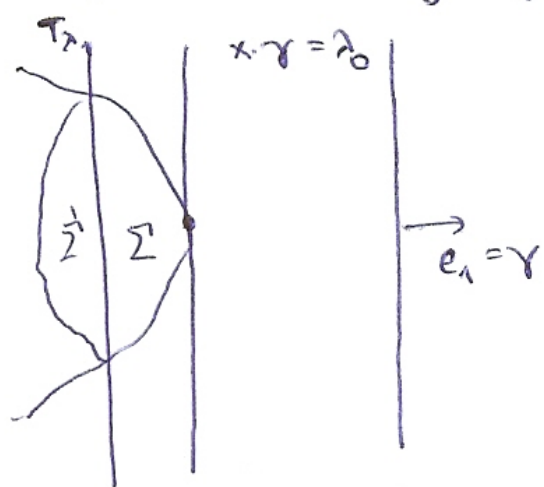
Niech $\gamma = e_1 = (1, 0, \dots, 0)$

zad: $\max_{x \in \bar{\Omega}} (x_1) = \lambda_0$, $x_1 = x \cdot e_1$ $x = (x_1, \dots, x_n)$

Upraszczamy notację

$$T_\lambda = T_\lambda(e_1)$$

T_{λ_1} = płaszczyzna ograniczona = $T_{\lambda_1}(e_1)$ (moment pierwszego zetknięcia
dojście do sytuacji a) lub b))



$\Sigma := \Sigma_{\lambda_1}$ - lewy obszar ograniczony

Σ' = jego odbicie względem T_{λ_1} , oczywiście $\lambda_1 < \lambda_0$.

Zakładamy

$$(3) \begin{cases} u > 0 & \text{w } \Omega, u \in C^2(\overline{\Omega} \cap \{x_1 > \lambda_1\}) \\ u = 0 & \text{na } \partial\overline{\Omega} \cap \{x_1 > \lambda_1\} \end{cases}$$

$\Omega \ni x \rightarrow x^\lambda =$ odbicie symetryczne względem T_λ .

uwaga: (3') \Rightarrow (3)

$$(3') \begin{cases} u \in C^2(\overline{\Omega}), u > 0 & \text{w } \Omega \\ u \equiv 0 & \text{na } \partial\Omega \end{cases}$$

Twierdzenie 2: Załóżmy, że u spełnia (2) i (3) oraz $b_1(x) \geq 0$

w $\Sigma \cup \Sigma'$. Wówczas dla każdego λ spełniającego warunek: $\lambda_1 < \lambda < \lambda_0$

mamy:

$$u_{x_1} < 0 \quad ; \quad u(x) < u(x^\lambda) \quad \text{dla } x \in \Sigma$$

uwaga: $\Sigma' \subseteq \Omega$.

Jeśli dodatkowo $u_{x_1}(x_0) = 0$ dla pewnego $x_0 \in \Omega \cap T_{\lambda_1}$ to u musi być symetryczne względem T_{λ_1} , co więcej:

$$\Omega = \Sigma \cup \Sigma' \cup (\Omega \cap T_{\lambda_1})$$

uwaga: Dostajemy warunek na symetrię obszaru!

Dowód tw 1:

Obserwacja 1: Jeśli $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ jest nieujemną, to każde rozwiązanie (1) jest funkcją nieujemną

$$-\Delta u = f(u) \geq 0 \quad \text{superharmoniczna}$$

$$\Delta u \leq 0 \quad \Rightarrow \quad u \text{ jest podharmoniczna}$$

$\Rightarrow u$ osiąga swoje minimum na $\partial\Omega$: minimum = 0.

2 Obserwacja 2: Operator „ Δ ” jest niezmienniczy ze względu na przekształcenia ortonormalne

$$\text{Jeśli } A \in O(n) : AA^T = \text{id}$$

$$u_A(x) = u(Ax)$$

$$A\Omega = \Omega$$

||

$$\{Ax : x \in \Omega\}$$

u spełnia:

$$\begin{cases} \Delta u = g(u) \\ u = 0 \text{ na } \partial\Omega \end{cases}$$

⇔

$$\begin{cases} \Delta u_A = g(u_A) \\ u_A = 0 \text{ na } \partial\Omega \end{cases}$$

1K1 Czy $\Delta_p u = g(u) \Rightarrow \Delta_p u_A = g(u_A)$

$$\Delta_p u = \text{div}(|\nabla u|^{p-2} \nabla u)$$

Obserwacja 3: Zakładamy: $A\Omega = \Omega$

Funkcja u_A spełnia (1): $\begin{cases} -\Delta v = f(v) \\ v = 0 \text{ na } \partial\Omega \end{cases}$

o ile u spełnia (1)

jest to przypadek (2) z $b_i \equiv 0$.

z tw 2:

$$0 > (u_A)_{x_i} = (Du(Ax), \underbrace{Ae_i}_{\text{obrot } e_i}) \Rightarrow Du(u) \cdot v < 0$$

Uwaga: $\{Ax : A \in O(n)$

$$y : \{y : \|y\| = \|x\|\}$$

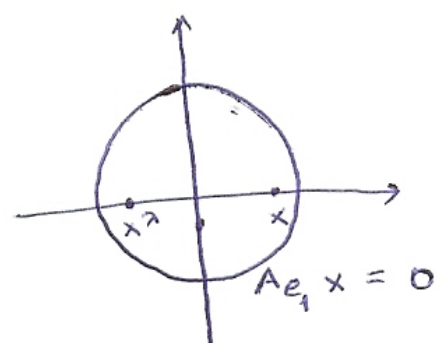


Teraz rozważamy $-A$ zamiast A

$$(-A)^T(-A) = Id$$

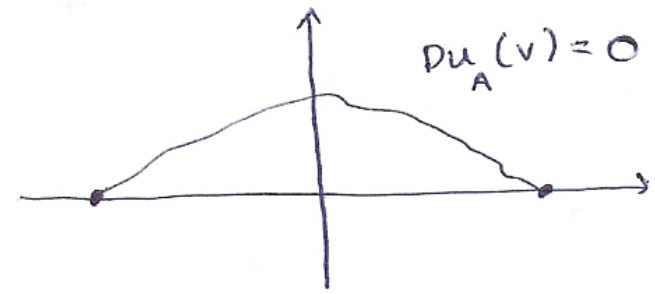
$$\Rightarrow Du(-Ax)(-v) < 0$$

$$Du(\tilde{y})v > 0$$



$$Du(x)v < 0$$

w tej stronę u maleje



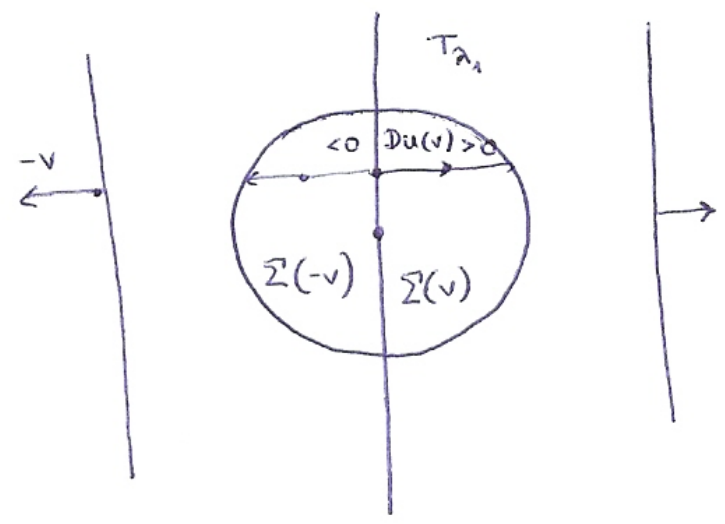
Tw 2

$$Du(x^2)(-v) < 0$$

$$\Rightarrow u_A(x) = u_A(x^2)$$

Tak jest $\forall A$

$\Rightarrow u$ jest radialnie symetryczne



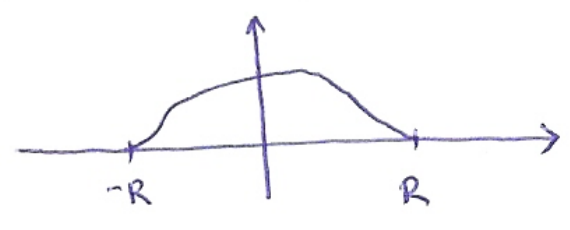
7. XI. 2011

$$(1) \begin{cases} -\Delta u = f(u) & \text{w } B(R) \\ u = 0 & \text{na } \partial B(R) \end{cases}$$

Twierdzenie (Gidas, Ni, Nirenberg 1979)

Jeśli $u > 0$, $u \in C^1(\overline{B(R)})$, to $u(x) = \omega(|x|)$

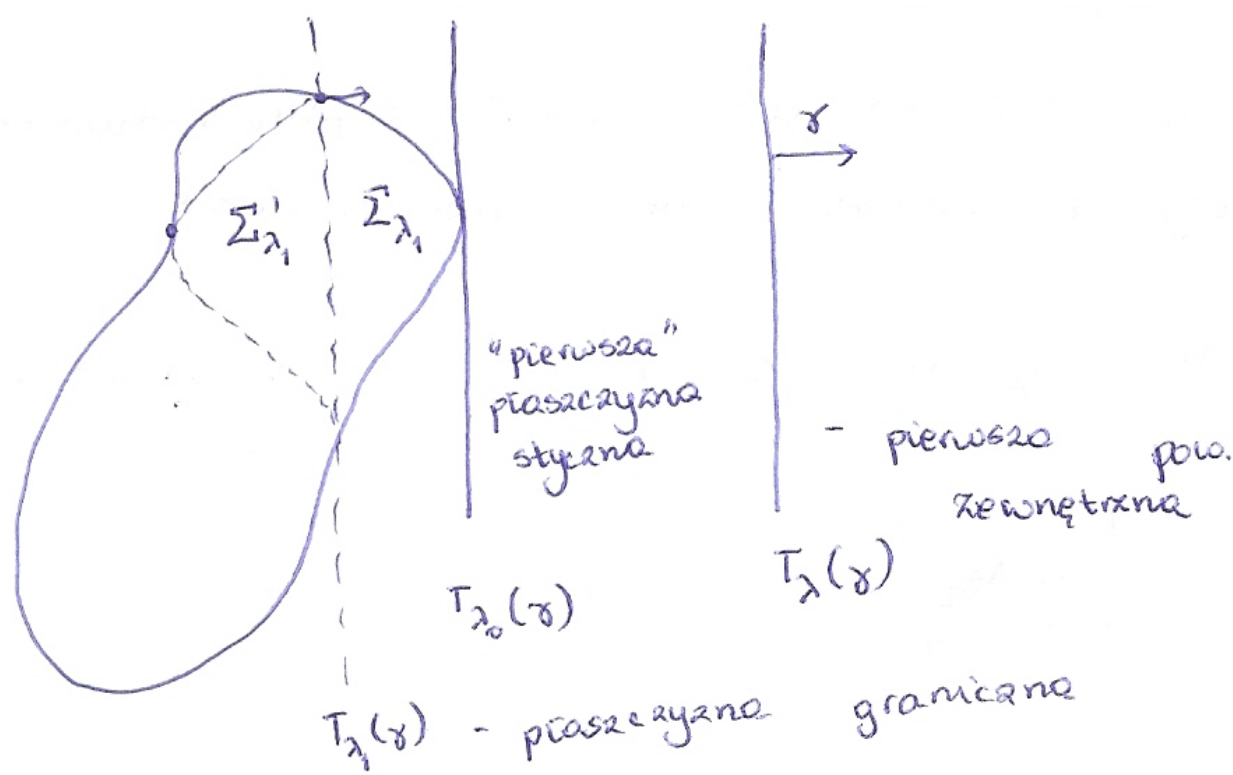
$$\frac{\partial u}{\partial u_x} = \omega'(|x|) < 0, \quad u_x = \frac{x}{|x|}$$



$$\gamma \in S^{n-1}$$

$$T_\lambda(\gamma) = \{x: x \cdot \gamma = \lambda\}$$

$\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$, Ω - ograniczony, $\partial\Omega \in C^\infty$



Przy dalszym przesuwaniu T_λ (zmniejszaniu λ) oraz odbiciu Σ_λ względem T_λ (dostajemy Σ'_λ) dojdzie do przynajmniej jednej z sytuacji:

- Σ'_λ jest styczna wewnętrznie do $\partial\Omega$ w jakimś punkcie $p \notin T_\lambda(x)$
- w jakimś $p \in \partial\Omega \cap T_\lambda(x)$ płaszczyzna $T_\lambda(x)$ jest prostopadła do jakiegoś $v \in T_p(\partial\Omega)$

zagadnienie pomocnicze

$$(2) \begin{cases} \Delta u + b_1(x) u_{x_1} + f(u) = 0 & \text{w } \Omega \\ b_1 \in C^1(\bar{\Omega}), f \in C^1(\mathbb{R}) \end{cases}$$

$$\gamma = e_1, \lambda_0 = \max_{\partial\Omega} x_1 = \langle x, e_1 \rangle$$

$$T_\lambda = T_\lambda(e_1), \Sigma = \Sigma_{e_1}(\lambda_1) \quad (\text{dla } T_{\lambda_1}(e_1))$$

Σ' - odbicie symetryczne Σ względem T_{λ_1}

zakładamy:

$$(3) \begin{cases} u \in C^2(\bar{\Omega}) \\ u \equiv 0 \text{ na } \partial\Omega \end{cases}$$

Twierdzenie 2: Jeśli u spełnia (2) i (3) oraz $b_1(x) \geq 0$

w $\Sigma \cup \Sigma'$ wówczas $\forall \lambda: \lambda_1 < \lambda < \lambda_0$ mamy $u_{x_1} < 0$.

Jeśli dodatkowo $u_{x_1}(x_0) = 0$ dla pewnego $x_0 \in \Omega \cap T_{\lambda_1}$ to

• u jest symetryczne względem T_{λ_1}

• $\Omega = \Sigma \cup \Sigma' \cup (\Omega \cap T_\lambda)$

$u(x) < u(x^*)$ dla $x \in \Sigma$

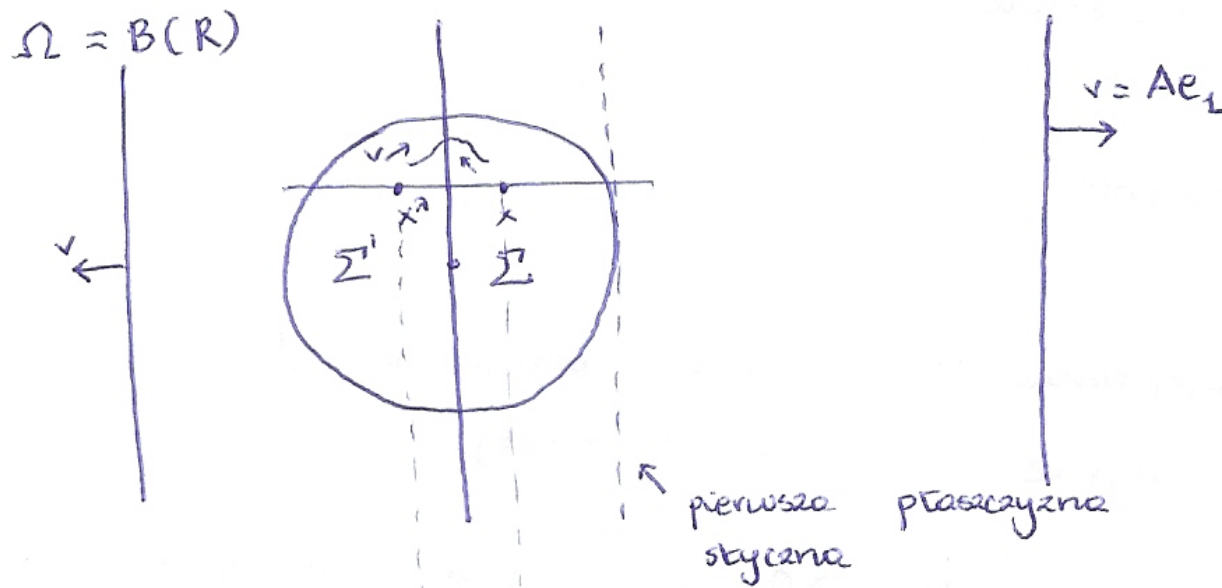
Dowód tw 1:

Obserwacja 1: Jeśli $f \geq 0$, $u \equiv 0$ na $\partial\Omega \Rightarrow u > 0$ w Ω (podharmoniczność)

obserwacja 2: Δ jest niezmienniczy ze względu na przekształcenie ortonormalne ($A^T A = \text{id}$)

niezmienniczość: dla $u_A(x) := u(Ax)$, u_A też spełnia (1) o ile $A\Omega = \Omega$

zastosowanie do tw 1



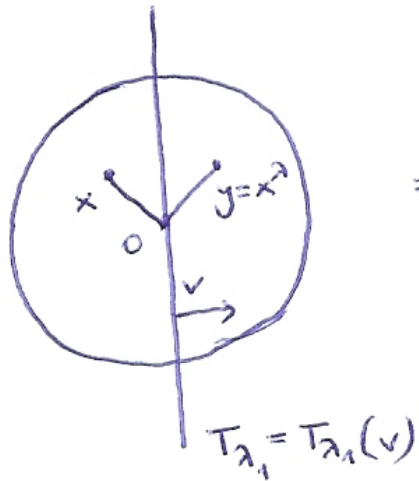
$\Sigma \leftrightarrow \Sigma'$ maleje maleje

$\frac{\partial u}{\partial(-v)}(x) < 0$ $\frac{\partial u}{\partial v}(x) < 0$

Rozważając $(-v)$ na T_{λ_1} $\frac{\partial u}{\partial v} = \frac{\partial u}{\partial(-v)} = 0$ - u - symetryczna względem T_{λ_1}

$\tilde{u} = u(Ax)$

$\frac{\partial \tilde{u}}{\partial e_1} = \frac{\partial u}{\partial v}$



$|x| = |y|$

$\Rightarrow u$ - symetryczna względem $T_{\lambda_1} \Rightarrow$

$x^{\lambda} = y$

$u(x^{\lambda}) = u(x)$

"

$u(y)$

$v = Ae_1$

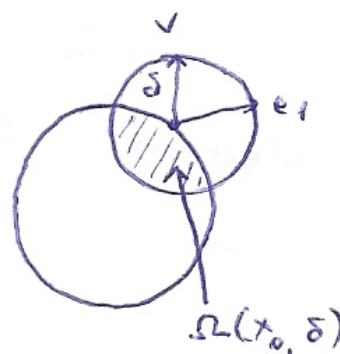
□

Będziemy dowodzić tw 2

Lemat 1: Niech $x_0 \in \partial\Omega$, $v(x_0) =$ wektor normalny do $\partial\Omega$ w x_0 (zewnątrzny) $v(x_0) = (v_1(x_0), \dots, v_n(x_0))$, $v_1(x_0) > 0$. Jeśli u rozwiązuje (2), to

$\exists \delta > 0$ t.j.e $u_{x_1} < 0$ w zbiorze:

$\Omega \cap B(x_0, \delta) = \Omega(x_0, \delta)$



Dowód: $u > 0$ wewnątrz

$$\frac{\partial u}{\partial \nu} = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t > 0}} \frac{u(x_0 - tv) - u(x_0)}{-t} \leq 0$$

tak samo $\frac{\partial u}{\partial e_1}(x_0) \leq 0$.

Pokażemy, że nierówność jest ścisła.

Rozważmy dwie sytuacje:

a) $f'(0) \geq 0$

b) $f'(0) < 0$

a) (2) \Rightarrow (4):

$$\Delta u + b_1 u_{x_1} + \underbrace{f(u) - f(0)}_{c_1(x) \cdot u(x)} \leq 0$$

$$f(u) - f(0) = \frac{f(u) - f(0)}{u(x)} \cdot u(x)$$

$$\frac{f(s) - f(0)}{s} = \frac{1}{s} \int_0^s f'(\tau) d\tau = \int_0^1 f'(s\tau') d\tau'$$

$$c_1(x) = \int_0^1 f'(u(x) \cdot \tau') d\tau'$$

$c_1(x)$ - ciągła

Tw (wariant lematu Hopfa)

Niech
$$Lu := - \sum_{i,j} a_{ij}(x) u_{x_i} u_{x_j} + \sum_i b_i(x) \cdot u_{x_i}(x) + c(x) \cdot u \geq 0$$

↑
symetryczna $\{a_{ij}\}$
ściśle eliptyczna

$$a_{ij}, b_{ij} \in C(\bar{\Omega}), u \in C^2(\Omega) \cap C^1(\bar{\Omega})$$

Jeśli dodatkowo założymy, że $u(x_0) = 0$ dla pewnego $x_0 \in \partial\Omega$

$u \geq 0$ w $\bar{\Omega}$, wówczas jeśli $u \neq 0$, to $\frac{\partial u}{\partial \nu}(x_0) < 0$

ν = wektor normalny zewnętrzny w x_0 .

Stosujemy do

$$-\Delta u - b_1 u_{x_1} - c_1(x) \cdot u \geq 0$$

Stąd $\frac{\partial u}{\partial \nu}(x_0) < 0 \Rightarrow$ w obciążeniu też

Ale my chcemy $\frac{\partial u}{\partial x_1} < 0$ (zamiast ν)

wiemy, że $u \equiv 0$ na $\partial\Omega \Rightarrow \nabla u \perp$ do poziomu u w $x_0 = \partial\Omega$, czyli

$$\nabla u \perp T_{x_0} \partial\Omega$$

$$\nu \perp T_{x_0} \partial\Omega \Rightarrow \nu \parallel \nabla u$$

$$e_1 = \alpha \cdot v + \beta w$$

$\underbrace{\hspace{2cm}}_{\in v^\perp}$

$$\partial_{e_1} u = \partial_{\alpha v} u + \partial_{\beta w} u = \alpha \partial_v u + \beta \partial_w u < 0$$

\downarrow $\underbrace{\hspace{1cm}}_{< 0}$ \parallel 0

$\underbrace{\hspace{1cm}}_{> 0}$ < 0

bo to jest pochodna w kierunku stycznym do $\partial\Omega$, $u \equiv 0$ na $\partial\Omega$.

$\Rightarrow u_{x_1} < 0$ w pewnym otoczeniu x_0 . koniec a).

b) $f(0) < 0$

Jeśli $u_{x_1}(x_0) < 0$ - teza zachodzi.

Jeśli $u_{x_1}(x_0) \geq 0 \in \Rightarrow u_{x_1}(x_0) = 0$.

$\Rightarrow \nabla u(x_0) = 0$, bo jeśli $\nabla u(x_0) = \gamma v$, $\gamma \neq 0$

$$0 = (\nabla u(x_0), e_1) = \alpha (\nabla u(x_0), v) + \beta (\nabla u(x_0), w) = \alpha \gamma \neq 0$$

$\underbrace{\hspace{1cm}}_{\alpha v + \beta w, w \in T_{x_0}(\partial\Omega)}$ \parallel 0

$$\Delta u(x_0) + b_1(x) \cdot \nabla u(x_0) + f(u(x_0)) = 0$$

\parallel 0

$$\Delta u(x_0) = -f(0) > 0 \quad u(x_0) = 0 \quad (\text{bo } x_0 \in \partial\Omega)$$

x_0 - punkt krytyczny dla u .

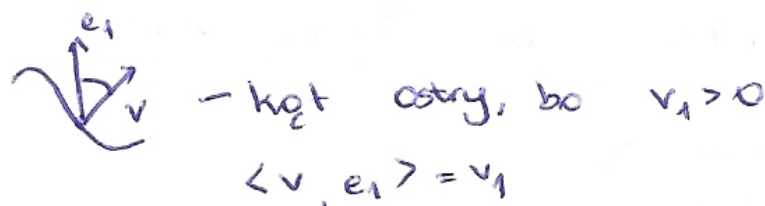
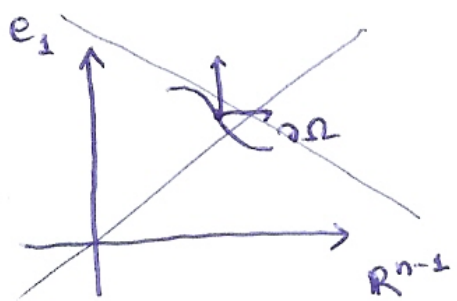
$\Delta u(x_0) > 0 \Rightarrow u$ - nadharmoniczna w okolicach x_0 i nie jest stała = 0.

Pokażemy: $u_{x_1 x_1} > 0$

Definiujemy parametryzację $\partial\Omega$ w okolicach x_0 - przedstawiając $\partial\Omega$ w okolicach x_0 jako parametryzację pewnej funkcji $\gamma \in C^1$.

Mamy:

$$\partial\Omega = \{ (\gamma(x'), x') : x' \in V \subseteq \mathbb{R}^{n-1} \}$$



$$x \in \mathbb{R}^n$$

$$F(x) := \text{dist}(x, \partial\Omega)$$

$$F \equiv 0 \text{ na } \partial\Omega$$

$$(\nabla F(x_0), w) = 0 \quad (\text{poziomica } \nabla F \text{ jest biega})$$

$$\frac{\partial F}{\partial x_1}(x_0) = (\nabla F(x_0), e_1) = (\nabla F(x_0), \alpha v + \beta w) = \alpha (\nabla F(x_0), v) = t\alpha \neq 0$$

\Uparrow wiadomo $\nabla F(x_0) = tv$ dla pewnego $t \neq 0$ ($\partial\Omega \in C^1$). czy jest prawdą: $t=1$?

x twierdzenia o funkcji uwikłanej: istnieje

$\gamma, V \subseteq \mathbb{R}^{n-1}$, $\gamma: V \rightarrow \mathbb{R}$: $F(\gamma(x'), x') \equiv 0$. Rozważamy przekształcenie

$$\forall x' \rightarrow T(x') = u_{x_1}(\gamma(x'), x') \leq 0$$

ale x'

$$T(y_0) = 0 \quad (\text{bo } u_{x_1}(x_0) = 0)$$

T ma w $y_0 \in V$ swoje maksimum

$$\Rightarrow \nabla T(y_0) = 0.$$

a) $\forall i \in \{2, \dots, n\}$ $\frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial u}{\partial x_1}(\gamma(x'), x') \right) \Big|_{x'=y_0} = 0$

$$x' = (x_2, \dots, x_n)$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2}(x_0) - \frac{\partial \gamma}{\partial x_i}(y_0) + \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_1}(x_0) = 0$$

b) $u(\gamma(x'), x') \equiv 0$ na V

$$0 = \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j}(\gamma(x'), x') = \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial}{\partial x_j} u(\gamma(x'), x') \right) = \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial u}{\partial x_1}(\gamma(x'), x') \right) =$$

$$= \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial u}{\partial x_1}(\gamma(x'), x') \cdot \frac{\partial \gamma}{\partial x_j}(x') + \frac{\partial u}{\partial x_j}(\gamma(x'), x') \right) =$$

$$= \frac{\partial^2 u}{\partial x_1 \partial x_i}(\gamma(x'), x') \cdot \frac{\partial \gamma}{\partial x_i} \frac{\partial \gamma}{\partial x_j} + \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j}(\gamma(x'), x') \cdot \frac{\partial \gamma}{\partial x_j} + \frac{\partial u}{\partial x_i}(\dots) \cdot \frac{\partial^2 \gamma}{\partial x_i \partial x_j} +$$

$$+ \frac{\partial^2 u}{\partial x_1 \partial x_j}(\dots) \frac{\partial \gamma}{\partial x_i} + \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j}(\dots)$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x_j \partial x_j}(\gamma(x'), x') \Big|_{x=x_0} = \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2}(x_0) \left(\frac{\partial \gamma}{\partial x_j} \right)^2 + 2 \underbrace{\frac{\partial u}{\partial x_1 \partial x_j}}_{\frac{\partial \gamma}{\partial x_j}} \frac{\partial \gamma}{\partial x_j} + \neq 0 \frac{\partial^2 u}{\partial x_j^2}(x_0) (= 0)$$

$$\frac{\partial}{\partial x_i} (w(\gamma(x'), x')) = \frac{\partial w}{\partial x_1} \frac{\partial \gamma}{\partial x_i} + \sum_j \frac{\partial w}{\partial x_j} \frac{\partial \gamma}{\partial x_i}$$

$$x = (x_2, \dots, x_n), \quad i \in \{2, \dots, n\}$$

$$w = w(\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_n)$$

$$w = \frac{\partial u}{\partial x_1}$$

$$\Delta u(x_0) = \cancel{\frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2}(x_0)} + \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2} |\nabla \gamma|^2 + \sum_j \frac{\partial^2 u}{\partial x_j^2}(x_0) + 2 \sum_{j=2}^n \frac{\partial^2 u}{\partial x_1 \partial x_j}(x_0) \frac{\partial \gamma}{\partial x_j} = 0$$

a) $-2 \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2} |\nabla \gamma|^2$

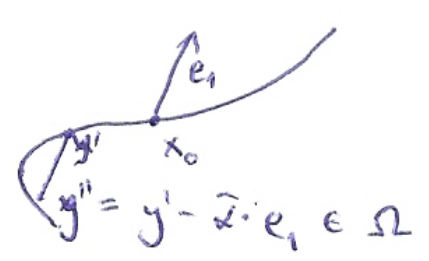
czyli $0 = \sum_{j=2}^n \frac{\partial^2 u}{\partial x_j^2}(x_0) - \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2} |\nabla \gamma|^2$

$$\Delta u(x_0) = \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2}(x_0) \underbrace{(1 + |\nabla \gamma|^2)}_{> 0} \Rightarrow \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2}(x_0) > 0$$

$\underbrace{-f''(0)}_{> 0}$

węć też w otoczeniu x_0 , bo $u \in C^2(\bar{\Omega})$.

Do pokazania: $u_{x_1} < 0$ w otoczeniu x_0 w Ω .



Zakładamy

$$y'' = y' - \bar{\alpha} e_1 \in \Omega \quad (\bar{\alpha} - \text{małe})$$

$$h(\tau) = u_{x_1}(y' - \tau e_1)$$

$$u_{x_1}(y'') - u_{x_1}(y') = h(\bar{\alpha}) - h(0) = \int_0^{\bar{\alpha}} \frac{d}{d\tau} h(\tau) d\tau = \int_0^{\bar{\alpha}} (\nabla u_{x_1}(y' - \tau e_1), -e_1) d\tau =$$

$$= - \int_0^{\bar{\alpha}} \underbrace{\frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2}}_{> 0}(y' - \tau e_1) d\tau = I < 0 \quad \text{ile } \bar{\alpha} > 0$$

$\Rightarrow u_{x_1} < 0$ w $B(x_0, \delta) \cap \Omega$ dla pewnego $\delta > 0$ □

2) Niech $u(x) = \frac{(1 - |x|^\alpha)}{c + |x|^\beta}$, $c > 0$, $|x| \leq 1$

- 1) znajdź funkcję f t.z.e. $-\Delta u(x) = f(u(x))$ w $B(1)$
- 2) określ warunki na $\alpha, \beta \in [0, \infty)$, aby $u \in C^2(\overline{B(1)})$ oraz $f \in C^1(\mathbb{R})$

3) Niech

$$w(x) = \begin{cases} (1 - |x|^2)^p & |x| < 1 \\ 0 & |x| \geq 1 \end{cases}$$

Sprawdź, że

- a) $w \in C^2(\mathbb{R}^n)$
- b) $\Delta w = f(w)$, dla f postaci $f(w) = \alpha_p w^{1 - \frac{2}{p}} + \beta_p w^{1 - \frac{1}{p}}$
- c) f spełnia warunek Höldera z wykładnikiem $\alpha = 1 - \frac{2}{p}$
- d) $f \notin C^1$

e) Funkcja

$$u(x) := w(x) + w(x - x_0)$$

spełnia równanie $x_0 \in S^{n-1}$ (3)

$$\begin{cases} \Delta u + f(u) = 0 & \text{w } B(5) \\ u = 0 & \text{na } \partial B(5) \end{cases}$$

i nie jest radialnie symetryczne

Lemat 2:

Niech u spełnia (2) i (3) oraz założmy, dla pewnego $\lambda_1 < \lambda < \lambda_0$ mamy

$$u_{x_1} \leq 0 \quad \text{i} \quad u(x) \leq u(x^\lambda) \quad \text{dla} \quad u(x) \neq u(x^\lambda).$$

wówczas

$$u(x) < u(x^\lambda) \quad \text{w} \quad \Sigma'(\lambda) \quad \text{oraz} \quad u_{x_1}(x) < 0 \quad \text{w} \quad \Omega \cap T_\lambda$$

Dowód:

Na zbiorze $\Sigma'(\lambda)$ rozważamy funkcję

$$v(x) := u(x^\lambda) \quad (x^\lambda \in \Sigma'(\lambda))$$

v spełnia: $\Delta v(x) = \Delta u(x^\lambda)$ - niezmienniczość „ Δ ” ze względu na odbicie

$$v_{x_1}(x) = \frac{d}{dx_1} (u \circ S_{T_\lambda}(x_1, \dots, x_n)) = f$$

↑
symetria

$$f = \frac{d}{dx_1} (u(-x_1 + a_\lambda, x_2, \dots, x_n)) = - \frac{du}{dx_1} (-x_1 + a_\lambda, x_2, \dots, x_n) = - \frac{du}{dx_1} (x^\lambda)$$

$$(*) \quad \underbrace{\Delta v(x)}_{\Delta u(x^\lambda)} - b(x^\lambda) \frac{\partial v}{\partial x_1}(x) + f(v(x)) = 0$$

$$(\dagger) \quad v_{x_1} \geq 0 \quad v_{x_1}(x) = - \frac{\partial u}{\partial x_1}(x) \leq 0 \quad \text{z zał. lematu}$$

$$(b) \quad \Delta u(x) + b_1(x) u_{x_1}(x) + f(u(x)) = 0$$

(a) - (b):

$$\begin{aligned} & \Delta(v-u)(x) + b_1(x)(v-u)_{x_1}(x) + f(v(x)) - f(u(x)) = \\ & = b_1(x^\lambda) \frac{\partial v}{\partial x_1}(x) - f(v(x)) + b_1(x) u_{x_1}(x) + f(u(x)) + b_1(x) v_{x_1}(x) \\ & \quad - b_1(x) u_{x_1}(x) + f(v(x)) - f(u(x)) = \\ & = \underbrace{(b_1(x^\lambda) + b_1(x))}_{\geq 0} \underbrace{v_{x_1}(x)}_{\geq 0} \geq 0 \end{aligned}$$

Definiujemy

$$w := v - u \quad \text{dla} \quad x \in \Sigma'$$

$$\text{mamy} \quad w(x) = u(x^\lambda) - u(x) \leq 0 \quad y := x^\lambda, \quad x = y^\lambda, \quad x \in \Sigma', \quad y \in \Sigma$$

$$u(y) - u(y^\lambda), \quad y \in \Sigma$$

$w: \Sigma' \rightarrow \mathbb{R}$, $w \leq 0$: spełnia

$$\Delta w(x) + b_1(x) w_{x_1}(x) + \underbrace{c(x) \cdot w}_{\frac{f(v(x)) - f(u(x))}{v(x) - u(x)} \cdot (v(x) - u(x))} \geq 0$$

⊠ wyraż wzorem całkowym $c(x)$ i pokaż, że $c \in C(\bar{\Omega})$

$$-\Delta w - b_1(x)wx_1 + (-c(x)) \cdot w \leq 0$$

Lemat (zasada maks): Jeśli

$$Lu := \sum_{i,j} a^{ij}(x) u_{x_i x_j} + \sum_i b^i(x) u_{x_i} + c(x) \cdot u \leq 0$$

$a^{ij}, b_i, c \in C(\bar{\Omega})$, $\{a^{ij}(x)\}$ - macierz jednostkowo ~~symetryczna~~ ^{eliptyczna}

oraz $u \leq 0$ w $\bar{\Omega}$ oraz u osiąga największą wartość w punkcie wewnętrznym Ω , bo $u = \text{const}$

wniosek (dla w): $w < 0$ w $\Sigma'(\lambda)$

$$\Rightarrow u(x^\lambda) - u(x) < 0 \quad \text{w } \Sigma'(\lambda) \quad (\text{bo inaczej } u(x^\lambda) \equiv u(x))$$

$$u(y) - u(y^\lambda) < 0 \quad \text{w } \Sigma'(\lambda)$$

Nierówność dla pochodnej: $h := -w$ spełnia:

$$Lh \geq 0 \quad (\text{bo } Lw \leq 0), \quad h \geq 0 \quad \text{w } \Sigma'$$

$$h(x^0) = 0 \quad \text{dla pewnego } x^0 \in \partial \Sigma'(\lambda)$$

Lemat (typu Hopfa):

Niech $0 \leq u \in C^2(\Omega) \cap C^1(\bar{\Omega})$, $u(x_0) = 0$ dla pewnego $x_0 \in \partial \Omega$,

Ω - otwarty, ograniczony, spełnia warunek kuli wewnętrznej

w $x_0 \in \partial \Omega$ z kugą B ($x_0 \in \partial B$, $B \subseteq \Omega$)

Niech ponadto $Lu \not\equiv 0$ w Ω , $u \neq 0$ w B . Wówczas

$$\frac{\partial u}{\partial \nu}(x_0) > 0, \quad \nu - \text{wektor normalny w } x_0, \text{ zewnętrzny.}$$

Stąd

$$\frac{\partial}{\partial \nu} (u(x) - u(x^\lambda)) < 0$$

$$\text{w } x^0: x = x^\lambda$$

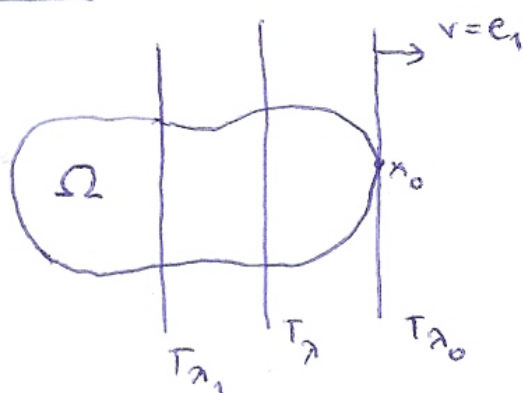
$$\nu = e_1 \quad \frac{\partial}{\partial x_1} (u(x) - u(x^\lambda)) < 0$$

$$\frac{\partial u}{\partial x_1}(x) + \frac{\partial u}{\partial x_1}(x^\lambda) < 0$$

$$u_{x_1}(x_0) < 0 \quad \text{dla } x_0 \in T_\lambda \in \Omega$$

$$\frac{\partial u}{\partial x_1}(x_0) < 0 \quad x_0 \in T_\lambda$$

Dowód tw 2:



$$\lambda_1 < \lambda < \lambda_0$$

z lematu 1:

$u_{x_1} < 0$ w małym otoczeniu, x_0 - punkt styczności, więc w $\Sigma(\lambda)$ dla λ bliskich λ_0 też.

Chcemy pokazać

$$(4): \forall \lambda \in (\lambda_1, \lambda_0), u_{x_1}(x) < 0, u(x) < u(x^\lambda) \text{ (dla } x \in \Sigma(\lambda))$$

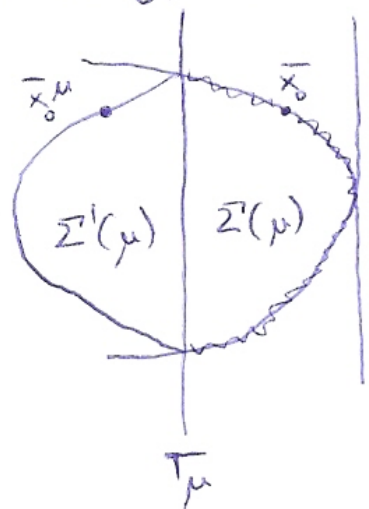
Przyjmijmy przeciwieństwo, że (4) nie zachodzi: w otoczeniu λ_0 (4) jest spełniona.

$\exists \lambda_0 > \mu > \lambda_1$ t. że:

$$u_{x_1} \leq 0 \quad i \quad u(x) \leq u(x^\mu)$$

i nie zachodzą obie nierówności ostre i u jest spełnione dla $\lambda > \mu$.

Pokażemy, że to jest niemożliwe.



Jeśli $\bar{x}_0 \in \partial \Sigma(\mu) - T_\mu$, to $\bar{x}_0^\mu \in \Omega$, bo $\mu > \lambda_1$

$$\text{To daje: } 0 = u(\bar{x}_0) < u(\bar{x}_0^\mu) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow u(x) \neq u(x^\mu) \quad \uparrow \quad \text{bo } u > 0 \text{ w } \Omega$$

Są spełnione założenia lematu 2.

i u nie jest symetryczne \Rightarrow lem 2

$$u(x) < u(x^\mu) \text{ w } \Sigma^1(\mu)$$

$$u_{x_1} < 0 \text{ w } \Sigma^1(\mu)$$

stąd (4).

To dowodzi pierwszą część tw. 2. Dowodzimy drugą część.

z ciągłości

$$u_{x_1}(x) \leq 0, u(x) \leq u(x^\lambda) \text{ w } \Sigma^1(\lambda_1) \quad \hat{=} \text{Przemysleć ten fragment}$$

Przyjmijmy, że $u_{x_1}(x_0) = 0$ dla pewnego punktu $x_0 \in \Omega \cap T_{\lambda_1}$.

z lematu 2: $u(x) = u(x^\lambda)$.

$$\text{stąd } \forall x \in \underbrace{\partial \Omega \cap \Sigma^1}_{\Gamma}$$

$$u(x^\lambda) \equiv 0$$

$$S_{\lambda_1}(\Gamma) \subseteq \partial \Omega$$

$$\text{stąd } \Omega = \Sigma^1 \cup \Sigma^2 \cup (\Omega \cap T_{\lambda_1})$$

zostaje dociąć: $b_1 \equiv 0$.

teraz dowodzimy: $b_1(x_0) = 0 \Rightarrow b_1 \equiv 0$. z zał: $b_1 \geq 0$. Przyjmijmy przeciwieństwo.

$b_1(x) > 0$ dla pewnego $x \in \Omega$. wystarczy $x \in \Sigma^1(\lambda_1)$.

wyjściowe równanie

$$\Delta u(z) + b_1(z) u_{x_1}(z) + f(u(z)) = 0$$

"

$$\Delta u(z^{\lambda_1}) + b_1(z^{\lambda_1}) u_{x_1}(z^{\lambda_1}) + f(u(z^{\lambda_1})) = 0$$

bo $u(z) = u(z^{\lambda_1})$, $u = u \circ S_{\lambda_1}$ - symetria

$$\underbrace{b_1(z)}_{>0} \underbrace{u_{x_1}(z)}_{<0} = \underbrace{b_1(z^{\lambda_1})}_{\geq 0} \underbrace{u_{x_1}(z^{\lambda_1})}_{>0}$$

lewa < 0

$u_{x_1}(z^{\lambda_1}) > 0$

prawa ≥ 0

sprzeczność

③ Ω - ograniczony, otwarty, $\partial\Omega \in C^1$, $u \in C^2(\bar{\Omega})$, $p \geq 2$.

wówczas funkcja

$w = |\nabla u|^{p-2} \nabla u$ jest lokalnie wektorowa i zachodzi wzór

$$\operatorname{div} w = \nabla(|\nabla u|^{p-2}) \cdot \nabla u + |\nabla u|^{p-2} \Delta u \quad \text{w sensie klasycznym}$$

i stałym.

21. XI. 2011

Twierdzenie (Gidas, Ni, Nirenberg, 1979):

$u \in C^2(\bar{\Omega})$, $f \in C^1(\mathbb{R})$

$$\begin{cases} \Delta u = f(u) & \text{w } B(R) \\ u \equiv 0 & \text{na } \partial B(R) \end{cases} \quad ; \quad u > 0 \Rightarrow u(x) = v(|x|)$$

$$\frac{\partial u}{\partial n_x} < 0 \quad \text{w } B(R), \quad n_x = \frac{x}{|x|}$$

Uogólnienia:

① Tw (Gidas, Ni, Nirenberg, 1979)

$$\begin{cases} F(x, u, \nabla u, \nabla^{(2)} u) = 0 & \text{w } \Omega \\ u = 0 & \text{na } \partial\Omega, \quad u > 0 \\ u \in C^2(\bar{\Omega}) \end{cases}$$

+ założenia na symetrię Ω + warunki

\Rightarrow u- niezmiennicze ze względu na pewne symetrie. Nie obejmowało:

$$- \Delta_p u = f(u)$$

$$\Delta_p u = \operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2} \nabla u)$$

② wersje na \mathbb{R}^n zamiast ograniczonego Ω rozpatruje się warianty ①

(np na \mathbb{R}^n) np. z warunkiem typu $\lim_{x \rightarrow \infty} u(x) = 0$

Wn. $\exists x_0 \in \mathbb{R}^n$ u jest postaci $u(x) = v(|x - x_0|)$

(G, Ni, N, 1981)

Przypadek interesujący w równaniu pda: $\Delta u - u + u^p = 0$, $p > 1$, $\Omega = \mathbb{R}^n$

③ Uogólnienia z $\Delta_p u$ zamiast Δ :

$$\begin{cases} -\Delta_p u = f(u) & \text{w } \Omega \\ u \equiv 0 & \text{na } \partial\Omega \end{cases}$$

Ω - ograniczony < regularnym kręgiem lub $\Omega = \mathbb{R}^n$

Metoda ruchomych płaszczyzn: Damascelli, Pacella, Ramaswamy (1999)

Niezależnie: Metoda symetryzacji Steinera: Brock, 1987 (habilitacja)

wniosek: Niech $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ - otwarty, ograniczony, apójny, $0 < u \in C^2(\bar{\Omega})$

rozwiązuje:

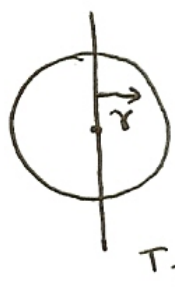
$$\begin{cases} \Delta u + f(u) = 0 & \text{w } \Omega \\ u \equiv 0 & \text{na } \partial\Omega \end{cases}$$

$f \in C^1(\mathbb{R})$. wówczas zbiór punktów krytycznych dla u leży w zbiorze:

$$V = \bigcup_{\gamma \in S^{n-1}} \underbrace{\Omega - \Sigma_\gamma}_{\text{powierzchnie odcięte przez płaszczyzny graniczne}}$$

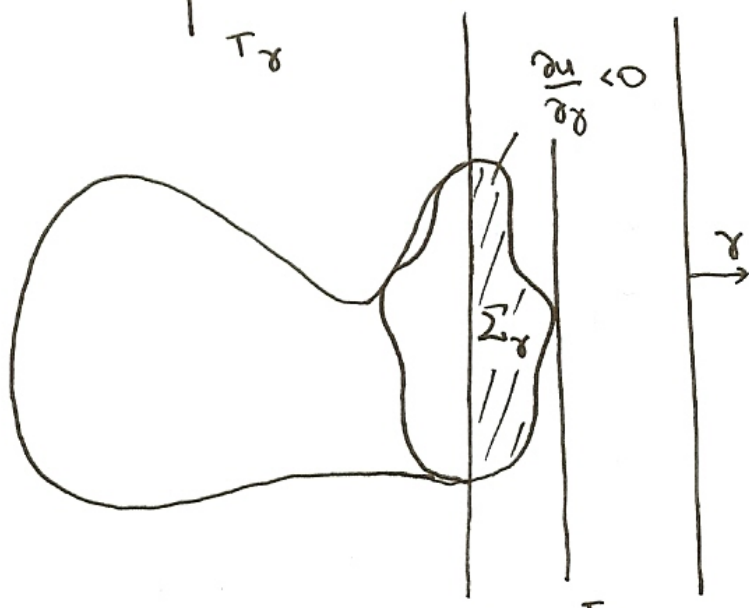
niezależnym od f .

Ilustracja dla kuli



$$\Omega = B(0, R)$$

punkty krytyczne leżą w O .



plaszczyzny graniczne

Przykład: Rozpatrzmy

$$\begin{cases} \Delta u + u^p = 0 & \text{w } B(R) \\ u = 0 & \text{na } \partial B(R) \end{cases}$$

$0 < u \in C^2(\bar{B}(R))$, $f(\lambda) = \lambda^p \in C^1(\mathbb{R})$

$\Rightarrow u$ - radialnie symetryczne, $u(x) = v(|x|)$

Kpisujemy Δ w wersji symetrycznej

$$\Delta u(x) = v''(|x|) + \frac{(n-1)}{|x|} v'(|x|)$$

v - spełnia równanie:

$$\begin{cases} v''(r) + \frac{(n-1)}{r} v'(r) + v^p(r) = 0 & \text{na } (0, R) \\ v(R) = 0, \quad v'(0) = 0 \\ v'(r) < 0, \quad v > 0 \quad \text{w } (0, R) \end{cases}$$

Stwierdzenie: Niech u, v będą dodatnimi rozwiązaniami zagadnienia:

$$\begin{cases} w''(r) + \frac{(n-1)}{r} w'(r) + w^p(r) = 0 \\ w'(0) = 0 \quad 0 < r < R \\ w(0) > 0 \end{cases}$$

Definiujemy $\lambda := \left(\frac{u(0)}{v(0)} \right)^{\frac{p-1}{2}}$

Nówczas $u(r) = \lambda^{\frac{2}{p-1}} v(\lambda r)$ dla $0 < r < R$

Dlatego stąd wynika jednoznaczność (w (2))

Jeśli $u(R) = v(R) = 0$ równocześnie:

$$0 = u(R) = \lambda^{\frac{2}{p-1}} v(\lambda R) > 0 \quad \text{- sprzeczność}$$

przy założeniu: $\lambda \in (0, 1)$ (można tak założyć)

□

Dowód stwierdzenia: Funkcja $w(r) := \lambda^{\frac{2}{p-1}} v(\lambda r)$ też spełnia (3).

Pokazuje się:

a) rozwiązania (3) są analityczne

b) patrząc na równanie pokazuje się, że wszystkie współczynniki w rozwinięciu względem 0 jednoznacznie są wyznaczone przez $u(0)$.

$$\begin{array}{ccc} w''(r) + \frac{(n-1)}{r} w'(r) + w^p(r) = 0 & & \\ \downarrow r \rightarrow 0 & \underbrace{\hspace{2cm}} & \searrow w^p(0) \\ w''(0) & (n-1) \frac{w'(r) - w'(0)}{r} & \\ & \downarrow & \\ & (n-1)w''(0) & \end{array}$$

$$nw''(0) + w^p(0) = 0$$

↑ Obliczyci pozwoli $w^{(3)}(0), w^{(4)}(0)$.

ZASADY PORÓWNAWCZE

A) Interesuje nas zagadnienie:

$$\begin{aligned} -\Delta u &\leq -\Delta v \quad \text{w } \Omega \\ u &\leq v \quad \text{na } \partial\Omega \\ u, v &\in C^2(\bar{\Omega}) \end{aligned}$$

stąd wynika: $u \leq v$ na Ω , nawet $u < v$ w Ω , poza $u \equiv v$.

Dowód:

$$-\Delta(u-v) \leq 0 \Rightarrow \Delta(u-v) \geq 0 \Rightarrow u-v$$

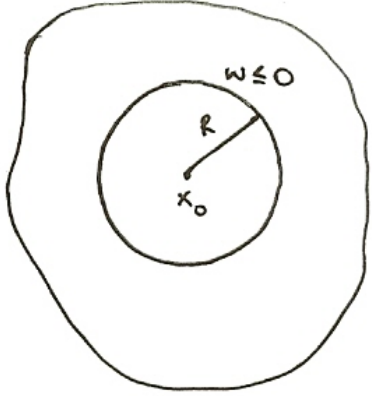
superharmoniczna = podharmoniczna

wypukła = podokrągowa

Stąd $u-v$ przyjmuje maximum na $\partial\Omega$ (≤ 0)

$$\sup_{\Omega} (u-v) \leq \sup_{\partial\Omega} (u-v) \leq 0$$

Silne zasady porównawcze: $\Rightarrow u-v < 0$ w Ω



$$w := u-v$$

$$w \leq 0 \text{ na } \partial B(x_0, R)$$

harmoniczna
(stała = 0)

$$\Rightarrow w \equiv 0 \text{ lub } w < 0 \text{ w } B(x_0, R)$$

B) Zastępujemy w zagadnieniu Δ przez Δ_p

Twierdzenie (stałe zasady maksimum, Azizikh, 2003)

Niech $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ będzie ograniczonym obszarem $1 < p < \infty$. Jeśli $u, v \in W^{1,p}(\Omega)$

spełniają

$$-\Delta_p u + \vec{b}(x) \cdot \nabla u \leq -\Delta_p v + \vec{b}(x) \cdot \nabla v$$

w słabym sensie

(tzn.

$$(3) \int_{\Omega} |\nabla u|^{p-2} \nabla u \cdot \nabla \varphi + \int_{\Omega} \vec{b} \cdot \nabla u \cdot \varphi \leq \int_{\Omega} |\nabla v|^{p-2} \nabla v \cdot \nabla \varphi + \int_{\Omega} \vec{b} \cdot \nabla v \cdot \varphi$$

$$\forall \varphi \in C_0^\infty(\Omega), \varphi \geq 0$$

Oraz: $\vec{b} \in C^1(\bar{\Omega}, \mathbb{R}^n)$ i $(\operatorname{div} \vec{b} \leq 0$ dla $p \neq 2$)

i $u \leq v$ na $\partial\Omega$

wówczas $u \leq v$ w Ω

Dowód: $\hat{2}$ $p=2$ Gilberg, Trudinger. Dowodzimy przypadek $p \neq 2$

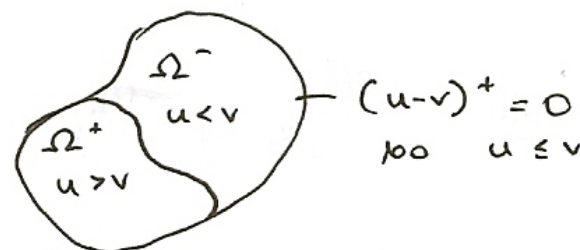
$$\times (3): \forall \varphi \geq 0, \varphi \in C_0^\infty(\Omega)$$

$$\int_{\Omega} (|\nabla u|^{p-2} \nabla u - |\nabla v|^{p-2} \nabla v) \cdot \nabla \varphi + \int_{\Omega} \vec{b} \cdot \nabla (u-v) \varphi \leq 0$$

Nierówność się zachowuje dla $\varphi \geq 0, \varphi \in W_0^{1,p}(\Omega)$

Bierzemy: $\varphi := (u-v)^+ \in W_0^{1,p}(\Omega) \cap L^\infty(\Omega)$

bo $u \leq v$ na $\partial\Omega$



$\hat{3}$ Pokazać, że $\varphi^2 \in W_0^{1,p}(\Omega)$

Wstawiamy to φ :

$$\int_{\Omega \cap \{u \geq v\}} (|\nabla u|^{p-2} \nabla u - |\nabla v|^{p-2} \nabla v) \cdot \nabla(u-v) + \int_{\Omega \cap \{u \geq v\}} \vec{b} \cdot \nabla(u-v) \cdot (u-v) = B + A$$

$A \geq 0$

$$A = \frac{1}{2} \int_{\Omega} \vec{b} \cdot \nabla \varphi^2 = -\frac{1}{2} \int_{\Omega} \underbrace{\operatorname{div} \vec{b}}_{\leq 0} \cdot \varphi^2 \geq 0$$

$B = B + 0 \leq B + A \leq 0$

stąd $B \leq 0$

⬆️ Lemat: Istnieją stałe $c_1, c_2 > 0$ zależne tylko od p, n t.z.e

$\forall z, z' \in \mathbb{R}^n : |z| + |z'| > 0$

$$\left| |z|^{p-2} z - |z'|^{p-2} z' \right| \leq c_1 (|z| + |z'|)^{p-2} |z - z'|$$

$$\left(|z|^{p-2} z - |z'|^{p-2} z' \right) (z - z') \geq c_2 (|z| + |z'|)^{p-2} |z - z'|^2$$

Damascelli, Pacella, 1998 (podparcie do 2?)

$$c_2 \int_{\{u \geq v\} \cap \Omega} (|\nabla u| + |\nabla v|)^{p-2} |\nabla u - \nabla v|^2 \leq B \leq 0$$

\Downarrow
 $\nabla u = \nabla v$ p.w.

$\Omega^+ \neq \emptyset$	$u - v \equiv \text{const}$
$\Rightarrow u - v \equiv 0$	w Ω^+
w $\partial\Omega^+$	$u - v \leq 0$

~~Wniosek:~~ Wniosek: Jeśli $\Omega^+ \neq \emptyset \Rightarrow u - v \equiv 0$ w Ω^+

w $\Omega^- : u < v$

w $\Omega^+ : u \equiv v$

$\Rightarrow u \leq v$

28. XI. 2011

Tw 1: Załóżmy, że $u \in L^1(\Omega)$ oraz

a) $\Delta u \in L^1_{loc}(\Omega)$ w $D'(\Omega)$

b) $u \geq 0$ p.w. w Ω

c) $\Delta u \leq \beta(u)$ p.w. w $\{x \in \Omega : 0 < u(x) < a\}$, gdzie $a > 0$, $\beta: [0, a] \rightarrow \mathbb{R}$ jest ciągła, niemalejąca, $\beta(0) = 0$

d) Zachodzi

$\exists s > 0 \beta(s) = 0$ lub $\int_0^{a/2} (\beta(s)s)^{-1/2} ds = \infty$, gdy $\beta(s) > 0 \forall s > 0$

Teza: wówczas albo $u \equiv 0$ p.w. w Ω albo $u > 0$ w Ω .

Wniosek: $u=0$ na zbiorze miary dodatniej $\Omega \Rightarrow u=0$ p.w.

Dowód wniosku: Załóżmy $u=0$ na Ω_1 , $|\Omega_1| > 0$, \exists k-zw, $K \subseteq \Omega_1$, $|K| > 0$ (regularność miary Lebesgue'a). Na tym zbiorze $K \cap \{u > 0\} = \emptyset$, ale $K \subseteq \Omega_1$ sprzeczność

Dowód: Dowiedzimy twierdzenie przy założeniu: $u \in C^1(\bar{\Omega})$ i $0 \leq u < a$ w Ω .

Założmy, że $u \neq 0$: $\exists x_1 \in \Omega$ i kula $B = B_R(x_1)$: t.je $\bar{B} \subseteq \Omega$

i dla pewnego $x_0 \in \partial B$: $u(x_0) = 0$.

Idea:

$N = \{x \in \Omega : u(x) = 0\}$ - domknięty podzbiór Ω

Rozważamy $x_1 \in \Omega$: $u(x_1) > 0$, $\text{dist}(x_1, N) \leq \text{dist}(x_1, \partial\Omega)$

$R = \sup \{r > 0 : B(x_1, r) \subseteq \Omega \setminus N\}$

$B = B(x_1, R)$ ma zgodną własność

$G = \{x \in \mathbb{R}^n : \frac{R}{2} < |x - x_1| < R\} \subseteq \Omega$

wiemy: $u > 0$ w G

$V_1 = \inf \{u(x) : |x - x_1| = \frac{R}{2}\}$

Konstruujemy podrozwiązanie dla: $\Delta w - \beta(w) = 0$ ten funkcję \hat{u} : $\Delta \hat{u} - \beta(\hat{u}) \geq 0$ w G .

Lemat: $\forall K_1, K_2, r_1, V_1 \quad \forall \beta: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ciągłej, niemalejącej, $\beta(0) = 0$

istnieje dokładnie jedno rozwiązanie klasy C^2 $V = v(r, K_1, K_2, r_1, V_1)$
t.je argument parametry

v spełnia (2) $\begin{cases} v'' = K_1 v' + K_2 \beta(v) \\ v(0) = 0, v(r_1) = V_1 \end{cases}$ w $(0, r_1)$

t.je $v, v', v'' \geq 0$. Jeśli $\int_0^1 (j(s))^{-1/2} ds = \infty$, $j(s) := \int_0^s \beta(\tau) d\tau$

$w \mapsto v = V_w$ $\begin{cases} v'' = K_1 v' + K_2 \beta(w) \\ v(0) = 0, v(r_1) = V_1 \end{cases}$
 $w(0) = 0$
 $w(r_1) = V_1$

Potem pokazujemy, że T ma punkt stały

⬆ a) wykaż istnienie dokładnie jednej funkcji spełniającej (2), klasy C^2 (bez założenia na znak)

b) wykaż, że jeśli istnieje funkcja klasy C^2 spełniająca ten warunek, to $v \geq 0$.

Dowód lemat (reszta): ($v' \geq 0, v'' \geq 0$ + dodatkowa część)

$$w(r) = e^{-K_1 r} v'(r), \quad w' = -K_1 e^{-K_1 r} v'(r) + e^{-K_1 r} v''(r) = e^{-K_1 r} \underbrace{(-K_1 v' + v'')}_{K_2 \beta(v) \geq 0}$$

$\Rightarrow w$ - rosnąca

$$v'(0) \leq e^{-k_1 r} v'(r) \quad \forall 0 \leq r \leq r_1$$



Ale $v(0) = 0$, $v \geq 0 \Rightarrow v'(0) \geq 0$

$\Rightarrow v'(r) \geq 0$. Bierzemy r_0 - największe takie r , że $v(r) = 0$

Pokażemy: $r_0 = 0$, $v'(0) > 0$

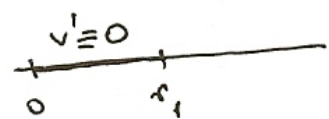
$r_0 < r_1$, bo $v \neq 0$, v jest „1-1” na $[r_0, r_1]$

$$v' = w e^{k_1 r} \quad \text{niemalejąca}$$

↑
niemalejąca rosnąca

$$v(s) = \int_{r_0}^s v'(\tau) d\tau \quad \geq 0$$

Gdyby $v'(r_1) = 0$ dla pewnego $r_1 > r_0$
 $\Rightarrow v' \equiv 0$



To by oznaczało: $v \equiv 0$ na $[0, r_1]$ - sprzeczność z def r_0 .

Uwaga - bardzo sprytne:

$$\int_{r_0}^{r_1} \frac{v'(r)}{(j(v(r)))^{1/2}} dr \stackrel{\substack{\uparrow \\ \text{zamiana} \\ \text{zmiennych}}}{=} \int_0^{v_1} (j(s))^{-1/2} ds \stackrel{\substack{\downarrow \\ \text{załóżmy, że}}}{=} \infty$$

2) Pokazać, że warunki:

$$\int_0^1 (j(s))^{-1/2} ds = \infty \iff \int_0^1 \frac{1}{(\beta(s))^{1/2}} ds = \infty \quad \text{przy założeniach tw 1.}$$

Podstawiamy: $w = (v')^2$

$$(k_2 j(v))' = k_2 \beta(v) v' = (v'' - k_1 v') v'$$

korzystamy z

$$(*) \quad \underbrace{2k_2 e^{-k_1 r}}_L (j(v))' = \underbrace{(e^{-2k_1 r} w)}_P$$

załóżmy, że $v'(r_0) = 0$ ($v \in C^2$)

Całkujemy (*) od r_0 do r :

$$L \leq 2k_2 e^{-2k_1 r_0} (j(v(r)))'$$

$$\int_{r_0}^r P = \int_{r_0}^r L \leq \int_{r_0}^r 2k_2 e^{-2k_1 r_0} (j(v(r)))'$$

$$e^{-2k_1 r_1} w(r) \leq e^{-2k_1 r} w(r) \leq 2k_2 e^{-2k_1 r} j(v(r))$$

$$(j(v(r)))^{1/2} \geq \frac{1}{\sqrt{2k_2}} e^{-k_1 (r_1 - r_0)} v'(r)$$

$$\frac{v'(r)}{(j(v(r)))^{1/2}} \leq \underbrace{\sqrt{2k_2} e^{k_1(r-r_0)}}_C$$

$$\int_{r_0}^{r_1} \frac{v'(r)}{(j(v(r)))^{1/2}} dr \leq C \int_{r_0}^{r_1} 1 dr < \infty \quad - \quad \text{sprzeczność} \quad \& \quad \text{zai} \quad \int = \infty$$

Nie może $v'(r_0) = 0 \Rightarrow v'(r_0) > 0 \Rightarrow r_0 = 0, v'(0) > 0$

$\Rightarrow v'$ - rosnąca

$$v' = w \cdot e^{k_1 r} \Rightarrow v' \text{ - niemalejąca} \Rightarrow v'' \geq 0.$$

↑ rosnąca ↑ rosnąca (niemalejąca)

Wracemy do dowodu Tw 1:

$v(\cdot; k_1, 1, \frac{R}{2}, v_1)$ - z lematu 1

$$\hat{u}(x) = v(R - |x - x_1|; k_1, 1, \frac{R}{2}, v_1)$$

$$x \in G = \{ \frac{R}{2} < |x - x_1| < R \}$$

3) Sprawdź: wybierając $k_1 \geq \frac{2(n-1)}{R}$ \hat{u} spełnia: $\Delta \hat{u} \geq \beta(\hat{u})$ w G .

4) Wykaż, że zachodzi nierówność Kato:

$$\Delta w^+ \geq \text{sign}_0^+ w \cdot \Delta w \quad \text{w stałym sensie}$$

$$\text{t.zn } \forall \varphi \in C_0^\infty(\Omega), \varphi \geq 0$$

$$(w \in L^1_{loc})$$

$$- \int \nabla w^+ \nabla \varphi dx \geq \int p(w) \varphi dx,$$

gdzie $s^+ = \max(s, 0)$

$$\text{sign}_0^+(s) = \begin{cases} 1 & s > 0 \\ 0 & s \leq 0 \end{cases}$$

$$\Delta(\hat{u} - u)^+ \geq \text{sign}_0(\hat{u} - u) \Delta(\hat{u} - u) \geq \text{sign}_0(\hat{u} - u) (\beta(\hat{u}) - \beta(u)) \geq 0 \quad (\text{w stałym sensie})$$

$$(\hat{u} - u)^+ \leq 0 \quad \text{na } \partial G$$

$$\Rightarrow (\hat{u} - u)^+ \leq 0 \quad \text{w } G \quad (\text{zasada maksimum})$$

$$\Rightarrow \hat{u} - u \leq 0 \quad \text{w } G: \hat{u} \leq u \quad \text{w } G \quad \text{ale: } v'(0) > 0$$

$$\liminf_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} [u(x_0 + h(x_1 - x_0)) - u(x_0)] \geq \liminf_{h \rightarrow 0} \frac{\hat{u}(x_0 + h(x_1 - x_0)) - u(x_0)}{h} =$$

$$= \liminf_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} [v(R - (x_1 - x_0)) - v(0)] = \liminf_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} (v(h|x_1 - x_0|) - v(0)) = v'(0) \cdot R > 0$$

$$\hat{u}(x) = v(R - |x - x_1|), \quad \hat{u}(x_h) = v\left(\underbrace{R - |x_h - x_1|}_{h(|x_1 - x_0|)}\right)$$

Wzięliśmy $x_0 \in \Omega : u(x_0) = 0$ ($u \geq 0$), czyli u ma minimum w Ω ,
 $\nabla u(x_0) = 0$ - sprzeczność z (**). Nie istnieje takie $x_0 \in \Omega : u(x_0) = 0$,
 $u(x_0) > 0$ w Ω .

5.11.2012

Def: Powiemy, że SMP (Strong Maximum Principle) zachodzi dla danego równania cząstkowego, jeśli każde nieujemne i nietrywialne rozwiązanie zagadnienia w Ω jest ściśle dodatnie wewnątrz Ω .

$$(1) -\Delta u + \beta(u(x)) = f(x) \quad \text{w } \Omega$$

$\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ - obszar, $\beta: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ niemalejąca, $\beta(0) = 0$

Twierdzenie (Vazquez 1984): Załóżmy: $u \in L^1_{loc}(\Omega)$ spełnia

(a) $\Delta u \in L^1_{loc}(\Omega)$

(b) $u \geq 0$ p.w. w Ω

(c) $\Delta u \leq \beta(u)$ p.w. w $\{x \in \Omega : 0 < u(x) < a\}$,

gdzie $a > 0$, $\beta: [0, a] \rightarrow \mathbb{R}$ - ciągła, niemalejąca, $\beta(0) = 0$

(d) zachodzi

$$(\exists s > 0 \beta(s) = 0) \quad \text{lub} \quad \left(\int_0^a (\beta(s)s)^{-1/2} ds = \infty, \text{ gdy } \beta(s) > 0 \quad \forall s > 0 \right)$$

wówczas albo $u \equiv 0$ w Ω , albo $u > 0$ w sensie

$\forall K \subseteq \Omega$ - zwartego $\exists c = c(K) > 0$ $u \geq c$ p.w. na K .

Dowód (przypomnienie schematu):

I krok: $0 \leq u < a$ w Ω , $u \in C^1(\bar{\Omega})$, $u \neq 0$

Etapy: 1) $\exists x_1 \in \Omega$ i kula $B = B(x_1, R) \subseteq \Omega$ t.ze

1° $\bar{B} \subseteq \Omega$

2° $0 < u < a$ w B

3° $\exists x_0 \in \partial B$ i $u(x_0) = 0$

2) Rozważamy pierścieni $G = \{x \in \mathbb{R}^n : \frac{R}{2} < |x - x_0| < R\} \subseteq \Omega$, $\bar{G} \subseteq \Omega$

$$v_1 = \inf \{u(x) : |x - x_1| = \frac{R}{2}\}$$

$$0 < v_1 < a$$

Konstruujemy funkcję radialną (zależną od $|x - x_1|$) \hat{u} t.ze

$$\Delta \hat{u} \geq \beta(\hat{u}) \quad - \text{metoda Benilana - Brezis - Crandall, 1975}$$

$$3) \begin{cases} \Delta(\hat{u} - u)^+ \geq 0 & (\text{maksymalnie: nierówność Kato: } \Delta w^+ \geq \text{sign}_0^+ w \cdot \Delta w) \\ (\hat{u} - u)^+ \leq 0 & \text{na } \partial \Omega \end{cases}$$

$$(\hat{u} - u)^+ \leq 0 \Rightarrow \hat{u} \leq u \quad \text{w } G$$

Porównujemy u z \hat{u} ($u(x_0) = \hat{u}(x_0) = 0$)

$\frac{\partial u}{\partial n}(x_0) > 0$ - niemożliwe, bo $\nabla u(x_0) = 0$ ($u \geq 0$ i $u(x_0) = 0$ - minimum)

- sprzeczność z założeniem: $x_0 \in \Omega$, $u(x_0) = 0$, czyli $u > 0$ w Ω .

Krok II: Pokażemy się założenia: $u \in C^1(\Omega)$

$\hat{u} \in W^{1,p^1}(0,1)^n \Rightarrow$ dla p.w. $t \in (0,1)$ funkcja $v_t(x): (0,1)^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}$,
 $v_t(x') = u(x', t) \in W^{1,1}((0,1)^{n-1})$ (twierdzenie Nikolskiego)

Własność następująca ACL - charakteryzującą: Załóżmy $u \in W^{1,1}(B(x_0, R))$ i rozważmy

$f_r = u|_{\partial B(x_0, r)}$ $0 < r < R$
sfera $n-1$ wymiarowa
w sensie operatora śladu

Wówczas dla p.w. $r \in (0, R)$: $f_r \in W^{1,1}(\partial B(x_0, r))$

Przestrzeń Sobolewa na rozmaitości zwartej M

$$\mathbb{R}^N \supseteq M \xrightarrow{f} \mathbb{R}$$

$\{v_i, \varphi_i\}_{i=1, \dots, k}$ - skończony atlas

$\varphi_i \in C^\infty(v_i, U_i)$ - dyfeomorfizm

$U_i \in \mathbb{R}^N$

$f \in W^{1,p}(M) \Leftrightarrow \forall i$ dla $\tilde{f}_i := \varphi_i^{-1} \circ f: U_i \rightarrow \mathbb{R}$, $\tilde{f}_i \in W^{1,p}(U_i)$

Z założenia: $u \neq 0$

Bierzemy takie r , że $f_r \neq 0$ i rozwiązujemy zagadnienie Dirichleta:

$$(2) \begin{cases} -\Delta v + \beta(v) = 0 & \text{w } B_r(x_1) = \Omega_1 \\ v = \min \{g, \frac{a_2}{2}\} & \text{na } \partial\Omega_1 \end{cases}$$

Twierdzenie: Istnieje dokładnie jedno rozwiązanie zagadnienia (2) i to rozwiązanie jest klasy $C^1(\Omega_1)$

Idea dowodu: $\tilde{\beta}(x) = \int_0^x \beta(s) ds$, $\tilde{\beta}(0) = 0$, $\tilde{\beta} \geq 0$

$\tilde{\beta}$ - wypukła, bo β - niemalejąca

$I(v) = \int_{\Omega} (\frac{1}{2} |\nabla v|^2 + \tilde{\beta}(v)) dx$ - funkcjonal (ściśle) wypukły

$v \in W_{g, \frac{1}{2}}^{1,2}(\Omega_1) = \{u \in W^{1,2}(\Omega_1) : \text{Tr} u|_{\partial\Omega_1} = g\} = F + W_0^{1,2}(\Omega)$, gdzie f - dowolna funkcja z $W^{1,2}(\Omega)$: $F|_{\partial\Omega_1} = g$.

$\Rightarrow I$ ma dokładnie jedno minimum

(*) to minimum spełnia równanie Eulera - Lagrange'a (2):

$$\frac{d}{dt} \Big|_{t=0} I(u + t\varphi), \quad \varphi \in C_0^\infty(\Omega_1)$$

+ teoria regularności dla funkcjonalów wypukłych odpowiedniej klasy.

Wrócimy do głównego dowodu. Stąd $v \in C^1(\Omega_1)$

$0 \leq v \leq \frac{a}{2}$ ($0 \leq v$ bo zastąpienie $I(v)$ przez $I(v^+)$ może tylko zmniejszyć energię I - warunki brzegowe pozostają)

$\Delta v = \beta(v)$, $\beta \geq 0$ dla nieujemnych argumentów

na $\partial\Omega_1$: $v \leq \frac{a}{2} \Rightarrow v \leq \frac{a}{2}$ w Ω_1 (zasada maksimum dla funkcji subharmonicznych)

$\Delta u \leq \beta(u)$ z założenia

$\Delta v = \beta(v)$ z konstrukcji

$$(1) \quad \Delta(v-u)^+ \geq \underbrace{\text{sign}_0^+(v-u)}_A \underbrace{\Delta(v-u)}_{\geq \beta(v) - \beta(u)} \geq 0$$

(2) $v-u \leq 0$ na $\partial\Omega_1$, $A \cdot B \geq 0$

$(v-u)^+ \leq 0$ w $\Omega_1 \quad \Big| \Rightarrow v \leq u$ w Ω_1

$\Rightarrow v-u \leq 0$ w Ω_1

z kroku 1: mamy $v \in C^1(\Omega_1)$, $v \geq 0$ w Ω_1 , $v \neq 0$

$\Delta v \geq \beta(v)$ (bo Tv na $\partial\Omega_1 \neq 0$)

$\Rightarrow v > 0$ w Ω_1

$\Rightarrow 0 < v \leq u$ w $\Omega_1 \Rightarrow u > 0$ p.w. w Ω_1

$\Omega_1 =$ kulka (pewna) w Ω t.ze $u|_{\partial\Omega_1} \neq 0$

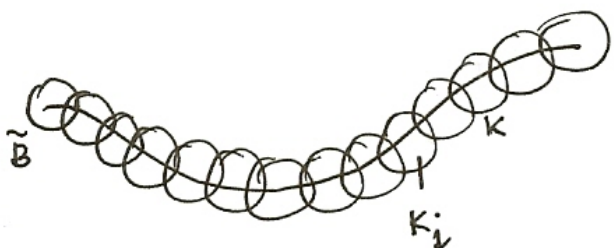
Ten wniosek ($u > 0$) pracuje dla dowolnej kulki $\tilde{B} \subseteq \Omega$, $\bar{B} \subseteq \Omega$ t.ze

$u|_{\partial\tilde{B}} \neq 0$.

Zatem pracuje dla każdej kulki $B_i: B_i \cap B \neq \emptyset \Rightarrow u > 0$ w $\tilde{B} \cup B_i$

stąd $u \geq c_k$ na dowolnym zbiorze zwartym $K \subseteq \Omega$.

Ω -spójny



K -zwarby $\subseteq \Omega$

$K \subseteq K_1 \cup \dots \cup K_N$

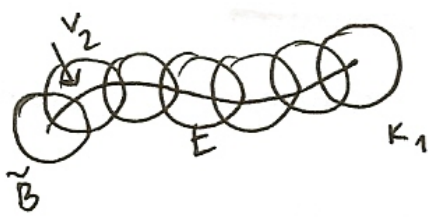
- skończone pokrycie kulkami

Pokażemy: $u \geq c_1 > 0$ na K_1 . tak i pokryjemy skończonym łańcuchem

kulek: $B_1 = \tilde{B}_1, B_2, \dots, B_N = K_1$, $B_i \cap B_{i+1} \neq \emptyset$

na \tilde{B} : $u \geq v_1 > 0$
 \uparrow
 ciągła

więc $u \geq c_1 = \inf_{\tilde{B}} v$



Na B_2 : $u \geq v_2 > 0 \Rightarrow u \geq c_2$ na B_2 , $c_2 = \min_{B_2} v_2 > 0$

ciągła, konstruowalna przy pomocy zagadnienia Dirichleta

$u \geq c_3$ na $B_3, \dots, u \geq c_M > 0$ na $B_M = K_1$.

$u \geq c_M = d_1$ na K_1

Te same argumenty: $u \geq d_i > 0$ na K , $u \geq \min \{d_1, \dots, d_N\} > 0$ na K

Def: Punkt $x_0 \in \partial\Omega$ spełnia warunek kuli wewnętrznej w x_0 , jeśli istnieje kula $B = B_r(x_1) \subseteq \Omega$ t.ze $\bar{B} \cap \partial\Omega = \{x_0\}$

Przypomnienie: Niech $u: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ będzie mierzalna

$A \subseteq \Omega$ - mierzalny

$\text{ess inf}_A u = \sup_{|B|=0} \inf_{A \cap B} u$

$\text{ess lim inf}_{x \rightarrow x_0} u(x) = \lim_{r \rightarrow 0} \text{ess inf}_{B(x_0, r) \cap D} u$ $u: D \rightarrow \mathbb{R}$

Twierdzenie 2: Założmy, że spełnione są założenia Tw. 1

$x_0 \in \partial\Omega$, spełniony jest warunek kuli wewnętrznej w x_0 . Niech B będzie kulą z warunku kuli wewnętrznej \bar{w} - wektorem normalnym wewnętrznym w x_0 .

Wówczas istnieje $\gamma > 0$ t.ze

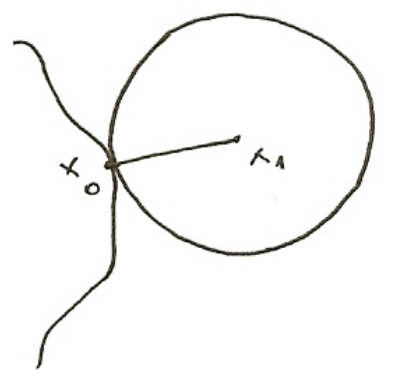
$\text{ess inf}_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x \in B}} \frac{u(x)}{(x-x_0) \cdot \bar{w}} \geq \gamma > 0$

- iloczyn skalarny wektorów w \mathbb{R}^n

w szczególności gdy $u \in C^1(\Omega \cup \{x_0\})$ i $u(x_0) = 0$:

$\frac{\partial u}{\partial \bar{w}}(x_0) \geq \gamma$.

D-d:



Próbujemy powtórzyć konstrukcję z kroku 1, tw. 1

$G = \{x: \frac{R}{2} < |x-x_0| < R\}$

w założeniu: $u \in W_{loc}^{1,1}$

$x_0 \in \partial\Omega$ nie Ω , tym razem mamy tylko

$u \in W_{loc}^{1,1}(G)$, \hat{u} - konstrukcja jak poprzednio

Mamy: $\Delta(\hat{u} - u) \geq 0$ w G

$u \geq \hat{u}$ na ∂G ,

ale $u - \hat{u} \in L_{loc}^1(G)$ nie $L^1(G)$

Omija się ten problem tak:

zastępujemy x_1 przez: $x_1^\epsilon = x_1 + \epsilon \bar{w}$

Stosujemy tę samą konstrukcję, co w kroku 1 (d-d Tw. 1) na przesuniętym przesłaniu:

$$\hat{2} \quad u(x) \geq \hat{u}(x - \varepsilon x_1) = v(R - |x - x_1 - \varepsilon v|, K_1, 1, \frac{R}{2}, v_1)$$

p.w. w G

$$\varepsilon \rightarrow 0 \quad : \quad u(x) \geq \hat{u}(x) \quad \text{p.w. w G}$$

$\hat{3}$ Dokonać dowodu (zakładając $\hat{2}$ zachodzi). Wzornic się na dowodzie Tw. 1 (Krok 1), korzystając się z $\frac{\partial \hat{u}}{\partial v} > 0$.

12. XII. 2011

Zagadnienie Lindquista:

$$(1) \quad -\Delta_p v = \lambda |v|^{p-2} v, \quad v \in W_0^{1,p}(\Omega)$$

$$1 < p < \infty$$

(było z pominięciem niektórych faktów)

Twierdzenie (Lindquist '92): Jeśli Ω jest otwarty, ograniczony, spójny, to istnieje dokładnie jedno słabe rozwiązanie

$$(1) \quad \text{dla} \quad \lambda = \lambda_1:$$

$$\lambda_1 = \inf_{v \in W_0^{1,p}(\Omega)} \frac{\int |\nabla v|^p}{\int |v|^p}$$

Rozwiązanie to jest jednoznaczne z dokładnością do mnożenia przez stałą i ma reprezentanta, który jest funkcją ściśle dodatnią wewnątrz Ω .

Twierdzenie: Jeśli $\lambda > \lambda_1$, to nie istnieje dodatnie (ani ujemne) rozwiązanie v dla (1) z wartością własną λ . w szczególności funkcja własna v musi zmienić znak

Dowód:

Tw. (o aproksymacji): Istnieje ciąg obszarów $\Omega_1 \subseteq \Omega_2 \subseteq \dots \subseteq \Omega$

$$\bigcup_j \Omega_j = \Omega \quad \text{t.z.}$$

$$\lambda_1(\Omega_j) \downarrow \lambda_1(\Omega)$$

$$\partial \Omega_j \in C^\infty$$

Krok 1: Istnieje obszar Ω^* o gładkim brzegu t.z. $\Omega^* \subseteq \Omega$

$$\lambda_1 < \lambda_1^* := \lambda_1(\Omega^*) < \lambda$$

Dalej dowadźmy twierdzenie przez zaprzeczenie. Przyjmijmy przeciwnie, że istnieje funkcja, która rozwiązuje (1): $v > 0$

Krok 2: Niech v_1^* - odpowiadająca λ_1^* funkcja własna dla (1)

na Ω^* :

$$(1^*) \begin{cases} -\Delta_p v_1^* = \lambda_1^* |v_1^*|^{p-2} v_1^* \\ v_1^* \in W_0^{1,p}(\Omega^*) \end{cases}$$

Wiadomo (bo $\partial\Omega^*$ - gładki): v_1^* - ujęta aż do brzegu.

$$v_1^* > 0 \quad \text{w } \Omega^*$$

$$v_1^* \in C(\bar{\Omega}^*), \quad v_1^* = 0 \quad \text{na } \partial\Omega^*$$

$$v_1^* > 0 \quad \text{w } \Omega^*$$

Definiujemy

$$v^* = v_1^* \cdot \min_{\Omega^*} v \left(\max_{\Omega^*} v_1^* \right)^{-1}$$

Wtedy: $v^* \in C(\bar{\Omega}^*)$, $v^* = 0$ na $\partial\Omega^*$, $v^* > 0$ w Ω^* , $v^* \leq v$ w $\bar{\Omega}^*$

Krok 3: Definiujemy

$$\alpha := \left(\frac{\lambda_1^*}{\lambda} \right)^{\frac{1}{p-1}} \in (0,1) \quad \text{bo } \lambda_1 < \lambda$$

Pokazujemy:

$$(2) \quad v^* \leq \alpha^j v \quad \text{w } \Omega^* \quad \forall j$$

Gdy $j \rightarrow \infty$ dostajemy: $0 < v^* \leq 0$ w Ω^*

- sprzeczność. Pozostaje udowodnić (2)

Dowód (2): (indukcja względem j)

$j=0$: Krok 2.

$j \Rightarrow j+1$. Załóżmy (2) dla $j \in \mathbb{N}$ i oż. Pokażemy (2) dla

$j+1$.

$$\underbrace{\int_{\Omega^*} |\nabla v^*|^{p-2} \nabla v^* \nabla \varphi \, dx}_{(-\Delta_p v^*, \varphi)} = \underbrace{\lambda_1^* \int_{\Omega^*} |v^*|^{p-1} \varphi \, dx}_{(\lambda_1^* |v^*|^{p-1}, \varphi)}$$

$\forall \varphi \in C_0^\infty(\Omega^*)$ dokładamy: $\varphi \geq 0$

zał. indukcyjne

$$\leq \lambda \int (\alpha^{j+1} v)^{p-1} \varphi \, dx = \lambda$$

$$\lambda (\alpha^{j+1})^{p-1} = \lambda (\alpha^j)^{p-1} \frac{\lambda_1^*}{\lambda} = \lambda_1^* (\alpha^j)^{p-1}$$

$$(v^*)^{p-1} \leq (\alpha^j v)^{p-1} / \lambda_1^*$$

$$a) \quad \lambda_1^* (v^*)^{p-1} \leq \lambda_1^* (\alpha^j v)^{p-1}$$

$$\text{supp } \varphi \subseteq \Omega^* \subseteq \Omega$$

$$\frac{1}{2} = - \int_{\Omega^*} \Delta_p (\alpha^{j+1} v) \cdot \varphi \, dx$$

$$\varphi := \max \{ 0, \underbrace{v^* - \alpha^{j+1} v}_{\text{jeśli } \leq 0, \text{ to } \varphi = 0}$$

jeśli ≤ 0 , to $\varphi = 0$

jeśli > 0 , to $\varphi = v^* - \alpha^{j+1} v$

$$\text{na } \partial\Omega^* : \varphi = 0$$

"Rutynowy argument gęstościowy" można testować równość na

$$\varphi \in W_0^{1,p}(\Omega)$$

$$\nabla \varphi = \begin{cases} 0, & \text{gdym } v^* - \alpha^{j+1} v \leq 0 \\ \nabla v^* - \nabla(\alpha^{j+1} v), & \text{gdym } v^* - \alpha^{j+1} v \geq 0 \end{cases}$$

$$(\Delta_p w, \varphi) = (\text{div}(|\nabla w|^{p-2} \nabla w), \varphi) = - \int (|\nabla w|^{p-2} \nabla w, \nabla \varphi)$$

$$\varphi \in W_0^{1,p}(\Omega)$$

Dostajemy:

$$\int_{\Omega^* \cap \{v^* \geq \alpha^{j+1} v\}} \langle |\nabla v^*|^{p-2} \nabla v^*, \nabla \varphi \rangle \leq \int_{\Omega^* \cap \{\alpha^{j+1} v \leq v^*\}} \langle |\nabla \alpha^{j+1} v|^{p-2} \nabla(\alpha^{j+1} v), \nabla \varphi \rangle$$

↑
konkretnie

$$\int_{\Omega^* \cap \{v^* \geq \alpha^{j+1} v\}} \langle |\nabla v^*|^{p-2} \nabla v^* - |\nabla \alpha^{j+1} v|^{p-2} \nabla(\alpha^{j+1} v), \nabla v^* - \nabla \alpha^{j+1} v \rangle \leq 0$$

$$a(x) = \nabla v^*, \quad b(x) = \nabla(\alpha^{j+1} v)$$

$$\int_{\Omega^* \cap \{v^* \geq \alpha^{j+1} v\}} \langle |a(x)|^{p-2} a(x) - |b(x)|^{p-2} b(x), a(x) - b(x) \rangle \leq 0$$

Wiemy $\langle |a|^{p-2} a - |b|^{p-2} b, a - b \rangle \geq 0 \quad \forall a, b \in \mathbb{R}^n$

i mamy " $=$ " $\Leftrightarrow a = b$

Stąd $v^* = \alpha^{j+1} v$ tam gdzie $v^* \geq \alpha^{j+1} v$

dla p.w. $x \quad a(x) = b(x)$
 $\Rightarrow \nabla(v - \alpha^{j+1} v) = 0 \Rightarrow v^* - \alpha^{j+1} v = C$

na $v^* \geq \alpha^{j+1} v$ na brzegu tego zbioru też $\Rightarrow C = 0$

$v^* \leq \alpha^{j+1} v$ - to kończy dowód kroku 3. \square

Będzie teraz pani referować pracę: Kohl, Lindquist, ... 2011 preprint

$$A(w) = \sum_{i=1}^n \frac{d}{dx_i} A_i(x, \nabla w), \quad A_i \text{ zadane dla } i=1, \dots, n$$

$A_i(x, \xi)$ - funkcja Caratheodory'ego :

$x \mapsto A_i(x, \xi)$ - mierzalna $\forall \xi$

$\xi \mapsto A_i(x, \xi)$ - ciągła dla p.w. x

$$A(x, \xi) = (A_1(x, \xi), \dots, A_n(x, \xi))$$

$$A: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

Def:

1) Operator $A(w)$ jest monotoniczny, jeśli:

$$0 \leq \sum_{i=1}^n (\xi_i^1 - \xi_i^2) (A_i(x, \xi^1) - A_i(x, \xi^2))$$

dla p.w. $x \in \mathbb{R}^n$, $\forall \xi^1, \xi^2 \in \mathbb{R}^n$

$$0 \leq \langle \xi^1 - \xi^2, A(x, \xi^1) - A(x, \xi^2) \rangle$$

2) operator $A(w)$ jest właściwy - α -monotoniczny ($\alpha > 0$)

(proper α -monotonic) jeśli

$$(*) \quad 0 \leq \|A(x, \xi^1) - A(x, \xi^2)\|^\alpha \leq K \langle \xi^1 - \xi^2, A(x, \xi^1) - A(x, \xi^2) \rangle^{\alpha-1}$$

$\|\cdot\|$ - standardowa norma w \mathbb{R}^n

Uwaga: właściwa α -monotoniczność \Rightarrow monotoniczność

(*) dla p.w. $x \in \mathbb{R}^n$, $\forall \xi^1, \xi^2 \in \mathbb{R}^n$

$\hat{1}$ sprawdź i znajdź α

1) $1 < p < \infty$ $\Delta_p w = \operatorname{div}(|\nabla w|^{p-2} \nabla w)$, $\alpha = p$

2) $1 \leq p \leq 2$ $\sum_{i=1}^n \frac{d}{dx_i} \left(|\frac{\partial w}{\partial x_i}|^{p-2} \frac{\partial w}{\partial x_i} \right)$, $\alpha = p$

3) operator średniej krzywizny

$$M(w) = \operatorname{div} \left(\frac{\nabla w}{\sqrt{1 + |\nabla w|^2}} \right), \quad \alpha = 1$$

Uwaga: $\xi_2 = 0$ w (*) $\Rightarrow \|A(x, \xi)\|^\alpha \leq K \langle \xi, A(x, \xi) \rangle^{\alpha-1}$

$$\|a\|^\alpha \leq K |\xi|^{(\alpha-1)} \|a\|^{(\alpha-1)} \Rightarrow \|a\| \leq K |\xi|^{(\alpha-1)}$$

$$\Rightarrow |A(x, \xi)| \leq K |\xi|^{(\alpha-1)} \quad \text{- oszacowanie wzrostu}$$

$\hat{2}$ wykaż lemat: (stosuje się do $\hat{1}$)

Lemat: Niech $n \in \mathbb{N}$, $1 < \alpha \leq 2$, $b = (b_1, \dots, b_n) \in \mathbb{R}^n$
 $a = (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$

zachodzą:

$$(a) \quad \left(\sum_{i=1}^n (a_i |a|^{(\alpha-2)} - b_i |b|^{(\alpha-2)})^2 \right)^{\alpha/2} \leq K \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n (a_i - b_i) (a_i |a|^{(\alpha-2)} - b_i |b|^{(\alpha-2)}) \}^{\alpha-1}$$

dla K -niezależnej od a, b

$$\left(\sum_{i=1}^n (a_i |a_i|^{\alpha-2} - b_i |b_i|^{\alpha-2})^2 \right)^{\alpha/2} \leq K \left(\sum_{i=1}^n (a_i - b_i) (a_i |a_i|^{\alpha-2} - b_i |b_i|^{\alpha-2}) \right)^{\alpha-1}$$

Kurto, Diff

19. XII. 2011 Kawohl, Kurto, 2011, Comm. Pure Appl. Anal.

Rozpatrywane operatory

$$A(w) = \sum_{i=1}^n \frac{d}{dx_i} (A_i(x, \nabla w))$$

$$\bar{A}(x, \xi) \sim \bar{A}(x, \nabla w) = \underbrace{(A_1(x, \nabla w), \dots, A_n(x, \nabla w))}_{\text{liczymy dywergencje}}$$

liczymy dywergencje

$$w: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

Dla $i=1, \dots, n$

$A_i(x, \xi)$ - Caratheodory'ego

$x \mapsto A_i(x, \xi)$ - mierzalna

$\xi \mapsto A_i(x, \xi)$ - ciągłe dla p.w. x

Def: Operator $A(\cdot)$ jest

(1) monotoniczny, jeśli dla p.w. $x \in \mathbb{R}^n$, $\forall \xi^1, \xi^2$

$$\underbrace{\langle \bar{A}(x, \xi^1) - \bar{A}(x, \xi^2), \xi^1 - \xi^2 \rangle}_{\in \mathbb{R}^n} \geq 0$$

Gdy będzie oczywiste, że mówimy o funkcji $\bar{A}: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ będziemy stosować uproszczone oznaczenie A zamiast \bar{A} .

(2) jest właściwie α -monotoniczny (proper α -monotonic), jeśli

dla p.w. $x \in \mathbb{R}^n$, $\forall \xi^1, \xi^2 \in \mathbb{R}^n$

$$\|A(x, \xi^1) - A(x, \xi^2)\|^\alpha \leq \alpha \langle A(x, \xi^1) - A(x, \xi^2), \xi^1 - \xi^2 \rangle$$

ze stałą α niezależną od x, ξ^1, ξ^2

Uwaga: (2) $\Rightarrow \|A(x, \xi)\|^\alpha \leq \alpha \underbrace{|\xi \cdot A(x, \xi)|}_{\| \xi \|^{\alpha-1} \|A(x, \xi)\|^{\alpha-1}}$

$$\| \xi \|^{\alpha-1} \|A(x, \xi)\|^{\alpha-1}$$

$$\Rightarrow \|A(x, \xi)\| \leq \alpha \| \xi \|^{\alpha-1}$$

$$(1) A(u) + |u|^{q-1} u \leq A(v) + |v|^{q-1} v$$

$$(2) -A(u) + |u|^{q-1} u \leq -A(v) + |v|^{q-1} v$$

Def:

(1) jest spełnione w słabym sensie, jeśli zachodzi

$$\forall \varphi \geq 0, \varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$$

$$-\int_{\mathbb{R}^n} A(x, \nabla u) \nabla \varphi + \int_{\mathbb{R}^n} |u|^{q-1} u \varphi \leq -\int_{\mathbb{R}^n} A(x, \nabla v) \nabla \varphi + \int_{\mathbb{R}^n} |v|^{q-1} v \varphi dx$$

Równoważenie

$$(1') \int_{\mathbb{R}^n} A(x, \nabla u) \nabla \varphi - \int_{\mathbb{R}^n} |u|^{q-1} u \varphi \geq \int_{\mathbb{R}^n} A(x, \nabla v) \nabla \varphi - \int_{\mathbb{R}^n} |v|^{q-1} v \varphi$$

Analogicznie formułujemy nierówność w słabym sensie dla (2')

o parze (u, v) zakładamy: $u, v \in W_{loc}^{1, \alpha}(\mathbb{R}^n) \cap L_{loc}^q(\mathbb{R}^n)$

Taką parę nazywamy słabym rozwiązaniem wewnętrznym dla (1) (entire weak solutions)

Dla (2) zakłada się: $\alpha \geq 1, q > 0, u, v \in W_{loc}^{1, \alpha}(\mathbb{R}^n) \cap L_{loc}^\infty(\mathbb{R}^n)$

Uwaga: Argument gęstościowy: zamiast $\varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ w (1) wystarczy założyć $\varphi \in W^{1, \alpha}(\mathbb{R}^n) \cap L^\infty(\mathbb{R}^n)$ na zwarty nośnik, $\varphi \geq 0$

Dowód: Bierzemy takie φ , rozważamy $\psi_\varepsilon = \varepsilon^{-n} \varphi(\frac{x}{\varepsilon})$

- standardowa regularyzacja. wiemy, że $C_0^\infty(\mathbb{R}^n) \ni \psi_\varepsilon * \varphi \geq 0$,

$$\psi_\varepsilon * \varphi \xrightarrow{\text{stabo}} \varphi \text{ w } W^{1, \alpha}(\mathbb{R}^n) \quad \text{t.zn} \quad \int g \psi_\varepsilon * \varphi \rightarrow \int g \varphi \quad \forall g \in L^1(\mathbb{R}^n)$$

Tw 1: Niech $n \geq 1, \alpha \in [1, 2], \alpha \geq n, q > 0$. Załóżmy, że operator $A(w)$ jest α -monotoniczny i (u, v) jest słabym rozwiązaniem wewnętrznym (1) na \mathbb{R}^n , t.ze $u(x) \geq v(x)$. Wówczas $u(x) \equiv v(x)$ p.w.

To jest tw. typu Liouville'a

Niech $v \equiv 0, Aw = \Delta w$ ($A_i(x, \xi) = \xi_i$)

zamiast (1): $\Delta u \leq 0, u \geq 0$

Tw. Jeśli u przyjmuje 0 gdzieś wewnątrz \mathbb{R}^n , to $u \equiv 0$



Dowód: Można ustawić do słabej nierówności $\varphi \in W^{1,\alpha}(\mathbb{R}^n) \cap L^\infty(\mathbb{R}^n)$,

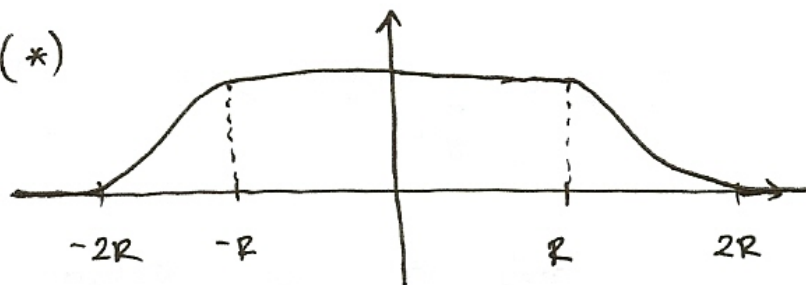
$\varphi \geq 0$, $\text{supp } \varphi$ - zwarty.

Krok 0: Definiujemy $w: u - v \geq 0$,

$$\varphi(x) := (w + \varepsilon)^{-\nu} \xi^\nu, \quad \nu \geq \alpha - 1, \quad s \geq \alpha$$

$$\xi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n), \quad \xi \geq 0$$

$$\xi(x) = \begin{cases} 1 & \text{dla } |x| \leq R \\ 0 & \text{dla } |x| \geq 2R \end{cases} \quad (*)$$



$$0 \leq \xi \leq 1$$

$$|\nabla \xi| \leq \frac{C}{R}$$

Krok 1: Nierówności typu Caccioppoli: $\forall \xi \geq 0, \xi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n), \text{supp } \xi \subseteq B(2R)$

$$\begin{aligned} \int_{B(R)} |\nabla \xi|^\alpha (w + \varepsilon)^{\alpha-1-\nu} \xi^{s-\alpha} dx &\geq \frac{\nu}{2} \int_{B(R)} (\nabla w, A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v)) (w + \varepsilon)^{-\nu-1} \xi^s dx \\ &+ \int_{B(R)} (|u|^{q-1} u - |v|^{q-1} v) (w + \varepsilon)^{-\nu} \xi^s dx = P \end{aligned}$$

Krok 2: Wstawiamy ξ jak w (*)

$$|\nabla \xi| \leq \frac{C_0}{R}$$

$$L \leq C_\varepsilon R^{n-\alpha} \varepsilon^{\alpha-1-\nu}$$

Prawo ≥ 0

$$\begin{aligned} C_\varepsilon R^{n-\alpha} \xi^{\alpha-1-\nu} &\geq \int_{B(\frac{R}{2})} \langle A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v), \nabla u - \nabla v \rangle (w + \varepsilon)^{-\nu-1} dx + \\ &+ \int_{B(\frac{R}{2})} (|u|^{q-1} u - |v|^{q-1} v) (w + \varepsilon)^{-\nu-1} dx \end{aligned}$$

Krok 3: Załóż $\alpha > n$, $R \rightarrow \infty$

Lewa $\rightarrow 0$

$$\Rightarrow |u|^{q-1} u - |v|^{q-1} v = 0, \quad u \geq v, \quad \Rightarrow u \equiv v \text{ p.w.}$$

Krok 4: Przypadek krytyczny: $\alpha = n$

$R \rightarrow \infty \Rightarrow$

$$\int_{\mathbb{R}^n} \langle A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v), \nabla u - \nabla v \rangle (w + \varepsilon)^{-\nu-1} dx < \infty$$

$$a(x), \quad a \geq 0$$

$$\int_{\mathbb{R}^n} (|u|^{q-1}u - |v|^{q-1}v) (w+\varepsilon)^{-\nu} dx < \infty$$

$$b(x), b \geq 0$$

$$\Rightarrow \int_{\mathbb{R}^n} b \equiv 0$$

$b \equiv 0$ p.w.
 $u \equiv v$ p.w.

dla dowolnego $R_k \rightarrow \infty$

$$\int a(x) dx \rightarrow 0, k \rightarrow \infty$$

$$B(R_k) - B(\frac{R_k}{2})$$

Szczegółowe rachunki

$$\int_{B(R/2)} b(x) \leq \text{const} \left(\int_{B(R) \setminus B(R/2)} a(x) \right)^{\frac{\alpha-1}{\alpha}} \cdot \varepsilon^{\frac{\alpha-1-\nu}{\alpha}} R^{\frac{n-\alpha}{\alpha}}, n = \alpha$$

(zostawiamy $\alpha = n = 1$)

$n = 2 = \alpha$ nie wiem czy trzeba założyć $n \in \{1, 2\}$

uwaga: dla $\nu \equiv 0$: Mitidieri, Pohożh 1997

$$(3) - \Delta_p u \geq C u^{q-1}$$

$$u \geq 0$$

Charakteryzacja par (p, q) : $(3) \Rightarrow u \equiv 0$

Twierdzenie (Nikolskiego) - z zadani domowych:

Niech $u \in W^{1,n}((0,1)^n)$, wówczas dla p.w. $t \in (0,1)$

$$u|_{\{t\} \times (0,1)^{n-1}} : x' \mapsto u(t, x') \in W^{1,1}(Q'), Q' = (0,1)^{n-1}$$

Dowód: (u-dawolne)

$$v_t(x) := u(t, x)$$

1° Istnieje zbiór $A_1 \subset (0,1)$: $|A_1| = 1$ t.ze dla każdego $t \in A_1$:

$$\int_{(0,1)^{n-1}} |v_t(x')| dx' < \infty$$

$$\int_0^1 \left(\int_{(0,1)^{n-1}} u(t, x') dx' \right) dt < \infty$$

2° Sprawdzamy warunek ACL charakterystyki:

dla $t \in A_1$ i $v_t(x')$ (wiem, ze jest całkwalna)

Wiemy: dla p.w. $(t, x_2, x_3, \dots, x_n) \in (0,1)^{n-1}$

= dla wszystkich $(t, x_2, \dots, x_n) \in B \subset (0,1)^{n-1}$, $|B| = 1$.

$$x_2 \mapsto u(t, x_2, x_3, \dots, x_n) \in A(0,1)$$

ACL - charakteryzacja dla funkcji u - określonej na $Q = (0,1)^n$

$$1 = \int_{(0,1)^{n-1}} \chi_B dx = \int_0^1 \left(\int_{\{ \underbrace{(x_3, \dots, x_n)}_{x'' \in Q^{n-2}} : (t, x_3, \dots, x_n) \in B \}} 1 dx'' \right) dt = 0$$

$$1 = \int_0^1 \left(\int_{(0,1)^{n-2}} \chi_B dx' \right) dt$$

$$x' = (x_1, \dots, x_n)$$

Istnieje zbiór A_2 t.z.e

$$|A_2(t)| = 1 \quad ; \quad \text{dla p.w. } x'' = (x_3, \dots, x_n) \in Q^{n-2} : (t, x'') \in B$$

$$|B| = 1$$

$$\forall t \in A_2 \quad (|A_2| = 1)$$

Dla p.w. prostych $\|e_2\| : L_{x''}$

$$v_t|_{L_{x''}} \in AC$$

Tak samo postępujemy z e_3, e_4, \dots, e_n zamiast e_2

Istnieją zbiory $A_3, \dots, A_n \subseteq (0,1)$, $|A_i| = 1$

$\forall t \in A_i$; dla p.w. prostych $\|e_i\| : L$

$$v_t|_L \in AC$$

$$A = A_1 \cap \dots \cap A_n \quad \text{dla } t \in A, v_t \in L'(Q')$$

$$|A| = 1 \quad ; \quad \text{dla dowolnej osi } Q_i \quad ; \quad \text{p.w. prostych } \|e_i\|$$

$$v_t|_L \in AC$$

teraz wystarczy sprawdzić, że

$$\int_{Q'} \sum_{i=2}^n \left| \frac{\partial v_t}{\partial x_i} \right| dx' < \infty$$

↑ pochodna kleszczona

$$v_t = v_t(x_2, \dots, x_n)$$

$$\int_0^1 \int_{Q'} \left| \frac{\partial u}{\partial x_2} \right| dx' dt < \infty$$

$$\int_0^1 F(t) dt < \infty, \quad F \geq 0 \quad \text{dla p.w. } t$$

$$F(t)$$

$$\exists B_2 \subseteq (0,1)$$

$$|B_2| = 1 :$$

$$\forall v \in B_1 : \int_{Q'} \left| \frac{\partial v}{\partial x_2} (x_2, \dots, x_n) \right| dx_2 \dots dx_n < \infty$$

Analogicznie postępujemy

$$\exists B_3, \dots, B_n, \quad |B_i| = 1 \quad \text{t.ze}$$

$$\forall v \in B_i : \int_{Q'} \left| \frac{\partial v}{\partial x_i} (x') \right| dx' < \infty$$

$\tilde{A} = A \cap B_2 \cap \dots \cap B_n$ - zbiór pełnej miary w $(0,1)$.

$\forall v \in \tilde{A}$ mamy

1° spełniona jest ACL - charakteryzacja (dla dowolnej wybranej osi e_k dla p.w. prostych $L \parallel e_k$)

$$2^\circ v \in L^1(Q')$$

$$3^\circ \int |\nabla v| dx' < \infty$$

} tw. o ACL - charakteryzacji
 $\forall v \in W^{1,1}(Q')$

Rozważamy:

$$A(\omega) = \sum_{i=1}^n \frac{d}{dx_i} A_i(x, \omega) \quad , \quad \omega: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

 $A_i(x, \xi)$ - Caratheodory'ego, $A = (A_1, \dots, A_n)$
DEF: A jest:

$$(1) \text{ monotoniczny} - \langle A(x, \xi_1) - A(x, \xi_2), \xi_1 - \xi_2 \rangle \geq 0$$

dla p.w. $x \in \mathbb{R}^n$, $\forall \xi_1, \xi_2 \in \mathbb{R}^n$ (2) właściwie α -monotoniczny

$$\|A(x, \xi_1) - A(x, \xi_2)\|^\alpha \leq K \langle A(x, \xi_1) - A(x, \xi_2), \xi_1 - \xi_2 \rangle^{\alpha-1}, \quad \alpha > 0$$

Interesują nas dwa zagadnienia

$$(1) A(u) + |u|^{q-1} u \leq A(v) + |v|^{q-1} v$$

$$(2) -A(u) + |u|^{q-1} u \leq -A(v) + |v|^{q-1} v$$

UWAGA: W 1998 r. Pohozaiew + Mifidieri scharakteryzowali wszystkie pary (p, q) , $1 < p, q < \infty$ t, że nie istnieją rozwiązania nieliniowe zagadnienia $-A_p u \geq c |u|^{q-1}$

$$\text{tu: } A_p = \Delta_p$$

$$\Delta_p u = \operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2} \nabla u)$$

1° W przestrzeniach Orlicza - problem otwarty postawiony w 1998 r.

2° Problem otwarty również dla układów równań i dla równań z dynamiką: $u_t - A(u) \geq \phi(u)$ 3° Inne otwarte problemy dotyczą zagadnień $-\Delta_p u \geq c(x) \phi(u)$
 \uparrow \uparrow
 f, g $\text{np. } |u|^{p-1}$ DEF Para (u, v) t, że $u, v \in W_{loc}^{1, \alpha}(\mathbb{R}^n) \cap L_{loc}^1(\mathbb{R}^n)$

nazywamy słabym rozwiązaniem wewnętrznym (SRW)

• dla zagadnienia (1) zakładamy, że A silnie α -monotonicznyTW Niech $n \geq 1$, $\alpha \in [1, 2]$ (ale moim, t.j. p. Karamajskiej zdaniem wystarczy $\alpha \geq 1$), $\alpha \geq n$,Zat, że A jest silnie α -monotoniczny zaś (u, v) - (SRW) (1)na \mathbb{R}^n t, że $u \geq v$.Wówczas $u \equiv v$.

UWAGA (1) jest spełnione w słabym sensie z parą (u, v) jeśli:

$$\forall \varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n), \varphi \geq 0$$

$$(1') \quad - \int_{\mathbb{R}^n} A(x, \nabla u) \nabla \varphi + \int_{\mathbb{R}^n} |u|^{q-1} u \cdot \varphi \leq - \int_{\mathbb{R}^n} A(x, \nabla v) \nabla \varphi + \int_{\mathbb{R}^n} |v|^{q-1} v \cdot \varphi$$

ale jako, że A jest α -monotoniczny $|A(x, \xi)| \leq K |\xi|^{\alpha-1}$

jako f-je testujące można brać $\varphi \in W^{1,\alpha}(\mathbb{R}^n), \varphi \geq 0$ o zw. nośniku (argument gęstościowy)

Dowód Tw z Uwagi możemy (1') testować $\varphi \in W^{1,\alpha}(\mathbb{R}^n), \varphi \geq 0$
 φ ma zwarty nośnik. Mamy zatem

$$(1'') \quad \int \langle A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v), \nabla \varphi \rangle \geq \int (|u|^{q-1} u - |v|^{q-1} v) \varphi$$

Definiujemy: $w := u - v \geq 0, w \in W_{loc}^{1,\alpha}(\mathbb{R}^n)$

(x) $\varphi := (w + \varepsilon)^{-\nu} \xi^s, s \geq \alpha, \nu > 0$ dobieramy

$$\xi \geq 0 \quad \xi = \begin{cases} 1 & \text{na } B(R) \\ 0 & \text{poza } B(2R) \end{cases} \quad |\nabla \xi| \leq \frac{C}{R}$$

$$0 \leq \varphi \leq 1$$

KROK 1

Nierówność C... poli:

$$\int_{B(R) \setminus B(\frac{R}{2})} c_1 |\nabla \xi|^\alpha (w + \varepsilon)^{\alpha-1-\nu} \xi^{s-\alpha} dx \geq$$

$$\geq \frac{\nu}{2} \int_{B(R)} \langle A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v), \nabla w \rangle \cdot (w + \varepsilon)^{-\nu-1} \xi^s dx +$$

$$\int_{B(R)} (|u|^{q-1} u - |v|^{q-1} v) (w + \varepsilon)^{-\nu} \xi^s dx$$

w tym miejscu postać ξ nie ma znaczenia: ważne, że $\xi \in C_0^\infty$ i $\text{supp } \xi \subseteq B(R)$

inaczej:

$$\int (|u|^{q-1} u - |v|^{q-1} v) (w + \varepsilon)^{-\nu} \xi^s dx + \frac{\nu}{2} \int \langle A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v), \nabla w \rangle (w + \varepsilon)^{-\nu-1} \xi^s dx \leq$$

$$\leq c_1 \int |\nabla \xi|^\alpha (w + \varepsilon)^{\alpha-1-\nu} \xi^{s-\alpha} dx$$

wstawiamy φ jak w (x) do (1''):

$$\nabla \varphi = -\nu (w + \varepsilon)^{-\nu-1} \nabla w \xi^s + s (w + \varepsilon)^{-\nu} \xi^{s-1} \nabla \xi$$

Lewa w (1''):

$$L = -\nu \int \langle A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v), \nabla w \rangle (w + \varepsilon)^{-\nu-1} \xi^s + s \int \langle A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v), \nabla \xi \rangle \cdot (w + \varepsilon)^{-\nu} \xi^{s-1}$$

$$=: \underline{I} + \underline{II}$$

Prawa w (1''):

$$P = \int (|u|^{q-1}u - |v|^{q-1}v)(\omega + \varepsilon)^{-\nu} \xi^s dx$$

$$I \leq 0 \quad (-\nu \cdot \cos \geq 0 \text{ z powodu monotoniczności})$$

$$|II| \leq s \int |A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v)| \cdot |\nabla \xi| \cdot (\omega + \varepsilon)^{-\nu} \xi^{s-1} dx \leq \swarrow \text{silna } \alpha\text{-monoton.}$$

$$\leq \int s K^{\frac{1}{\alpha}} \langle A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v), \nabla w \rangle^{\frac{\alpha-1}{\alpha}} |\nabla \xi| (\omega + \varepsilon)^{-\nu} \xi^{s-1} =: \bar{X}$$

Rozważamy dwa przypadki a) $\alpha > 1$
b) $\alpha = 1$

a) stos. nier. Younga: $ab \leq s a^{\frac{p}{p-1}} + s^{1-p} b^p \quad \forall s \geq 0, a, b \geq 0$

$$p := \alpha > 1$$

$$a := (\omega + \varepsilon)^{(1+\nu)(\frac{1}{\alpha}-1)} \xi^{s(1-\frac{1}{\alpha})} \cdot \bar{X}$$

$$b := \frac{\text{co pod całką}}{\alpha} = s K^{\frac{1}{\alpha}} |\nabla \xi| \cdot \xi^{\frac{s}{\alpha}-1} \cdot (\omega + \varepsilon)^{\frac{\alpha-1-\nu}{\alpha}}$$

$$s := \frac{\nu}{2}, \quad \nu > \alpha - 1 \Rightarrow \nu > 0$$

$$s a^{\frac{\alpha}{\alpha-1}} = \frac{\nu}{2} \langle A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v), \nabla w \rangle (\omega + \varepsilon)^{-\nu-1} \xi^s$$

$$s^{1-\alpha} b^\alpha = c_1 |\nabla \xi|^\alpha (\omega + \varepsilon)^{\alpha-1-\nu} \xi^{s-\alpha}$$

$$|II| \leq \frac{\nu}{2} \int \langle A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v), \nabla w \rangle (\omega + \varepsilon)^{-\nu-1} \xi^s dx \quad \rightarrow \frac{-I}{2}$$

$$+ \underbrace{c_1 \int |\nabla \xi|^\alpha (\omega + \varepsilon)^{\alpha-1-\nu} \xi^{s-\alpha} dx}_{=: \gamma}$$

$$P \leq I + II \leq I + |II| \leq \frac{I}{2} + \gamma$$

$$P - \frac{I}{2} \leq \gamma \quad \leftarrow \text{a to jest to co chcemy}$$

b) $\alpha = 1$ i $\alpha \geq n \Rightarrow \alpha = n = 1 \Rightarrow \nabla u = u'$

$$|II| = \left| s \int (A(x, u') - A(x, v')) \cdot \xi' (\omega + \varepsilon)^{-\nu} \xi^{s-1} dx \right| \leq$$

$$\leq \int |A(x, u') - A(x, v')| \cdot |\xi'| (\omega + \varepsilon)^{-\nu} \xi^{s-1} dx \leq$$

$$\leq K (\alpha\text{-monot. dla } \alpha = 1)$$

$$\leq c_1 \int |\xi'| (\omega + \varepsilon)^{-\nu} \xi^{s-1} dx$$

$$\gamma \quad (\text{zauważ } \alpha = 1 \quad |\xi'| = |\xi'|^\alpha)$$

stąd $P \leq I + II \leq I + |II| \leq I + \gamma \Rightarrow P - \frac{I}{2} \leq P - I \leq \gamma \quad (\text{bo } I \leq 0)$

wyli koniec dowodu.

KROK 2: Oszacowania:

$$C_3 R^{n-\alpha} \varepsilon^{\alpha-1-\nu} \geq \int_{B(\frac{R}{2})} \langle A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v), \nabla u - \nabla v \rangle (\omega + \varepsilon)^{-\nu-1} dx + \\ + \int_{B(\frac{R}{2})} (|u|^{q-1} u - |v|^{q-1} v) (\omega + \varepsilon)^{-\nu}$$

KROK 3: $\alpha > n$, $R \rightarrow \infty$

KROK 4: $\alpha = n$ (mup. krytyczny)

Oznaczamy: $a(x) = \langle A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v), \nabla w \rangle (\omega + \varepsilon)^{-\nu-1}$
 $b(x) = (|u|^{q-1} u - |v|^{q-1} v) (\omega + \varepsilon)^{-\nu}$

Z KROKU 2: $a, b \in L^1(\mathbb{R}^n)$

Aby zakończyć dowód stosujemy:

$$(*) \int_{B(\frac{R}{2})} b(x) \leq c \left(\int_{B(R) \setminus B(\frac{R}{2})} a(x) \right)^{\frac{\alpha-1}{\alpha}} \varepsilon^{\frac{\alpha-1-\nu}{\alpha}} R^{\frac{n-\alpha}{\alpha}}$$

Dowód (*):

Mamy oszacowanie z KROKU 1: $P \leq I + II$

$$|II| \leq \int_{B(R)} s K^{\frac{1}{\alpha}} \underbrace{\langle A(x, \nabla u) - A(x, \nabla v), \nabla w \rangle^{\frac{\alpha-1}{\alpha}}}_{Z} |\nabla \xi| (\omega + \varepsilon)^{-\nu} \underbrace{\xi^{s-1}}_{\leq 1} dx$$

$$P \leq |II| \leq \text{const.} \int \underbrace{Z^{\frac{\alpha-1}{\alpha}} (\omega + \varepsilon)^{(-\nu-1) \frac{\alpha-1}{\alpha}}}_{\in L^{\alpha'}} \cdot \underbrace{(\omega + \varepsilon)^{\frac{\alpha-1-\nu}{\alpha}} |\nabla \xi|}_{\in L^{\alpha}}$$

\uparrow $I \leq 0$

dla $\alpha \geq 1$

$$P \leq C_n \left(\int_{\{|\nabla \xi| \neq 0\}} Z (\omega + \varepsilon)^{-\nu-1} \right)^{1-\frac{1}{\alpha}} \left(\int_{\{|\nabla \xi| \neq 0\}} |\nabla \xi|^\alpha (\omega + \varepsilon)^{\alpha-1-\nu} \right)^{\frac{1}{\alpha}} \\ \uparrow \text{Hölder} \\ \leq C \cdot R^{\frac{n-\alpha}{\alpha}} \varepsilon^{\frac{\alpha-1-\nu}{\alpha}}$$

i już!

Zagadnienie

$$\begin{cases} \operatorname{div}(A(x)\nabla u) + b(x)\cdot\nabla u + f(x,u) = 0 & \text{w } \Omega \\ u = \varphi & \text{na } \partial\Omega \end{cases}$$

$\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ otwarty, ograniczony podzbiór, $\partial\Omega \in C^1$

(i) $A(x) = \{a^{ij}(x)\}_{i,j=1,\dots,n}$ $a_{ij}(x) \in C(\bar{\Omega})$

- macierz jednostajnie eliptyczna:

$$0 < \lambda \leq \sum_{i,j} a^{ij}(x) \xi_i \xi_j \leq \lambda \quad \forall \xi \in \mathbb{R}^n, \xi \neq 0$$

$b(x) = (b_1(x), \dots, b_n(x))$, $b_j \in L^\infty(\bar{\Omega})$

$\varphi \in L^\infty(\partial\Omega)$

(ii) $x \mapsto f(x,u)$ - ciągła na $\bar{\Omega}$, $u \mapsto f(x,u)$ - miernalna

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{f(x,t)}{t^\alpha} = h(x) \quad \text{dla pewnego } \alpha \in (1, \frac{n+2}{n-2})$$

- zbiesności jednostajna na $\bar{\Omega}$ ($h \in C(\bar{\Omega})$), $h > 0$ w $\bar{\Omega}$

Twierdzenie (istnienie): Przy powyższych założeniach istnieje dodatnie rozwiązanie (1) w klasie $C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$.

Uwaga: Nie ma informacji o tym jak duży jest zbiór rozwiązań

Informacja o dowodzie: (źródło) Ambrosetti, Rabinowitz, Dual Variational Methods in Critical Point Theory and Applications, JFA 14 (1973).

Twierdzenie 2: (Gidas, Spruck, 1981)

Niech $n > 2$, $u \in C^2(\Omega)$ będzie dodatnim rozwiązaniem (1) i spełnione są

(i) i (ii). Wówczas istnieje stała $C = C(A, b, \alpha, h) > 0$ t.ze

$$u(x) \leq C, \quad C \text{ nie zależy od } u \text{ rozwiązującego (1).}$$

Uwaga: 1) $\varphi \equiv 0$ jest interpretowany jako nieliniowe zagadnienie membrany

2) Przykładowa funkcja f spełniająca (ii):

$$f(x) = h(x)u^\alpha + g(x,u), \quad \sup_x \left| \frac{g(x,u)}{u^\alpha} \right| \xrightarrow{u \rightarrow \infty} 0$$

Dowód tw 2:

Krok 1:

Twierdzenie 3: (Gidas, Spruck, 1981; Pohożajew-Mitidieri 1998 przyp. $\alpha = \frac{N+2}{N-2}$, $N > 2$)

Niech $u \geq 0$, $u \in C^2$ będzie rozwiązaniem:

$-\Delta u = u^\alpha$ w \mathbb{R}^N , $N > 2$

$\alpha \in (1, \frac{N+2}{N-2}]$. Wówczas $u \equiv 0$.

Twierdzenie 4: Niech $\alpha \in (1, \frac{N+2}{N-2})$, $\mathbb{R}_+^N = \{x = (x_1, \dots, x_N) \in \mathbb{R}^N : x_n \geq 0\}$,
 $u \in C_+^2(\mathbb{R}_+^N) \cap C(\{x \in \mathbb{R}^N : x_n \geq 0\})$ będzie nieujemnym rozwiązaniem:

$$\begin{cases} -\Delta u = u^\alpha & \text{w } \mathbb{R}_+^N \\ u = 0 & \text{na } \{x_n = 0\} = \partial\mathbb{R}_+^N \end{cases}$$

Wówczas $u \equiv 0$.

Krok 3: Redukcja dowodu Tw. 2 do twierdzeń 3 i 4.

Przyjmijmy, że teza Tw. 2 jest fałszywa. Wówczas istnieje ciąg rozwiązań $\{u^k(x)\}$ oraz zbiór punktów $P_k \in \bar{\Omega}$ t.je:

$$M_k := \sup_{x \in \Omega} u^k(x) = u^k(P_k) \rightarrow \infty, \quad k \rightarrow \infty$$

Mozna założyć, że (wybieramy podciąg), że $P_k \rightarrow P \in \bar{\Omega}$. Rozważamy dwa przypadki:

A) $P \in \Omega$

B) $P \in \partial\Omega$

Przypadek A: Dowód redukuje się do tw. 3

Niech $d = \frac{\text{dist}(P, \partial\Omega)}{2}$, $B_R(a)$ = kule o promieniu R i środku a .

$\{\lambda_k\}$ - ciąg liczb dodatnich

$y := \frac{x - P_k}{\lambda_k}$ - ciąg przekształceń afinicznych

Funkcja przeskalowana: $v^k(y) = \lambda_k^{\frac{2}{\alpha-1}} u^k(x)$

t.jn:

$$v^k(y) = v^k\left(\frac{x - P_k}{\lambda_k}\right) = \lambda_k^{\frac{2}{\alpha-1}} u^k(x)$$

Dobieramy λ_k tak, aby:

$$\lambda_k^{\frac{2}{\alpha-1}} M_k = 1, \quad \lambda_k := \left(\frac{1}{M_k}\right)^{\frac{\alpha-1}{2}}$$

$\lambda_k \rightarrow 0$

$v^k(y)$ jest dobrze zdefiniowana dla $y \in B_{\frac{d}{\lambda_k}}(0) : |y| < \frac{d}{\lambda_k}$

$x = \underbrace{\lambda_k}_{1} y + \underbrace{P_k}_{1 < d} \sim P$ Można założyć: $P_k \in B(P, d) \quad \forall k$.

Zauważmy, że:

$$a) \sup_{y \in B_{\frac{d}{\lambda_k}}(0)} v^k(y) = \sup_{x \in B(d, P_k)} \lambda_k^{\frac{2}{\alpha-1}} u^k(x) = \lambda_k^{\frac{2}{\alpha-1}} u^k(P_k) = 1 = v^k(0)$$

b) $v^k(y)$ spełnia równanie na $B_{\frac{d}{\lambda_k}}(0)$:

$$\hat{1} \quad \text{div}(A^k(y) \nabla v^k(y)) + \lambda_k \cdot \underbrace{b^k(y)}_{\text{wektor}} \cdot \nabla v^k(y) + \lambda_k^{\frac{2\alpha}{\alpha-1}} f(\lambda_k y + P_k, \lambda_k^{-\frac{2}{\alpha-1}} v^k(y)) = 0 \quad (*)$$

$$A^k(y) := \{a_{ij}^k(y)\}_{i,j \in \{1, \dots, n\}}$$

$$a_{ij}^k(y) := a_{ij}(x) = a_{ij}(\lambda_k y + p_k)$$

$$b^k(y) = (b_1^k(y), \dots, b_n^k(y)), \quad b_j(x) = b_j(\lambda_k y + p_k) =: b_j^k(y)$$

$$\widehat{\Delta} (*) \sim h(\lambda_k y + p_k) \cdot v_k^\alpha(y) \quad \text{dla dużych } k.$$

$$a_{ij}^k(y) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} a_{ij}(p)$$

$$b_j^k(y) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} b_j(p)$$

$$h(\lambda_k y + p_k) \rightarrow h(p)$$

Niech $R > 0$, dla dostatecznie dużych j mamy

$$B_R(0) \subseteq B_{\frac{d}{\lambda_j}}(0)$$

Lemat 1: Niech $R > 0$ - dowolne. Istnieje podciąg $\{k_j\}$, $k_j \rightarrow \infty$ oraz funkcja

v t.ze

$$v^{k_j} \rightarrow v \quad \text{w } W^{2,p}(B_R(0)) \cap C^{1,\beta}(B_R(0)) \quad \text{dla pewnego } p > n.$$

Ponadto $v(0) = 1$ (bo $v^k(0) = 1$)

Informacja o dowodzie (teoria eliptycznej regularności)

Oszacowania na współczynniki dają

$$\exists \sup_k \|v^k\|_{W^{2,p}(B_R(0))} < \infty$$

Metoda zwartościowa - można wybrać podciąg

$$v^{k_j} \rightarrow v \quad \text{w } W^{2,p}(B_R(0)) \quad \text{tw. R-K: funkcje zbiegają alicie w } L^p$$

+ tw. o zanurzeniu

$$W^{2,p}(B_R(0)) \hookrightarrow C^{1,\beta}(B_R(0)), \quad \beta \text{-zależny od } n, p \left(\frac{1}{\beta} = \frac{1}{n} - \frac{1}{p} \right).$$

c) Funkcja v jest dobrze zdefiniowana na całym \mathbb{R}^n i

$$v^{k_j} \rightarrow v \quad \text{w } W^{2,p} \cap C^{1,\beta}, \quad p > n.$$

Istotnie: ~~Rozważamy~~ Funkcję v można rozszerzyć na \mathbb{R}^n i dla ciągu

$\{k_j\}$ dobranego do $R=1$ mamy

$$v^{k_j} \rightarrow \tilde{v} \quad \text{w } W^{2,p} \cap C^{1,\beta} \quad \text{na } B(R) \quad \forall R > 0, \quad \tilde{v} = v \quad \text{na } B(1)$$

Niech $R' > 1$ i rozważamy $\{v^{k_j}\}$ na $B(R')$, $\{k_j\}$ - dobrany j.w.

Z tej samej procedury wynika, że $\exists \{k_{j_i}\}$ t.ze

$$v^{k_{j_i}} \rightarrow \tilde{v} \quad \text{w } W^{2,p}(B_R(0)) \cap C^{1,\beta}(B_{R'})$$

była już zbieżność na mniejszej kulce $B_1(0)$.

$$\Rightarrow \tilde{v} = v \quad \text{na } B_1(0)$$

\tilde{v} jest przedłużeniem v .
 Stosujemy metodę przekątniową: dla pewnego podciągu $\{k_j\}$ mamy zbieżność $\{l(j)\}$.

$$v^{(j)} \rightarrow v \quad \text{w } B_r(0) \quad \forall r \in \mathbb{N}$$

d) v spełnia równanie:

$$\begin{cases} a^{ij}(p) \frac{\partial^2 v}{\partial x_i \partial x_j} + h(p) v^\alpha(y) = 0 \\ v(0) = 1 \end{cases}$$

graniczne współczynniki.

3) Po zastosowaniu konformnej zmiany zmiennych (liniowej, ortonormalnej)

(2) sprowadza się do

$$(2') \quad \Delta u + h(p) u^\alpha = 0$$

Po zastąpieniu $u \mapsto \tilde{u} = t \cdot u$ i dla odpowiedniego $t > 0$:

$$(2') \Leftrightarrow (2'')$$

$$(2'') \quad \Delta \tilde{u} + \tilde{u}^\alpha = 0 \quad \text{w } \mathbb{R}^N$$

Stąd z tw. 3 $\Rightarrow \tilde{u} \equiv 0$, ale $\tilde{u}(0) > 0$

\Rightarrow sprzeczność.

16.01.2012

Teoria eliptycznej regularności

Niech $\{P_j\}_{j=1, \dots, N}$ - pewna podrodzina operatorów różniczkowych

o gładkich (na razie) współczynnikach

$$P_j f = \sum_{i=1}^k P_{j,i} f_i$$

$$P_{j,i} g = \sum_{\alpha, |\alpha| \leq m} a_{\alpha, j, i}(x) D^\alpha g(x)$$

$$f = (f_1, \dots, f_k)$$

$$j = 1, \dots, N$$

Ozn: P^m - część główna operatora - część związana z pochodnymi najwyższego rzędu

P_j^0 - część operatora związana z pochodnymi niższego rzędu niż m

$$P_j = P_j^m \perp P_j^0$$

Np $k=1 \quad P_* u = \underbrace{\Delta u}_{P^m} + \underbrace{\partial_i u + u}_{P^0}$

$$P(x, \xi) = \underbrace{|\xi|^2}_{\sum_{i=1}^n \xi_i^2} + \xi_1 + 1$$

$$P^m(x, \xi) = \sum_{i=1}^n \xi_i^2$$

Def: Powiemy, że operatory $\{P_j\}$ są jednorodne rzędu m , jeśli $P_j^0 = 0 \quad \forall j$

Ozn: $P_{j,i}(x, \xi)$ - odpowiednie wielomiany charakterystyczne operatorów $P_{j,i}$:

$$P_{j,i}(x, \xi) = \sum_{|\alpha| \leq m} a_{\alpha, j, i}(x) \xi^\alpha \quad ; \quad \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$$

$$\xi^\alpha = \xi_1^{\alpha_1} \dots \xi_n^{\alpha_n}, \quad \xi = (\xi_1, \dots, \xi_n) \in \mathbb{C}^n, \quad \Omega \subseteq \mathbb{R}^n$$

Uwaga: Jeśli nie zapisujemy x , tenże ma od x .

Niech: $1 \leq r, p \leq \infty$. Definiujemy

$$W_{r,p}^{\{P_j\}}(\Omega) = \{f \in L^r(\Omega) : P_j f \in L^p(\Omega) \text{ dla } j=1, \dots, N\}$$

Przykład: $P = (\nabla u)$, $P_1 = \frac{\partial u}{\partial x_1}, \dots, P_n = \frac{\partial u}{\partial x_n}$

$k=1$

$$W_{p,p}^{\{P_j\}}(\Omega) = W^{1,p}(\Omega)$$

Def: $L_p^{\{P_j\}}(\Omega) = \{f \in L_{loc}^1(\Omega) : P_j f \in L^p(\Omega) \text{ dla } j=1, \dots, N\}$

Twierdzenie (eliptyczna regularność):

Niech Ω będzie obszarem ograniczonym z własnością stożka

$1 < p < \infty$, oraz $\{P_j\}$ będzie rodziną operatorów różniczkowych

działających na funkcjach wektorowych $f = (f_1, \dots, f_k)$ t.je

- (i) współczynniki dla $\{P_j^m\}$ są ciągłe w $\bar{\Omega}$
współczynniki dla $\{P_j^0\}$ są ograniczone w Ω

(ii) macierz $\{P_{j,i}^m(x, \xi)\}_{i=1, \dots, k}$ jest rzędu k dla dowolnego:

• $\xi \neq (0, \dots, 0)$, $\xi \in \mathbb{R}^n$, gdy $x \in \Omega$

• $\xi \neq (0, \dots, 0)$, $\xi \in \mathbb{C}^n$, gdy $x \in \partial\Omega$

Wówczas istnieje stała C t.je dla dowolnego $f \in W_{p,p}^{\{P_j\}}(\Omega)$ zachodzi oszacowanie:

$$\|f\|_{W^{m,p}(\Omega)} \leq C \left(\|f\|_p + \sum_{j=1}^N \|P_j f\|_p \right)$$

{ nierówność koercyjna }

Uwaga: Stąd wynika, że $W^{m,p}(\Omega) = W_{p,p}^{\{P_j\}}(\Omega)$ i normy

na tych przestrzeniach są równoważne (nierówność w drugą stronę zachodzi zawsze)

Warunki eliptyczności:

Mamy $P = \{P_j\}_{j=1, \dots, N}$ i rozważamy $\{P_j^m\}$ i $\{P_j^0\}$

i $P_j^m(x, \xi)$ - symbole części głównej

Def: Operator $P = \{P_j\}_{j=1, \dots, N}$ spełnia warunek eliptyczności

typu (C_1) (C_2) $i=1, 2$ jeśli macierz $\{P_{j,i}^m(x, \xi)\}_{j=1, \dots, N}$

jest rzędu k dla dowolnego $\xi \in \mathbb{C}^n$ t. ze:

$$(C_1) \quad \xi \neq (0, \dots, 0), \quad \xi \in \mathbb{R}^n$$

$$(C_2) \quad \xi \neq (0, \dots, 0), \quad \xi \in \mathbb{C}^n$$

Uwaga: $(C_1) \Rightarrow (C_2)$

Przykład: 1) $k=1$, $Pf = \Delta f$ (funkcja skalarna, jeden operator)

$$P(x, \xi) = \sum_{i=1}^n \xi_i^2 \quad \text{- niezależnie od } x$$

$$P(x, i\xi) = \sum_{i=1}^n (i\xi_i)^2 = - \sum_{i=1}^n \xi_i^2$$

ma rząd 1, gdy $\xi = (\xi_1, \dots, \xi_n)$, $\xi \neq (0, \dots, 0)$, $\xi \in \mathbb{R}^n$, ale nie dla wszystkich $\xi \in \mathbb{C}^n$, $\xi \neq (0, \dots, 0)$

$$n=2, \quad \xi = (1, i), \quad P(x, i\xi) = -(1^2 + (i)^2) = 0$$

Zachodzi (C_1) , ale nie (C_2) : $(C_1) \not\Rightarrow (C_2)$

Inne przykłady: 1) $k=n$, $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$

$$f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad f = (f_1, \dots, f_n)$$

$$\nabla f = (\nabla f_1, \dots, \nabla f_n) \in \mathbb{R}_n^n$$

wypisane pionowo $\nabla f_i = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_i}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f_i}{\partial x_n} \end{pmatrix}$

coś jest nie tak z tym przykładem

$$\hat{\Delta} Pf = \{P_{ij}\}_{i,j=1, \dots, n} = \left(\frac{\nabla f + (\nabla f)^t}{2} \right)$$

spełnia C_2 części symetryczna operatora gradientu

$$2) Pf = (D^\alpha f)_{|\alpha|=m} \quad k=1$$

$$P(x, \xi) = (\xi^\alpha)_{|\alpha|=m} \quad \text{- spełnia } C_2$$

Uwaga: w przypadku skalarnym ($k=1$) warunek C_2 oznacza, że wielomiany $P_1(x, i\xi), \dots, P_N(x, i\xi)$ nie mają wspólnych nietrywialnych zer zespolonych.

Sytuacje, gdy P_j mają stałe współczynniki i są jednorodne rzędu m

Krok 1: Reprezentacje całkowe i nierówności dla operatorów

o stałych współczynnikach.

Tw (Burienkov 1974) Niech Ω będzie obszarem gwiaździstym

względem kuli B (tzn. $w \in C_0^\infty(B)$, $\int_B w = 1$)

$\forall y \in \Omega \quad \forall x \in B \quad [y, x] \subseteq \Omega$)

wówczas zachodzi następująca reprezentacja całkowa

$$f(x) = P_w^{m-1} f(x) + \sum_{\alpha, |\alpha|=m} \int_{\Omega} K_{\alpha}(x, y) D^{\alpha} f(y) dy$$

$$P_w^{m-1} f(x) = \int_{\Omega} \left\{ \sum_{\beta, |\beta| < m} D_y^{\beta} \left(\frac{(y-x)^{\beta} w(y)}{\beta!} \right) \right\} f(y) dy$$

$$= \sum_{\alpha, |\alpha| < m} \int_{\Omega} \varphi_{\alpha}(y) f(y) dy \cdot x^{\alpha} \quad - \quad \text{projekcja na wielomiany}$$

rzędu $< m$, bo

$f = P_w^{m-1} f$, gdy f jest

wielomianem rzędu $\leq m-1$

$$K_{\alpha}(x, y) = \frac{(-1)^m m!}{\alpha!} \frac{(y-x)^{\alpha}}{|y-x|^m} \int_{|x-y|}^{\infty} w\left(x + t \frac{y-x}{|y-x|}\right) t^{n-1} dt$$

$$\alpha! = \alpha_1! \dots \alpha_n!$$

$$(y-x)^{\alpha} = (y_1-x_1)^{\alpha_1} \dots (y_n-x_n)^{\alpha_n} \frac{1}{|x-y|^{n-m}}, \quad \text{bo } |\alpha|=m$$

$$\leq |y-x|^{|\alpha|}$$

Uwaga: Każdy obszar z własnością stożka jest skończoną sumą obszarów gwiaździstych względem kuli -

$\hat{2}$ wystarczy otrzymać nierówności dla obszarów gwiaździstych względem kuli

Twierdzenie: Ω - jak poprzednio, jeśli $\{P_j\}$ są jednorodne rzędu m , mają stałe współczynniki i spełniają (C_2) wówczas zachodzi reprezentacja całkowa:

$$f(x) = P_w f + \sum_{j=1}^N \int_{\Omega} K_j(x, y) P_j f(y) dy \quad - \text{wektor!}$$

$$R = \{u : P_j u = 0 \text{ dla } j=1, \dots, N\}$$

$$K_j = \begin{pmatrix} K_{j,1} \\ \vdots \\ K_{j,k} \end{pmatrix}$$

$$f_i(x) = (P_i f)_i = \sum_j \int_{\Omega} K_{j,i}(x,y) P_j f(y)$$

$$K_j(x,y) \in C^\infty(\Omega \times \Omega \setminus \{x=y\})$$

$$K_j \sim \frac{1}{|x-y|^{n-m}}$$

$$(P_n f)_i = \sum_j \left(\int_{\Omega} \tilde{\varphi}_{\alpha,i}(y) f(y) dy \right) x^\alpha, \quad \tilde{\varphi}_{\alpha,i} \in C_0^\infty(B)$$

Agnieszka Kotłowska Coll. Math.

Tw: Jeśli $\{P_j\}$ spełniają (C_1) wówczas

$$\exists K_{j,i} \in C^\infty(\mathbb{R}^n \setminus \{0\})$$

$$K_{j,i} \sim \frac{1}{|x|^{n-m}} \quad \text{t.z.e.} \quad \forall \varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n) : \varphi(x) = \sum_{j=1}^n (K_j * P_j \varphi)(y)$$

$$\varphi_i(x) = \sum_{j=1}^n \int_{\mathbb{R}^n} K_{j,i}(x-y) P_j \varphi(y) dy \quad ; \quad \varphi = \begin{pmatrix} \varphi_1 \\ \vdots \\ \varphi_k \end{pmatrix}$$

Przykład: $k=1$, $P = \Delta$; $n \geq 3$

$$\varphi(x) = \int_{\mathbb{R}^n} \frac{C_n}{|x-y|^{n-2}} \Delta \varphi(y) dy$$

$$\frac{C_n}{|x-y|^{n-2}} = \Gamma(x-y), \quad \Gamma - \text{rozwiązanie podstawowe dla operatora Laplace'a}$$

Wniosek: Niech $1 < p < \infty$, $P \in \{P_j\}_{j=1, \dots, N}$, P - jednorodny rzędu m

i) Jeśli P spełnia (C_2) , Ω - ma własności stożka, to

$$\forall u \in W_{p,p}^{\{P_j\}}(\Omega):$$

$$\|\nabla^m u\|_p \leq C \left(\|u\|_p + \sum_j \|P_j u\|_p \right)$$

ii) Jeśli P spełnia (C_1) , to

$$\|\nabla^m u\|_p \leq C \left(\sum_j \|P_j u\|_p \right) \quad \forall u \in L_{loc}^1(\mathbb{R}^n) : P_j u \in L^p(\mathbb{R}^n) \text{ dla } j=1, \dots, N$$

$$\nabla^m K_j(x,y) = \underbrace{(D^\alpha K_j(x,y))}_{\alpha, |\alpha|=m} - \text{duży wektor}$$

warunek typu Calderone'a - Zygmunda

$$u \mapsto \int K(x,y)u(y) dy \text{ daje operator } L^p \rightarrow L^p$$

